

Exercices sur les déterminants

Exercice I: Utilisation des formules de Cramer

Dans un anneau commutatif unitaire, on considère le système de n équations en p_0, \dots, p_{n-1} où $e_0 = 1$ (relations de Newton²):

$$1 \leq r \leq n, r.e_r = \sum_{k=1}^r (-1)^{k-1} e_{r-k} \cdot p_k$$

1) Montrer que $p_r = \begin{vmatrix} e_1 & e_0 & 0 & \dots & 0 \\ 2e_2 & e_1 & e_0 & 0 & \vdots \\ \vdots & e_2 & e_1 & \ddots & 0 \\ (r-1).e_{r-1} & \vdots & . & \ddots & e_0 \\ r.e_r & e_{r-1} & e_{r-2} & \dots & e_1 \end{vmatrix}$ pour r appartenant à $\{1, \dots, n\}$

2) Remarque: Par exemple, dans l'anneau des polynômes symétriques en (x_1, \dots, x_n) , si e_i est la i ème fonction symétrique élémentaire et $p_i = \sum_{k=1}^n x_k^i$ la i ème somme de Newton, alors ils vérifient les relations de Newton.

3) Peut on obtenir (e_i) en fonction de (p_i) en caractéristique finie inférieure à n ?

Exercice II: Coordonnées barycentriques, aire

Soient \mathcal{E} un plan affine, et (\vec{i}, \vec{j}) une base de son espace vectoriel E . Pour 2 éléments v_1, v_2 de E , on notera dans cet exercice $\det_{(\vec{i}, \vec{j})}(v_1, v_2)$ le déterminant de l'application linéaire $E \rightarrow E, \vec{i} \mapsto v_1, \vec{j} \mapsto v_2$.

a) Montrer ³que si A, B, C, M sont des point de \mathcal{E} , on a:

$$\det_{(\vec{i}, \vec{j})}(\vec{MB}, \vec{MC}) \cdot \vec{MA} + \det_{(\vec{i}, \vec{j})}(\vec{MC}, \vec{MA}) \cdot \vec{MB} + \det_{(\vec{i}, \vec{j})}(\vec{MA}, \vec{MB}) \cdot \vec{MC} = \vec{0}$$

b) On suppose maintenant que \mathcal{E} est aussi muni d'une structure Euclidienne. En déduire que les coordonnées barycentriques du centre O du cercle inscrit au triangle A, B, C sont (à facteur près):

$$(A, BC), (B, CA), (C, AB)$$

Exercice III: Développement ligne/colonne; matrice adjointe

Soit A une matrice carrée de taille n à coefficients dans un anneau commutatif unitaire, et I la matrice identité de taille n . On note $P_A(X) = \det(X.I - A)$ le polynôme caractéristique de A . Montrer que la dérivée de $P_A(X)$ par rapport à X est la trace de la matrice adjointe (parfois appelée comatrice) de $(X.I - A)$.

NB ce résultat peut être utilisé pour calculer P_A . (Cf. calcul du polynôme caractéristique, et aussi preuve du théorème de Cayley-Hamilton. Gantmacher chap4(tome1); H.Cohen p49 "A course in computational number theory", ou la doc de xcas: algorithmes, calcul du polynôme caractéristique, méthode de Fadeev...)

Exercice IV: Exemple de problème d'alignement en géométrie affine plane.

Soit \mathcal{E} un plan affine, et A, B, C 3 points affinement indépendants.

¹<http://www.math.jussieu.fr/~han/agreg>

²Pour une référence, chercher relations de Newton, polynomes symétriques

³On pourra créer une matrice 3x3 de dernière ligne nulle dont les colonnes représentent $\vec{MA}, \vec{MB}, \vec{MC}$

1) a) Pour $i \in \{1, 2, 3\}$, M_i est le point de coordonnées barycentriques (x_i, y_i, z_i) dans le repère (A, B, C) . Montrer⁴ que:

$$M_1, M_2, M_3 \text{ sont alignés} \Leftrightarrow \begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{vmatrix} = 0$$

b) Donner les équations barycentriques des droites (AB) , (AC) , (BC)

2) Soient I, J, K les milieux respectifs de $[BC]$, $[AC]$, $[AB]$. Soit M un point de \mathcal{E} distinct de A, B, C , de coordonnées barycentriques (α, β, γ) dans (A, B, C) . On note A' (resp. B', C') le symétrique de M par rapport à I (resp. J, K). Donner les coordonnées barycentriques de A', B', C' en fonction de α, β, γ dans le repère (A, B, C) .

3) Montrer que les droites (AA') , (BB') , (CC') sont concourantes en un point P .

4) O étant un point quelconque du plan \mathcal{E} , montrer que

$$2\overrightarrow{OP} = \overrightarrow{OA} + \overrightarrow{OB} + \overrightarrow{OC} - \overrightarrow{OM}$$

En déduire que les points M, P , et le centre de gravité G du triangle ABC sont alignés. Préciser la position de G par rapport à M et P .

Exercice V: Théorème de Ménelaüs.⁵

Soient \mathcal{E} un k -espace affine de dimension n , (a_0, \dots, a_n) un repère affine de \mathcal{E} . Pour $u, v \in \mathcal{E}$ on note $V(u, v)$ l'espace affine engendré par u et v . Soit b_0, \dots, b_n des points de \mathcal{E} tels que:

$$\forall 0 \leq i < n, b_i \in V(a_i, a_{i+1}) - \{a_i, a_{i+1}\}, \text{ et } b_n \in V(a_n, a_0) - \{a_n, a_0\}$$

Alors (b_0, \dots, b_n) est affinement liée si et seulement si

$$\frac{a_0 - b_0}{a_1 - b_0} \cdot \frac{a_1 - b_1}{a_2 - b_1} \cdots \frac{a_{n-1} - b_{n-1}}{a_n - b_{n-1}} \cdot \frac{a_n - b_n}{a_0 - b_n} = 1$$

où l'on définit pour 3 points u, v, w alignés de \mathcal{E} tels que $v \neq w$ le rapport $\frac{u-v}{w-v}$ comme étant l'unique élément λ de k tel que les vecteurs $u-v$ et $\lambda.(w-v)$ soient égaux.

Exercice VI: Résultant et réciprocity quadratique.⁶

1) Montrer que $Res(AB, Q) = Res(A, Q)Res(B, Q)$ et $Res(P, Q) = (-1)^{\deg(P)\deg(Q)} Res(Q, P)$

2) a) Montrer que pour n impair, il existe $Q_n \in \mathbb{Z}[X]$ de degré $d = \frac{n-1}{2}$ tel que:

$$Q_n(x + x^{-1}) = \sum_{k=-d}^d x^k, \text{ et donc que } Res(Q_m, Q_n) \in \mathbb{Z}. \text{ (NB Quelles sont les racines de } Q_n?)$$

b) Soit p un nombre premier, montrer que si p divise $Res(Q_m, Q_n)$, alors $m \wedge n \neq 1$. (On pourra supposer qu'il existe une racine commune $\beta \in \Omega$ de Q_m et Q_n , et trouver une solution de $z + 1/z = \beta$ pour montrer que $X^m - 1 \wedge X^n - 1 \neq 1$. où Ω est une clôture algébrique de $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$). En déduire⁷ que:

$$m \wedge n = 1 \Rightarrow Res(Q_m, Q_n) = \pm 1$$

3) a) Soit p un nombre premier impair. Montrer que $Q_p(x) \equiv (x-2)^{\frac{p-1}{2}} [p]$

b) Montrer que dans $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ on a: $Res(Q_p, Q_n) = (Res(x-2, Q_n))^{\frac{p-1}{2}} = (Q_n(2))^{\frac{p-1}{2}} = n^{\frac{p-1}{2}}$

c) En déduire la loi de réciprocity quadratique lorsque p et q sont des nombres premiers distincts impairs.

⁴Pour une généralisation: Cf par ex J.Fresnel, Méthodes modernes en géométrie. 2.2.4, 2.2.6

⁵Cf J.Fresnel, Méthodes modernes en géométrie. Th4.2.3

⁶Cf Merindol: "Nombres et Algèbre", ou RMS 107.

⁷Exo indép: $X^m - 1 \wedge X^n - 1 = X^{m \wedge n} - 1$ (comparer l'algorithme d'Euclide de $X^m - 1$, $X^n - 1$ avec celui de m et n)