

## Feuille 11

## Espaces vectoriels et applications linéaires (suite)

**Exercice 1.** On considère les trois vecteurs de  $\mathbb{R}^3$  :  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 1 \\ x \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ , à quelles conditions sur  $x \in \mathbb{R}$  forment-ils une base de  $\mathbb{R}^3$  ?

**Exercice 2.** 1. Montrer que  $P = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x + 2y - 4z = 0 \right\}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$ . Quelle est sa dimension ? Déterminer une base de  $P$ .

2. Montrer que  $D = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x - y + z = 0 \text{ et } x + y - z = 0 \right\}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$ . Quelle est sa dimension ? Déterminer une base de  $D$ .

3. Montrer que  $H = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4 \mid x + y + z + t = 0 \right\}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^4$ . Quelle est sa dimension ? Déterminer une base de  $H$ .

**Exercice 3.** Considérons l'ensemble  $\mathbb{R}[X]$  des polynômes à coefficients réels.

1. Montrer que l'addition des polynômes et la multiplication des polynômes par un réel font de cet ensemble un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel.
2. Montrer que le sous-ensemble  $\mathbb{R}_2[X]$  des polynômes de degré  $\leq 2$  est un sous-espace vectoriel.
3. Montrer que  $P_1 = X + 1$ ,  $P_2 = X^2 - 2X$  et  $P_3 = X - 1$  forment une base de  $\mathbb{R}_2[X]$ .
4. En déduire la dimension de  $\mathbb{R}_2[X]$ .
5. Déterminer les coordonnées dans la base  $(P_1, P_2, P_3)$  du polynôme  $P = X^2$ .

**Exercice 4.** Pour chacune des équations différentielles linéaires d'ordre 2 suivantes, déterminer l'ensemble des solutions réelles (on commencera par trouver une base de l'espace vectoriel des solutions de l'équation homogène puis on trouvera une solution particulière) :

1.  $y'' - 2y' + y = e^{2x}$  ;
2.  $y'' - 2y' + y = e^x$  ;
3.  $y'' - 4y' + 8y = \cos(x)$  ;
4.  $y'' - 3y' + 2y = 2x^2 + 1$ .

**Exercice 5.** Soient  $\mathbb{K}$  un corps ( $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ ) et  $\mathcal{M} = \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  le  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel des matrices  $n \times n$  à coefficients dans  $\mathbb{K}$ . On fixe une matrice  $A \in \mathcal{M}$  et on considère la fonction  $g_A$  de  $\mathcal{M}$  dans  $\mathcal{M}$  définie par  $B \rightarrow g_A(B) = AB$ .

1. Montrer que  $g_A$  est une application linéaire.
2. Si  $A$  est inversible, montrer que  $g_A$  est un automorphisme de  $\mathcal{M}$ .
3. Si il existe  $C \in \mathcal{M}$  tel que  $CA = Id$  (la matrice identité de  $\mathcal{M}$ ), montrer que  $g_A$  est injective, en déduire qu'elle est surjective et que  $C$  est l'inverse de  $A$ .
4. Caractériser le noyau de  $g_A$  et en déduire la dimension de ce noyau et le rang de  $g_A$ .
5. Si la dimension du noyau de  $A$  est égal à  $n - 1$  montrer qu'il existe  $x$  et  $y$  non nuls dans  $\mathbb{R}^n$  tels que  $A = x {}^t y$  et caractériser l'image de  $g_A$ .
6. Si  $n = 2$ , montrer que les matrices :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix},$$

forment une base de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{K})$  et écrire la matrice qui représente l'expression de  $g_A$  dans cette base.

**Exercice 6.** Soient  $a \in \mathbb{R}$  et la matrice  $A(a) = \begin{pmatrix} a & 1 \\ 1 & a \end{pmatrix}$ .

1. Montrer qu'il existe  $c_1 = c_1(a)$  et  $c_2 = c_2(a)$  tels que  $A(a) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $A(a) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ .
2. Montrer que les vecteurs  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  forment une base de  $\mathbb{R}^2$  et discuter en fonction de  $a$  des valeurs des quantités  $\text{rg}(A(a))$  et  $\dim(\ker(A(a)))$ .
3. Recommencer pour la matrice  $A(a) = \begin{pmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix}$ .
4. Généraliser.

**Exercice 7.** Soit  $f$  une application linéaire de  $\mathbb{R}^n$  dans  $\mathbb{R}^n$  qui vérifie  $f(f(x)) = f(x)$  pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$ .

1. Pour  $x \in \mathbb{R}^n$ , montrer que  $x - f(x) \in \ker(f)$ .
  2. Montrer que  $\text{im}(f) \cap \ker(f) = \{0\}$ .
  3. Pour  $x \in \mathbb{R}^n$ , montrer qu'il existe  $y \in \text{im}(f)$  et  $z \in \ker(f)$  tels que  $x = y + z$ .
  4. Montrer que la décomposition précédente est unique et que  $f(x) = y$ , on dit que  $f$  est le projecteur sur  $\text{im}(f)$  parallèlement à  $\ker(f)$ .
  5. Si  $n = 2$  et  $A = \begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & 1/2 \end{pmatrix}$  montrer que  $A^2 = A$  et que  $f_A(f_A(x)) = f_A(x)$  pour tout  $x \in \mathbb{R}^2$ . Représenter dans le plan  $\text{im}(f_A)$ ,  $\ker(f_A)$  et l'action de  $f_A$ .
-