

MT404, Cours n° 9, Lundi 25 Octobre 1999.

Exercice proposé. Soient $(\Omega_1, \mathcal{A}_1, \mu_1)$ et $(\Omega_2, \mathcal{A}_2, \mu_2)$ deux espaces mesurés, avec μ_1, μ_2 mesures positives finies. Soit K une fonction réelle mesurable bornée sur $(\Omega_1 \times \Omega_2)$. Pour toute $f \in L_p(\Omega_2, \mu_2)$ (où $1 \leq p < +\infty$) on pose

$$(T_K f)(s) = \int_{\Omega_2} K(s, t) f(t) d\mu_2(t)$$

pour tout $s \in \Omega_1$. Montrer que T_K définit une application linéaire continue de $L_p(\Omega_2, \mu_2)$ dans $L_p(\Omega_1, \mu_1)$. Déterminer la transposée ${}^t T_K$, considérée comme application linéaire de $L_q(\Omega_1, \mu_1)$ dans $L_q(\Omega_2, \mu_2)$, avec $1/q + 1/p = 1$ (d'une certaine façon, K donne l'analogie continu d'une matrice, et la formule pour T_K l'analogie continu du calcul de l'image d'un vecteur par une matrice).

Si (K, d) est un espace métrique compact, l'espace $C(K)$ est séparable.

Partition de l'unité ; on donne un recouvrement fini de K par des ouverts $\omega_1, \dots, \omega_N$; il existe des fonctions continues $\varphi_1, \dots, \varphi_N$ telles que $0 \leq \varphi_j \leq 1$ sur K , $\varphi_j(s) = 0$ si $s \notin \omega_j$ et $\sum_{j=1}^N \varphi_j(s) = 1$ pour tout $s \in K$.

Pour chaque $j = 1, \dots, N$ et $s \in K$ on pose $\psi_j(s) = \text{dist}(s, \omega_j^c)$. On remarque que $\psi_j(s) > 0$ équivaut à $s \in \omega_j$; la fonction $\psi = \sum_{j=1}^N \psi_j$ est continue et > 0 sur K , donc $1/\psi$ est continue. On pose alors $\varphi_j = \psi_j/\psi$, et on a bien

$$\sum_{j=1}^N \varphi_j(s) = 1, \quad 0 \leq \varphi_j \leq 1$$

et φ_j nulle hors de ω_j .

Pour toute fonction continue f sur K , on introduit le *module de continuité* de f , défini pour tout $\delta > 0$ par

$$\omega_f(\delta) = \sup\{|f(s) - f(t)| : s, t \in K, d(s, t) \leq \delta\}.$$

Dire que f est uniformément continue revient à dire que $\lim_{\delta \rightarrow 0} \omega_f(\delta) = 0$.

Fixons $\delta_0 > 0$ et considérons un recouvrement fini de K par des boules ouvertes $(B(s_j, \delta_0))_{j=1, \dots, N}$ (existence par Borel-Lebesgue). Soit $\varphi_1, \dots, \varphi_N$ une partition de l'unité associée au recouvrement de K par les ouverts $\omega_j = B(s_j, \delta_0)$; soit $F = F_{\delta_0}$ le sous-espace de dimension finie de $C(K)$ engendré par $\varphi_1, \dots, \varphi_N$.

Pour toute fonction continue f sur K , on a $\text{dist}(f, F_{\delta_0}) \leq \omega_f(\delta_0)$.

On pose $g = \sum_{j=1}^N f(s_j) \varphi_j \in F = F_{\delta_0}$; on voit que

$$f(s) - g(s) = \sum_{j=1}^N \varphi_j(s) (f(s) - f(s_j)).$$

Si $\varphi_j(s)(f(s) - f(s_j)) \neq 0$, on a $\varphi_j(s) \neq 0$, donc $s \in B(s_j, \delta_0)$, donc $|f(s) - f(s_j)| \leq \omega_f(\delta_0)$, donc pour tout $j = 1, \dots, N$ on a

$$\varphi_j(s) |f(s) - f(s_j)| \leq \omega_f(\delta_0) \varphi_j(s),$$

d'où le résultat en sommant en j .

Si on prend $\delta = 2^{-n}$ pour $n = 0, 1, \dots$ et si (F_n) sont des sous-espaces de dimension finie correspondants, on aura pour toute fonction continue f

$$\text{dist}(f, F_n) \leq \omega_f(2^{-n}) \rightarrow 0.$$

Il en résulte que $\bigcup_n F_n$ est dense dans $C(K)$, donc $C(K)$ est séparable.

Attention : ça ne marche que si K est métrisable.

Autre conséquence : Ascoli. Soit A un sous-ensemble de $C(K)$; on suppose que A est borné dans $C(K)$ et que A est uniformément équicontinu, c'est à dire qu'il existe une fonction ω tendant vers 0 en 0 telle que $\omega_f \leq \omega$ pour toute $f \in A$. Alors toute suite $(f_n) \subset A$ admet une sous-suite uniformément convergente. Autrement dit, l'adhérence de A est compacte dans $C(K)$.

Début de démonstration : on montre que pour tout $\varepsilon > 0$, il existe une sous-suite (f_{n_k}) telle que $\|f_{n_k} - f_{n_\ell}\|_\infty < \varepsilon$ pour tous k, ℓ . Il faut ensuite répéter des extractions et utiliser une sous-suite diagonale.

Choisissons $\delta > 0$ tel que $\omega(\delta) < \varepsilon/4$, et soit $F = F_\delta$ le sous-espace de dimension finie associé. Pour chaque n , il existe une fonction $g_n \in F$ telle que $\|f_n - g_n\|_\infty \leq \omega_f(\delta) \leq \omega(\delta) < \varepsilon/4$. La suite (g_n) est bornée puisque $(f_n) \subset A$ est bornée et que $\|g_n\| \leq \|f_n\| + \|g_n - f_n\|$. Puisque (g_n) est bornée dans un espace vectoriel de dimension finie, on peut utiliser Bolzano-Weierstrass : il existe une sous-suite (g_{n_k}) qui converge uniformément. On a pour $k, \ell \geq K$ assez grand $\|g_{n_k} - g_{n_\ell}\|_\infty < \varepsilon/2$, donc $\|f_{n_k} - f_{n_\ell}\|_\infty < \varepsilon$ par l'inégalité triangulaire.

Exemple. Pour toute fonction f intégrable sur $[0, 1]$ définissons la fonction continue $V(f)$ comme la semaine précédente, en posant pour tout $t \in [0, 1]$

$$(Vf)(t) = \int_0^t f(s) ds.$$

Considérons l'opérateur V_2 de $L_2 = L_2(0, 1)$ dans $C([0, 1])$ qui associe à chaque fonction $f \in L_2(0, 1)$ la fonction continue $V(f)$; considérons l'ensemble $A = V_2(B_{L_2}) \subset C([0, 1])$. Si $f \in B_{L_2}$, on voit que $|V(f)(t)| \leq \left(\int_0^1 |f(s)|^2 ds\right)^{1/2} \leq 1$, donc l'ensemble A est borné dans $C([0, 1])$; d'autre part, par Cauchy-Schwarz (cas particulier de Hölder) on a (en supposant $0 \leq s \leq t \leq 1$ pour fixer les idées)

$$|V(f)(s) - V(f)(t)| = \left| \int_0^1 1_{[s,t]} f \right| \leq \left(\int_0^1 1_{[s,t]}^2 \right)^{1/2} \left(\int_0^1 |f(u)|^2 du \right)^{1/2} \leq \sqrt{|s-t|}$$

pour toute $f \in B_{L_2}$, donc A est borné et équicontinu, avec pour module de continuité uniforme $\omega(\delta) = \sqrt{\delta}$; l'ensemble A est donc relativement compact dans $C([0, 1])$ par Ascoli. On dit que l'opérateur V_2 est un *opérateur compact* de L_2 dans $C([0, 1])$ (l'image de la boule unité du premier espace est relativement compacte dans le second).

Topologie faible sur un espace normé

Soit X un espace vectoriel normé ; la *topologie faible* sur X est la topologie la moins fine rendant continues toutes les applications $x \in X \rightarrow x^*(x)$, où x^* décrit l'ensemble de toutes les formes linéaires continues (en norme) sur X ; on la note $\sigma(X, X^*)$; bien entendu la topologie de la norme rend déjà continues toutes ces applications, donc la topologie faible $\sigma(X, X^*)$ est plus faible que la topologie de la norme.

On peut décrire un système fondamental de voisinages pour la topologie faible : pour que $W \subset X$ soit un voisinage faible du point $x_0 \in X$, il faut et il suffit qu'il existe un nombre fini de formes linéaires continues $x_1^*, \dots, x_n^* \in X^*$ et un nombre $\varepsilon > 0$ tels que

$$x_0 \in W(x_0; x_1^*, \dots, x_n^*, \varepsilon) := \{x \in X : \forall j = 1, \dots, n, |x_j^*(x) - x_j^*(x_0)| < \varepsilon\} \subset W.$$

Notons que la topologie faible est séparée (Hahn-Banach).

Proposition 3.2.1. *Soient X et Y deux espaces normés et $T \in \mathcal{L}(X, Y)$; alors T est continue de X muni de la topologie $\sigma(X, X^*)$ dans Y muni de la topologie $\sigma(Y, Y^*)$.*

Démonstration. Soient $x_0 \in X$, $y_0 = T(x_0) \in Y$ et $W = W(y_0; y_1^*, \dots, y_n^*, \varepsilon)$ un voisinage faible élémentaire de $T(x_0)$. On pose $V = W(x_0; {}^tT(y_1^*), \dots, {}^tT(y_n^*), \varepsilon)$, qui est un voisinage faible de x_0 , et on constate que $T(V) \subset W$. ■

Théorème 3.2.1. *Soit X un espace normé ; si C est un sous-ensemble convexe de X , il est fermé en norme si et seulement s'il est faiblement fermé.*

Démonstration. Comme la topologie de la norme est plus fine que la topologie faible, toute partie fermée pour la topologie faible est fermée pour la topologie de la norme.

Supposons $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ (voir poly pour le cas complexe). Les demi-espaces affines fermés de la forme $\{x \in X : x^*(x) \geq c\}$, où $x^* \in X^*$ sont faiblement fermés puisque x^* est faiblement continue ; or on a vu que C est intersection de tels ensembles faiblement fermés (corollaire 2.2.3). ■

Proposition. *Tout convexe fermé borné C d'un espace réflexif E est faiblement compact.*

Démonstration. Puisque $C \subset MB_E$ et puisque C est faiblement fermé, il suffit de montrer que la boule unité B_E est faiblement compacte. On vérifie que I_E est un homéomorphisme de $\sigma(E, E^*)$ sur $\sigma(E^{**}, E^*)$, et puisque I_E est isométrique l'image de B_E par cet homéomorphisme est exactement la boule unité fermée de E^{**} , qui est *-faiblement compacte d'après Banach-Alaoglu, appliqué à l'espace $Z = E^*$ et à son dual $Z^* = E^{**}$.

Pour expliquer l'homéomorphisme il vaut mieux adopter la convention de notation suivante (je ne l'ai pas adoptée à l'amphi) : pour toute lettre x désignons par x^{**} , non pas un élément quelconque de E^{**} , mais l'élément précis $x^{**} = I_E(x)$, où on suppose que $x \in E$; dire que E est réflexif signifie que tout élément de E^{**} est le x^{**} d'un certain $x \in E$.

Posons $Z = E^*$ et considérons $z_0^* = x_0^{**} \in Z^* = E^{**}$. Un voisinage *-faible élémentaire W de x_0^{**} est déterminé par la donnée de $z_1, \dots, z_n \in Z$, c'est à dire $x_1^*, \dots, x_n^* \in E^*$ et d'un $\varepsilon > 0$, et alors

$$\begin{aligned} W &= \{z^* : \forall j = 1, \dots, n, |z^*(z_j) - z_0^*(z_j)| < \varepsilon\} = \\ &= \{x^{**} : \forall j = 1, \dots, n, |x^{**}(x_j^*) - x_0^{**}(x_j^*)| < \varepsilon\}. \end{aligned}$$

Mais $x^{**}(x_j^*) = x_j^*(x)$, donc W est exactement l'ensemble des x^{**} tels que x soit dans V donné par

$$V = \{x \in E : \forall j = 1, \dots, n, |x_j^*(x) - x_j^*(x_0)| < \varepsilon\}.$$

Avec ces informations on verra que les voisinages élémentaires dans $\sigma(E^{**}, E^*)$ sont exactement les ensembles $I_E(V)$, où V est un ouvert faible élémentaire dans E .

Remarque. On en déduit que dans un réflexif, on a la propriété d'intersection des familles de convexes fermés bornés non vides, qui a été mentionnée en exercice précédemment.

3.3. Suites faiblement convergentes

Une suite $(x_n) \subset X$ est faiblement convergente vers $x \in X$ si $x^*(x) = \lim_n x^*(x_n)$ pour tout $x^* \in X^*$.

Toute **suite** faiblement convergente dans X est bornée ; ce résultat vient du corollaire 2.1.2. En effet, si (x_n) est une suite dans X telle que $\lim_n x^*(x_n)$ existe pour tout $x^* \in X^*$, la suite $(I_X(x_n))$ est une suite d'applications linéaires définies sur l'espace de Banach X^* , telle que $(I_X(x_n)(x^*))$ soit bornée pour chaque $x^* \in X^*$. D'après Banach-Steinhaus, on a $\sup_n \|I_X(x_n)\| < +\infty$, et on sait que $\|x_n\| = \|I_X(x_n)\|$.

Théorème 3.3.1. *Si E est réflexif, toute suite bornée dans E admet des sous-suites faiblement convergentes.*

Démonstration. Supposons d'abord que E^* soit séparable, et considérons $Z = E^*$. Si (x_n) est une suite bornée dans E , elle définit la suite bornée $(I_E(x_n)) \subset E^{**} = Z^*$. Puisque Z est séparable, on sait qu'on peut extraire une sous-suite $(I_E(x_{n_k}))$, qui soit $*$ -faiblement convergente vers un certain $x^{**} = I_X(x)$, c'est à dire que pour tout vecteur $x^* \in E^* = Z$, on ait $\lim_k I_E(x_{n_k})(x^*) = I_E(x)(x^*)$. Mais ceci se réécrit : pour tout $x^* \in E^*$, on a $\lim_k x^*(x_{n_k}) = x^*(x)$, ce qui signifie que la sous-suite (x_{n_k}) converge faiblement vers x .

Pour le cas général on aura besoin du résultat suivant, qui sera vu plus loin : si X est normé et X^* séparable, alors X est séparable.

Si F est réflexif et séparable, alors $F^{**} \simeq F$ est séparable, donc F^* est séparable. Soit (x_n) une suite bornée dans E . Le sous-espace fermé F engendré par la suite (x_n) est un espace réflexif séparable, donc son dual F^* est séparable et réflexif. D'après la première partie on sait qu'on peut extraire une sous-suite (x_{n_k}) qui converge faiblement dans F vers $x \in F$; pour vérifier qu'il y a aussi convergence faible dans E , on raisonne ainsi : si x^* est une forme linéaire continue sur E , elle n'agira sur les (x_n) et sur $x \in F$ que par sa restriction $y^* \in F^*$ à l'espace F , et on aura encore $x^*(x) = y^*(x) = \lim_j y^*(x_{n_j}) = \lim_j x^*(x_{n_j})$. On a donc montré que la sous-suite (x_{n_j}) converge faiblement dans E vers le vecteur x .

Cours n° 10, Mercredi 27 Octobre 1999.

Exercice.

- Montrer que si $m \neq n$

$$\int_0^{2\pi} |e^{imt} - e^{int}|^2 dt = 4\pi.$$

- On désigne par S le cercle unité du plan complexe et on considère le produit $K = S^{[0,2\pi]}$ qui est compact pour la topologie produit (convergence simple sur $[0, 2\pi]$) par Tykhonov. On définit une suite $(f_n)_{n \geq 0}$ d'éléments de K par $f_n(s) = e^{ins}$; montrer que la suite (f_n) n'admet pas de sous-suite simplement convergente (c'est à dire pas de sous-suite convergente dans K ; on pensera au théorème de convergence dominée).

- On considère l'espace de Banach $X = M([0, 2\pi])$ (espace des mesures sur $[0, 2\pi]$). Montrer que la suite (f_n) précédente définit une suite dans la boule unité de X^* , qui n'admet aucune sous-suite $*$ -faiblement convergente.

Lemme. Si X^* est séparable, X est séparable.

Démonstration. Soit $(x_n^*) \subset X^*$ une suite dense dans X^* . Pour tout n , on peut trouver une suite $(x_{n,k})_k$ dans B_X telle que $\|x_n^*\| = \sup_k |x_n^*(x_{n,k})|$. Posons

$$p(x^*) = \sup_{n,k} |x_n^*(x_{n,k})|.$$

Alors p est une semi-norme continue ($p(x^*) \leq \|x^*\|$, donc $|p(x^*) - p(y^*)| \leq p(x^* - y^*) \leq \|x^* - y^*\|$) et $p(x_n^*) = \|x_n^*\|$ pour tout n ; cette égalité de fonctions continues se prolonge donc à l'adhérence de l'ensemble (x_n^*) , c'est à dire à X^* . Considérons le sous-espace séparable F de X engendré par les vecteurs $(x_{n,k})$; s'il n'était pas dense, il existerait une forme linéaire x^* non nulle sur X , donc $\|x^*\| > 0$, mais nulle sur F , donc $p(x^*) = 0$, ce qui est impossible puisque $p(x^*) = \|x^*\|$.

On dit qu'un ensemble $\Delta \subset X$ est *total* dans X si le sous-espace vectoriel engendré par Δ est dense dans X . Pour que X soit séparable, il faut et il suffit qu'il existe un ensemble dénombrable total dans X .

Théorème 3.3.2. Si C est un convexe fermé borné non vide d'un espace réflexif et si f est une fonction réelle convexe continue sur C , elle atteint son minimum sur C .

Démonstration. On peut sélectionner une suite (c_n) de réels strictement décroissante telle que $\lim_n c_n = m = \inf f(C)$ (peut-être $-\infty$); la suite

$$C_n = \{x \in C : f(x) \leq c_n\}$$

est une suite décroissante de convexes fermés bornés non vides (parce que $m < c_n$), donc son intersection $A = \bigcap_n C_n$ est non vide par compacité faible. Si $x_0 \in A$, on a $f(x_0) \leq c_n$ pour tout n , donc $f(x_0) \leq m$, donc $f(x_0) = m$, ce qui montre que f atteint son minimum au point x_0 .

Corollaire 3.3.1. Soit C un convexe fermé non vide d'un espace réflexif E ; si f est convexe continue sur C et si $f(x)$ tend vers $+\infty$ lorsque $x \in C$ et $\|x\| \rightarrow +\infty$, la fonction f atteint son minimum sur C .

Démonstration. Soit x_0 un point de C , et soit $C_0 = \{x \in E : f(x) \leq f(x_0)\}$. L'ensemble C_0 est convexe fermé, non vide, et il est borné parce que $f(x) \rightarrow +\infty$ lorsque $\|x\| \rightarrow +\infty$. La fonction f atteint donc son minimum sur C_0 , et il est facile de voir que ce minimum est aussi le minimum sur C tout entier.

Application. Si on trouve une forme linéaire sur un Banach E qui n'atteint pas son maximum sur la boule unité fermée, on est sûr que E n'est pas réflexif. Ainsi, $C([0, 1])$ n'est pas réflexif; exercice : considérer $\ell(f) = \int_0^1 g(t)f(t) dt$ sur $C([0, 1])$, où $g(t) = 1$ si $0 \leq t \leq 1/2$ et $g(t) = -1$ si $t > 1/2$. Montrer que $\|\ell\| = 1$ mais $|\ell(f)| < 1$ pour toute fonction continue f .

Exercice traité. Sachant que L_4 est réflexif, on va montrer que le dual s'identifie à $L_{4/3}$ (on considère le cas réel). Considérons la fonction F définie sur L_4 par

$$F(f) = \int_{\Omega} |f(s)|^4 d\mu(s) = \|f\|_4^4.$$

Alors

$$F(f + h) = F(f) + 4 \int_{\Omega} (f(s))^3 h(s) d\mu(s) + R$$

avec $R = O(\|h\|^2)$ quand $h \rightarrow 0$. Il en résulte que la fonction F est différentiable sur L_4 , et que la différentielle $(dF)_f$ est la forme linéaire associée à la fonction $g = 4f^3 \in L_{4/3}$.

Soit ℓ une forme linéaire continue sur L_4 ; on considère la fonction convexe continue $f \rightarrow \frac{1}{4}F(f) - \ell(f)$ sur L_4 ; cette fonction tend vers $+\infty$ lorsque $\|f\| \rightarrow +\infty$, donc elle admet un minimum en un certain point f_0 , en lequel la différentielle va s'annuler. On aura donc $(dF)_{f_0} = \ell$ en ce point, donc ℓ provient d'une fonction de $L_{4/3}$.

4. Espaces hilbertiens

4.1. Produits scalaires

Soit E un espace vectoriel complexe; on appelle *forme hermitienne* sur E une fonction de $E \times E$ dans \mathbb{C} telle que :

- pour tout $y \in E$, l'application $x \rightarrow \varphi(x, y)$ est \mathbb{C} -linéaire sur E ;
- pour tous $x, y \in E$, on a $\varphi(y, x) = \overline{\varphi(x, y)}$.

Attention : on a $\varphi(x, \lambda y) = \overline{\lambda} \varphi(x, y)$.

On note que

$$\varphi(x + y, x + y) = \varphi(x, x) + 2 \operatorname{Re} \varphi(x, y) + \varphi(y, y).$$

Une forme hermitienne B sur un espace vectoriel complexe E est dite *positive* si, pour tout $x \in E$, le nombre $B(x, x)$ est réel ≥ 0 .

Convenons d'appeler *produit scalaire* une forme symétrique positive sur un espace réel ou une forme hermitienne positive sur un espace complexe. Le plus souvent, nous noterons les produits scalaires $(x, y) \rightarrow \langle x, y \rangle$.

Proposition 4.1.2 : inégalité de Cauchy-Schwarz. Soit E un espace vectoriel muni d'un produit scalaire; pour tous $x, y \in E$ on a

$$|\langle x, y \rangle|^2 \leq \langle x, x \rangle \langle y, y \rangle.$$

Démonstration. Soit $u \in \mathbb{K}$ de module 1 tel que $u \langle x, y \rangle = |\langle x, y \rangle|$; pour $t \in \mathbb{R}$, le produit scalaire $\langle ux + ty, ux + ty \rangle$ est positif. Or

$$\langle ux + ty, ux + ty \rangle = \langle ux, ux \rangle + t \langle ux, y \rangle + t \overline{\langle ux, y \rangle} + t^2 \langle y, y \rangle = \langle x, x \rangle + 2t |\langle x, y \rangle| + t^2 \langle y, y \rangle.$$

Ce polynôme du deuxième degré en t est positif pour tout $t \in \mathbb{R}$, donc son discriminant est négatif ou nul. Cela donne $|\langle x, y \rangle|^2 - \langle x, x \rangle \langle y, y \rangle \leq 0$. ■

Corollaire 4.1.2. Soit E un espace vectoriel muni d'un produit scalaire; l'application $x \rightarrow \langle x, x \rangle^{1/2}$ est une semi-norme sur E .

Démonstration. Voir poly.

4.2. Espaces hilbertiens

On appellera *espace préhilbertien* un espace vectoriel normé E (réel ou complexe) tel qu'il existe un produit scalaire sur E pour lequel $\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$ pour tout $x \in E$.

Définition 4.2.1. Soit E un espace préhilbertien ; on dit que les éléments x et y de E sont *orthogonaux* si $\langle x, y \rangle = 0$.

Définition 4.2.2. Un *espace hilbertien* est un espace préhilbertien complet.

Exemple 4.2.1. L'espace $L_2(\Omega, \mu)$ est un espace hilbertien pour le produit scalaire

$$\langle f, g \rangle = \int_{\Omega} f(s) \overline{g(s)} d\mu(s).$$

Redonnons en termes de normes la relation

$$\|x + y\|^2 = \|x\|^2 + 2 \operatorname{Re} \langle x, y \rangle + \|y\|^2.$$

Lorsque x et y sont orthogonaux, il en résulte que $\|x + y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2$, et cette relation s'étend par récurrence à toute famille finie de vecteurs deux à deux orthogonaux. On a par ailleurs la *relation du parallélogramme*,

$$\left\| \frac{x + y}{2} \right\|^2 + \left\| \frac{x - y}{2} \right\|^2 = \frac{\|x\|^2 + \|y\|^2}{2}.$$

4.3. Le théorème de projection

Pour ne pas refaire strictement la même chose qu'en licence, on va élargir légèrement le cadre du théorème de projection. On dit qu'un espace de Banach E est *uniformément convexe* s'il existe une fonction $\delta : \varepsilon > 0 \rightarrow \delta(\varepsilon) > 0$ telle que : pour tous $x, y \in B_E$, l'hypothèse $\|(x - y)/2\| \geq \varepsilon$ entraîne que $\|(x + y)/2\| \leq 1 - \delta(\varepsilon)$.

On peut supposer que δ est croissante en prenant pour $\delta(\varepsilon)$ le plus grand nombre possible pour lequel la propriété est vraie. Notons aussi que $\delta(\varepsilon) \leq 1$.

La relation du parallélogramme implique que les espaces de Hilbert sont uniformément convexes : si $\|x\| \leq 1$ et $\|y\| \leq 1$, il en résulte que $\|(x + y)/2\|^2 \leq 1 - \|(x - y)/2\|^2$. On peut prendre $\delta(\varepsilon) = 1 - \sqrt{1 - \varepsilon^2} > 0$.

Théorème 4.3.1 : théorème de projection. Soient E un espace de Banach uniformément convexe et C une partie convexe fermée non vide de E ; pour tout $x \in E$, il existe un et un seul point y_0 de C en lequel la fonction $y \rightarrow \|y - x\|$ atteint son minimum.

Démonstration. Par translation on se ramène au cas où $x = 0$; le seul cas intéressant est celui où $0 \notin C$. Notons $d = \inf\{\|0 - z\| : z \in C\} = \inf\{\|z\| : z \in C\} > 0$ la distance de 0 à C . On pose $d_\varepsilon = d(1 + \delta(\varepsilon))$ et

$$C_\varepsilon = \{z \in C : \|z\| \leq d_\varepsilon\}.$$

l'ensemble C_ε est convexe fermé, et il est non vide parce que $d < d_\varepsilon$; on va voir que l'uniforme convexité implique que le diamètre de C_ε tend vers 0 quand $\varepsilon \rightarrow 0$.

Soient donc z_1 et z_2 deux points de C_ε ; posons $x_j = z_j/d_\varepsilon$, ce qui entraîne $\|x_j\| \leq 1$. Si on avait $\|(z_1 - z_2)/2\| \geq \varepsilon d_\varepsilon$, on en déduirait que $\|(x_1 - x_2)/2\| \geq \varepsilon$, donc par uniforme convexité $\|(x_1 + x_2)/2\| \leq (1 - \delta(\varepsilon))$. On aurait alors

$$\|(z_1 + z_2)/2\| \leq d_\varepsilon(1 - \delta(\varepsilon)) = d(1 - \delta(\varepsilon)^2) < d,$$

ce qui est impossible puisque $(z_1 + z_2)/2 \in C$ par convexité, et que d est l'infimum des normes des éléments de C .

On a donc $\|z_1 - z_2\| < 2\varepsilon d(1 + \delta(\varepsilon)) \leq 4d\varepsilon$, donc le diamètre de C_ε est $\leq 4d\varepsilon$; si on prend $\varepsilon = 1/n$ pour $n = 1, \dots$ on obtient une suite décroissante de fermés non vides dont les diamètres tendent vers 0; puisque E est complet, l'intersection est non vide et contient un point unique y . Ce point vérifie $\|y\| = d$ (il faut remarquer que $\delta(\varepsilon)$ tend vers 0 avec ε : j'ai oublié de le dire et de le faire à l'amphi; on peut voir simplement que $\delta(\varepsilon) \leq \varepsilon$ en considérant x de norme 1, $y = (1 - 2\varepsilon)x$; alors $\|(x - y)/2\| = \varepsilon$ et $\|(x + y)/2\| = 1 - \varepsilon$.

■

Rappel sur la convexité uniforme : soit E un espace de Banach ; on pose pour $\varepsilon > 0$

$$\delta_E(\varepsilon) = \inf\left\{1 - \left\|\frac{x+y}{2}\right\| : x, y \in B_E, \left\|\frac{x-y}{2}\right\| \geq \varepsilon\right\}.$$

On dit que E est uniformément convexe si $\delta_E(\varepsilon) > 0$ pour tout $\varepsilon > 0$. En prenant $\|x\| = 1$ et $y = (1 - 2\varepsilon)x$, on voit que $\delta_E(\varepsilon) \leq \varepsilon$, donc $\delta(\varepsilon)$ tend vers 0 lorsque $\varepsilon \rightarrow 0$: c'est le point qui manquait la semaine dernière.

Dans la littérature, ce que nous appelons $\delta(\varepsilon)$ s'appellerait $\delta(2\varepsilon)$. Si on suit les conventions mathématiques usuelles, la fonction δ_E vaut $+\infty$ lorsque $\varepsilon > 1$ (l'ensemble des choix de x, y est vide dans ce cas ; cette remarque n'a pas été faite à l'amphi). Rappelons le théorème de projection :

Soient E un espace de Banach uniformément convexe et C une partie convexe fermée non vide de E ; pour tout $x \in E$, il existe un et un seul point y de C en lequel la fonction $z \in C \rightarrow \|z - x\|$ atteint son minimum.

Le théorème de projection : cas d'un sous-espace vectoriel fermé de H

Un cas particulier important est celui où C est un sous-espace vectoriel fermé F d'un espace de Hilbert H . Dans ce cas, la projection y de x sur F est entièrement caractérisée par les deux conditions suivantes :

- le vecteur y appartient à F ;
- le vecteur $x - y$ est orthogonal à F .

Supposons d'abord que y soit la projection de x sur F ; soit v un vecteur de F ; on a $\|x - (y + tv)\|^2 \geq \|x - y\|^2$ pour tout t réel ; en développant $\|(x - y) - tv\|^2$ et en prenant $t \rightarrow 0$ on déduit que $\operatorname{Re}\langle x - y, v \rangle = 0$; soit w quelconque dans F , posons $\langle x - y, w \rangle = r e^{i\theta}$ et utilisons $v = e^{i\theta} w \in F$; on a $\langle x - y, v \rangle = r$ réel, donc nul par ce qui précède, donc $\langle x - y, w \rangle = 0$ pour tout $w \in F$.

Inversement, si les deux conditions sont vérifiées et si z est un élément quelconque de F , on aura

$$(*) \quad \|x - z\|^2 = \|(x - y) + (y - z)\|^2 = \|x - y\|^2 + \|y - z\|^2$$

parce que $y - z \in F$ est orthogonal à $x - y$. Cette relation montre que $\|x - z\|^2 \geq \|x - y\|^2$ pour tout $z \in F$, c'est à dire que y est bien le point de F le plus proche de x .

On notera $P_F(x) = y$ la projection orthogonale de x sur F . La caractérisation ci-dessus montre que $\mu P_E(x) + \mu' P_E(x')$ est la projection de $\mu x + \mu' x'$, autrement dit l'application P_F est une application linéaire. L'égalité (*) ci-dessus donne aussi $\|x - z\| \geq \|P_F(x) - z\|$ pour tout $z \in F$, donc $\|x\| \geq \|P_F(x)\|$ en prenant $z = 0$; on a donc $\|P_F\| \leq 1$.

On vérifie que $P_F(P_F(x)) = x$ pour tout $x \in H$, c'est à dire que $P_F^2 = P_F$ (c'est la relation qui caractérise les *projecteurs* en algèbre linéaire). Si $F \neq \{0\}$ on a $\|P_F\| = 1$. Si F est un sous-espace vectoriel fermé d'un espace hilbertien H on appelle *projecteur orthogonal* sur F l'opérateur $P_F : H \rightarrow H$ qui associe à tout vecteur $x \in H$ sa projection sur F .

Projection sur un sous-espace de dimension finie engendré par un système orthonormé

Soit d'abord f_1, \dots, f_N une suite orthonormée finie de vecteurs de H . On a par orthogonalité

$$\left\| \sum_{j=1}^N c_j f_j \right\|^2 = \sum_{j=1}^N |c_j|^2$$

pour tous scalaires c_1, \dots, c_N . Soit $F = \text{Vect}(f_1, \dots, f_N)$; la projection orthogonale sur F est donnée par

$$P_F(x) = \sum_{j=1}^N \langle x, f_j \rangle f_j.$$

en effet, le vecteur $y = \sum_{j=1}^N \langle x, f_j \rangle f_j$ est un vecteur de F et on voit que $\langle y, f_\ell \rangle = \langle x, f_\ell \rangle$ pour tout $\ell = 1, \dots, N$, donc $x - y$ est orthogonal à chaque f_ℓ , donc à F en passant aux combinaisons linéaires. On a de plus

$$\sum_{j=1}^N |\langle x, f_j \rangle|^2 = \|P_F(x)\|^2 \leq \|x\|^2$$

en utilisant le fait que $\|P_F\| \leq 1$.

Passons maintenant au cas où on a une suite infinie $(f_k)_{k \geq 0}$ orthonormée dans H . Dans ce cas on voit d'abord que si $\sum_k |c_k|^2 < +\infty$, la série de vecteurs $\sum_{k=0}^{+\infty} c_k f_k$ converge dans H (on vérifie que les sommes partielles $S_n = \sum_{k=0}^n c_k f_k$ sont de Cauchy : si $N \leq m \leq n$, on a

$$\|S_n - S_m\|^2 = \left\| \sum_{k=m+1}^n c_k f_k \right\|^2 = \sum_{k=m+1}^n |c_k|^2 \leq \sum_{k>N} |c_k|^2$$

qui peut être rendu petit si N est grand). De plus si F est l'adhérence de $\text{Vect}(f_k, k \geq 0)$, on aura maintenant

$$P_F(x) = \sum_{k=0}^{+\infty} \langle x, f_k \rangle f_k.$$

On vérifie d'abord que

$$\sum_{k=0}^{+\infty} |\langle x, f_k \rangle|^2 \leq \|x\|^2$$

ce qui est facile puisque toutes les sommes finies vérifient cette majoration. On peut donc considérer $y = \sum_{k=0}^{+\infty} c_k f_k$, avec $c_k = \langle x, f_k \rangle$ pour tout entier $k \geq 0$. Les sommes partielles $S_n = \sum_{k=0}^n c_k f_k$ vérifient $\langle S_n, f_\ell \rangle = \langle x, f_\ell \rangle$ pour tout $n \geq \ell$, donc à la limite $\langle y, f_\ell \rangle = \langle x, f_\ell \rangle$ pour tout ℓ (l'application $z \rightarrow \langle z, f_\ell \rangle$ est continue par Cauchy-Schwarz). Le vecteur $y - x$ est donc orthogonal à tous les f_ℓ , donc à $\text{Vect}(f_\ell, \ell \geq 0)$, donc à F par continuité.

Exemple 4.3.1.

Considérons l'injection isométrique i de $L_2(0, 1)$ dans $L_2([0, 1]^2)$ définie par

$$i(g)(s, t) = g(s).$$

Soit F l'image de i ; c'est un sous-espace vectoriel fermé de $L_2([0, 1]^2)$ (F est formé des fonctions qui ne dépendent que de la première variable). On vérifiera que la projection orthogonale sur F est donnée par

$$P_F f(s, t) = \int_0^1 f(s, u) du$$

pour toute fonction $f \in L_2([0, 1]^2)$.

Plus généralement, si $(\Omega, \mathcal{A}, \mu)$ est un espace de probabilité et si \mathcal{F} est une sous-tribu de \mathcal{A} , on peut considérer le sous-espace vectoriel F de L_2 formé de toutes les fonctions qui sont \mathcal{F} -mesurables. Le sous-espace F est fermé, et la projection orthogonale de L_2 sur F s'appelle *l'espérance conditionnelle*.

Proposition 4.3.2. *Soit H un espace hilbertien ; pour toute forme linéaire continue ℓ sur H , il existe un vecteur $y_\ell \in H$ unique qui représente la forme linéaire ℓ au sens suivant :*

$$\forall x \in H, \quad \ell(x) = \langle x, y_\ell \rangle.$$

Démonstration. Soit $\ell \in H^*$; notons F son noyau. Si $\ell = 0$ on prend $y_\ell = 0$; sinon, on a $\ell \neq 0$, on peut choisir un vecteur x_0 tel que $\ell(x_0) = 1$. Soit $y_0 = P_F(x_0)$, et posons $x_1 = x_0 - y_0$; alors x_1 est orthogonal à F et $\ell(x_1) = \ell(x_0) = 1$. Pour tout vecteur $x \in H$ on écrit $x = (x - \ell(x)x_1) + \ell(x)x_1$; on a $\ell(x - \ell(x)x_1) = 0$ donc $x - \ell(x)x_1 \in F$, ce qui implique que ce vecteur est orthogonal à x_1 . On a donc

$$\langle x, x_1 \rangle = \langle \ell(x)x_1, x_1 \rangle = \|x_1\|^2 \ell(x).$$

Il en résulte que ℓ est représentée par $y = \|x_1\|^{-2} x_1$. ■

Exemple 4.3.2. Pour toute forme linéaire continue ℓ sur $L_2(\Omega, \mu)$, il existe une fonction $g \in L_2$ telle que

$$\forall f \in L_2, \quad \ell(f) = \int_\Omega f(s) \overline{g(s)} d\mu(s).$$

Une application très utile est le "petit" théorème de Radon-Nikodym. Soit μ la mesure de Lebesgue sur \mathbb{R}^n (mais ça pourrait aussi bien être n'importe quelle mesure positive σ -finie) ; soit ν une mesure positive finie sur $(\mathbb{R}^n, \mathcal{B})$, où \mathcal{B} est la tribu borélienne de \mathbb{R}^n ; on suppose que

$$\nu(A) \leq \mu(A)$$

pour tout $A \in \mathcal{B}$; il existe alors une fonction mesurable bornée f telle que

$$\nu(A) = \int_A f(s) d\mu(s) = \int_\Omega 1_A(s) f(s) d\mu(s)$$

pour tout ensemble $A \in \mathcal{B}$, c'est à dire que la mesure ν peut se représenter comme la mesure de densité f par rapport à μ .

La démonstration fonctionne ainsi : il résulte de l'hypothèse que $\int h d\nu \leq \int h d\mu$ pour toute fonction étagée positive, puis pour toute fonction mesurable positive h , et ceci implique que $\|g\|_{L_2(\nu)} \leq \|g\|_{L_2(\mu)}$ pour toute fonction $g \in L_2(\mu)$, ce qui implique

$L_2(\mu) \subset L_2(\nu)$. Comme ν est finie, la forme linéaire $g \rightarrow \int g d\nu$ est définie et continue sur $L_2(\nu)$, donc sur $L_2(\mu)$. On peut donc la représenter par une fonction $f \in L_2(\mu)$, c'est à dire que

$$\int g d\nu = \int gf d\mu$$

pour toute fonction $g \in L_2(\mu)$. En appliquant avec $g = 1_A$ où A est un borélien de mesure de Lebesgue finie on obtient le résultat annoncé. Je n'ai pas montré que f est bornée ; j'ai oublié à l'amphi de dire que je pouvais travailler dans le cas réel, et j'ai trainé une barre de conjugaison sur f ; je n'ai pas non plus montré que f est en fait réelle et ≥ 0 .

4.5. Familles sommables dans un espace de Banach

Famille sommable de réels positifs : soit I un ensemble d'indices quelconque et soit $(a_i)_{i \in I}$ une famille de nombres réels ≥ 0 indexée par I ; on pose

$$\sum_{i \in I} a_i = \sup \left\{ \sum_{j \in J} a_j : J \text{ fini } \subset I \right\}.$$

Par exemple, si les a_i sont tous nuls on est en train de dire que leur "somme" est égale à 0, quelle que soit la cardinalité de l'ensemble d'indices. Lorsque la somme S est finie on peut pour tout $\varepsilon > 0$ trouver J_0 fini tel que $S - \varepsilon < \sum_{j \in J_0} a_j \leq S$. Pour tout sous-ensemble J fini contenant J_0 on aura alors $S - \sum_{j \in J} a_j < \varepsilon$. Ceci suggère la définition suivante :

Définition 4.5.1. Soient X un espace normé, I un ensemble et $(x_i)_{i \in I}$ une famille d'éléments de X ; on dit que la famille $(x_i)_{i \in I}$ est *sommable* de somme $S \in X$ et on écrit $S = \sum_{i \in I} x_i$ si pour tout $\varepsilon > 0$, il existe une partie finie J de I telle que, pour toute partie finie K de I contenant J on ait $\left\| S - \sum_{i \in K} x_i \right\| < \varepsilon$.

Si $(x_i)_{i \in I}$ est sommable dans un espace normé X , alors

$$L = \{i \in I : x_i \neq 0_X\}$$

est un ensemble fini ou dénombrable (voir poly) ; expliquons le cas réel positif : si $\sum_{i \in I} a_i \leq 1$ (par exemple) on voit que pour tout $n \geq 1$ l'ensemble

$$L_n = \{i \in I : a_i \geq 1/n\}$$

a au plus n éléments, donc $L = \bigcup_n L_n$ est fini ou dénombrable.

Si $(f_i)_{i \in I}$ est une famille orthonormée dans un Hilbert H , alors la famille $(c_i f_i)_{i \in I}$ est sommable dans H si et seulement si $\sum_{i \in I} |c_i|^2 < +\infty$. Il faudra que j'y revienne la prochaine fois.

Rappels : famille sommable de réels ≥ 0 , famille sommable de vecteurs dans un espace normé ;

Remarque. Si la famille $(x_i)_{i \in I}$ est sommable, les sommes finies $\sum_{j \in J} x_j$ sont bornées, lorsque J varie dans l'ensemble des parties finies de I .

(très mal traité à l'amphi ; j'aurais dû dire : étant donné $\varepsilon = 1/2$ par exemple, il existe J_0 fini tel que $\|S - \sum_{j \in J} x_j\| < \varepsilon$ pour tout ensemble $J \subset I$ fini qui contient J_0 , donc $\|\sum_{j \in J} x_j - \sum_{j \in J_0} x_j\| < 2\varepsilon = 1$; en prenant L fini disjoint de J_0 puis $J = J_0 \cup L$ on en déduit $\|\sum_{j \in L} x_j\| < 1$ pour tout ensemble fini L disjoint de J_0 . Posons d'autre part

$$M_0 = \sup\{\|\sum_{j \in J_1} x_j\| : J_1 \subset J\} < +\infty$$

—c'est un sup fini— et posons $M = M_0 + 1$. On voit alors que $\|\sum_{j \in J} x_j\| \leq M$ pour tout J fini : on découpe J en $J \cap J_0$ et $J \setminus J_0$, on applique l'inégalité triangulaire et les estimations précédentes aux deux sommes.)

Image linéaire continue d'une famille sommable

Si T est linéaire continue de X dans Y et si $(x_i)_{i \in I}$ est sommable dans X , alors $(T(x_i))_{i \in I}$ est sommable dans Y et

$$T\left(\sum_{i \in I} x_i\right) = \sum_{i \in I} T(x_i).$$

Soient H un espace de Hilbert, $(f_i)_{i \in I}$ une famille orthonormée dans H , et $(c_i)_{i \in I}$ une famille de scalaires ; alors la famille $(c_i f_i)_{i \in I}$ est sommable dans l'espace de Hilbert H si et seulement si $\sum_{i \in I} |c_i|^2 < +\infty$. On a dans ce cas

$$\left\|\sum_{i \in I} c_i f_i\right\|^2 = \sum_{i \in I} |c_i|^2.$$

Démonstration. Supposons la famille sommable. Il existe M tel que $\|\sum_{j \in J} c_j f_j\| \leq M$ pour tout ensemble fini $J \subset I$; mais

$$\sum_{j \in J} |c_j|^2 = \left\|\sum_{j \in J} c_j f_j\right\|^2 \leq M^2$$

ce qui montre que $\sum_{i \in I} |c_i|^2 \leq M^2 < +\infty$. Inversement quand cette condition est réalisée, on peut trouver une suite croissante d'ensembles finis $J_n \subset I$ telle que

$$\sum_{i \notin J_n} |c_i|^2 < 2^{-n}$$

pour tout $n \geq 0$. Posons $x_n = \sum_{j \in J_n} c_j f_j$; on vérifie que la suite (x_n) est de Cauchy : en effet, si $m \leq n$ on aura

$$\|x_n - x_m\|^2 = \left\|\sum_{j \in J_n \setminus J_m} c_j f_j\right\|^2 = \sum_{j \in J_n \setminus J_m} |c_j|^2 \leq \sum_{i \notin J_m} |c_i|^2 < 2^{-m}.$$

La suite (x_n) converge donc vers un vecteur x , et $\|x - x_m\|^2 \leq 2^{-m}$ en passant à la limite quand $n \rightarrow +\infty$. Si J est n'importe quel ensemble fini contenant J_m , on aura par le même calcul que ci-dessus $\|x_m - \sum_{j \in J} c_j f_j\|^2 < 2^{-m}$, donc $\|x - \sum_{j \in J} c_j f_j\|^2 \leq 2 \cdot 2^{-m}$. On a donc $x = \sum_{i \in I} c_i f_i$. Pour finir,

$$\|x\|^2 = \lim_n \|x_n\|^2 = \lim_n \sum_{j \in J_n} |c_j|^2 = \sum_{i \in I} |c_i|^2.$$

Soient H un espace de Hilbert, $(f_i)_{i \in I}$ une famille orthonormée dans H ; soit F le sous-espace vectoriel fermé engendré par la famille $(f_i)_{i \in I}$; pour tout $x \in H$ on a

$$P_F(x) = \sum_{i \in I} \langle x, f_i \rangle f_i.$$

Il en résulte que

$$\sum_{i \in I} |\langle x, f_i \rangle|^2 \leq \|x\|^2.$$

Démonstration. Posons $c_i = \langle x, f_i \rangle$ pour tout $i \in I$. Pour tout sous-ensemble fini $J \subset I$ on sait que $\sum_{j \in J} |c_j|^2 \leq \|x\|^2$, donc la famille $(|c_i|^2)_{i \in I}$ est sommable et on peut considérer $y = \sum_{i \in I} c_i f_i$. Ce vecteur est limite de sommes finies de vecteurs de F , donc $y \in F$. En prenant l'image linéaire continue dans \mathbb{K} par produit scalaire avec un vecteur fixé f_ℓ on obtient

$$\langle y, f_\ell \rangle = \sum_{i \in I} c_i \langle f_i, f_\ell \rangle = c_\ell = \langle x, f_\ell \rangle$$

donc $x - y$ est orthogonal à tous les vecteurs (f_ℓ) , donc à leurs combinaisons linéaires, puis à l'adhérence; finalement $x - y$ est orthogonal à F et y est bien la projection orthogonale de x sur F .

Bases hilbertiennes

On dit que $(f_i)_{i \in I}$ est une base hilbertienne de H si c'est un système orthonormé de vecteurs et si de plus l'espace vectoriel fermé F engendré par les $(f_i)_{i \in I}$ est égal à H .

Puisque l'espace fermé F engendré par $(f_i)_{i \in I}$ est H , la projection sur ce sous-espace est l'identité, et par ailleurs on l'a calculée précédemment. On a donc la propriété de décomposition des vecteurs dans la base :

pour tout $x \in H$,

$$x = \sum_{i \in I} \langle x, f_i \rangle f_i \quad \text{et} \quad \|x\|^2 = \sum_{i \in I} |\langle x, f_i \rangle|^2.$$

Exemple du système de Fourier. Considérons dans $H = L_2([0, 2\pi], ds/2\pi)$ (complexe) la famille $(f_n)_{n \in \mathbb{Z}}$ indexée par \mathbb{Z} définie par $f_n(s) = e^{ins}$ pour tout $n \in \mathbb{Z}$; Avec la normalisation choisie pour la mesure on a $\int_0^{2\pi} |f_n(s)|^2 ds/2\pi = 1$, et on vérifie que les fonctions sont deux à deux orthogonales. Par ailleurs l'espace engendré est dense (on peut invoquer Stone-Weierstrass, qui reviendra de toute façon dans la chapitre suivant).

Théorème. *Tout espace de Hilbert admet une base hilbertienne.*

Démonstration. Pour exprimer la démonstration, il est utile de remplacer l'indexation $(f_i)_{i \in I}$ des familles orthonormées par l'auto-indexation : on dit qu'une partie $B \subset H$ est orthonormée si $\|b\| = 1$ pour tout $b \in B$ et si $\langle b, b' \rangle = 0$ pour tous $b, b' \in B$ tels que $b \neq b'$. Pour revenir au point de vue de l'indexation, on peut ensuite définir à partir de $B \subset H$ orthonormée une famille $(f_b)_{b \in B}$ indexée par B en posant $f_b = b$ pour tout $b \in B$!

Le lemme de Zorn donne l'existence d'une partie orthonormée B maximale dans H ; soit F le sous-espace vectoriel fermé qu'elle engendre ; si on avait $F \neq H$, on pourrait trouver $x \notin F$, puis $\beta = x - P_F(x)$, qui est non nul et orthogonal à F , donc orthogonal à tout élément de B (puisque $B \subset F$). Si on pose $\tilde{b} = \|\beta\|^{-1}\beta$, on obtient un nouveau vecteur de norme 1 qui est orthogonal à tous les éléments de B , donc $\tilde{B} = B \cup \{\tilde{b}\}$ est une partie orthonormée strictement plus grande que B , ce qui contredit la maximalité. On doit donc avoir $F = H$.

5. Théorie spectrale et calcul fonctionnel

Une algèbre de Banach unitaire est un espace de Banach A muni d'un produit $(a, b) \in A \times A \rightarrow ab \in A$, bilinéaire et associatif ; on suppose qu'il existe un élément neutre 1_A pour la multiplication ($1_A a = a 1_A = a$ pour tout $a \in A$) et que

$$\|1_A\| = 1; \quad \|ab\| \leq \|a\| \|b\|$$

pour tous $a, b \in A$. Les applications $b \rightarrow ab$ et $b \rightarrow ba$ sont donc continues de A dans A . On remarquera que notre définition exclut $A = \{0\}$, puisqu'on ne pourra pas y trouver 1_A de norme 1 !

Exemples.

– L'exemple de loin le plus important sera $A = \mathcal{L}(E)$, où E est un espace de Banach ; si $E \neq \{0\}$, il s'agit bien d'une algèbre de Banach unitaire. Le produit est la composition des applications linéaires, la norme de A est la norme d'application linéaire et $1_A = \text{Id}_E$ est l'élément neutre du produit ; il est de norme 1 quand $E \neq \{0\}$.

– Soit K un espace compact métrique non vide ; considérons l'espace de Banach $A = C(K)$ des fonctions continues sur K à valeurs complexes, muni du produit usuel et de la norme de convergence uniforme (exemples 1.1.1) ; c'est une algèbre de Banach unitaire. L'élément 1_A est la fonction constante égale à 1. Cet exemple donne une algèbre commutative.

– L'espace $L_\infty([0, 1], dx)$ donne un autre exemple d'algèbre de Banach commutative.

5.1. Spectre et résolvente

Soient A une algèbre de Banach unitaire, et $a \in A$; on dit que a est inversible dans A s'il existe $b \in A$ tel que $ab = ba = 1_A$.

Exemples.

– Soit E un espace de Banach et considérons $A = \mathcal{L}(E)$; une application linéaire continue $T \in A$ est inversible dans A s'il existe $S \in \mathcal{L}(E)$ telle que $ST = \text{Id}_E = 1_A$ et $TS = \text{Id}_E$. Cela signifie que l'application T est bijective et que T^{-1} est continue, et correspond bien à la définition usuelle de l'inversibilité d'une application linéaire continue.

– Soit $f \in A = C(K)$; si f est inversible il existe une fonction continue g telle que $f(s)g(s) = 1$ pour tout $s \in K$ donc $f(s) \neq 0$ pour tout $s \in K$. Inversement, si f ne s'annule pas sur K , la fonction $s \rightarrow 1/f(s)$ est définie et continue sur K , et elle est l'inverse de f dans $A = C(K)$. On voit donc que f est inversible dans $C(K)$ si et seulement si elle ne s'annule pas sur K .

Exercice proposé : exprimer l'inversibilité dans L_∞ de $f \in L_\infty$.

Lemme 5.1.1. Soient A une algèbre de Banach unitaire et $a \in A$ tel que $\|a\| < 1$; alors, la série $\sum_k a^k$ est convergente dans A et sa somme est l'inverse de $1_A - a$,

$$(1_A - a)^{-1} = \sum_{k=0}^{+\infty} a^k.$$

On a de plus l'estimation

$$\|(1_A - a)^{-1}\| \leq \frac{1}{1 - \|a\|}.$$

Démonstration. Comme $\|a^k\| \leq \|a\|^k$ pour tout entier $k \geq 0$, la série $\sum_{k=0}^{+\infty} a^k$ est normalement convergente, donc convergente dans l'espace complet A . Notons S sa somme. On vérifie facilement en utilisant l'image de la série par l'application linéaire continue de produit par a (à droite et à gauche) que

$$Sa = aS = \sum_{k=0}^{+\infty} a^{k+1} = S - 1_A$$

ce qui implique que $S(1_A - a) = (1_A - a)S = 1_A$. En majorant la norme de la série par la série des normes, on obtient $\|1_A - a\| \leq \sum_{k=0}^{+\infty} \|a\|^k = (1 - \|a\|)^{-1}$.

Conséquence. L'ensemble des éléments inversibles est ouvert. En effet, si $x \in A$ est inversible et si $h \in A$ est tel que $\|h\| < \|x^{-1}\|^{-1}$, on aura $x + h = x(1_A + x^{-1}h)$, et si on pose $a = -x^{-1}h$ on aura $\|a\| = \|x^{-1}h\| \leq \|x^{-1}\| \|h\| < 1$, ce qui implique que $1_A - a = 1_A + x^{-1}h$ est inversible dans A , donc $x + h$ aussi.

Ce qui a été dit jusqu'ici est valable aussi bien dans le cas réel que complexe. En revanche, la théorie du spectre n'est vraiment satisfaisante que dans le cas $\mathbb{K} = \mathbb{C}$. Nous prendrons donc des algèbres de Banach sur \mathbb{C} .

Définition 5.1.1. Soient A une algèbre de Banach unitaire complexe et $a \in A$; on appelle *spectre* de a et l'on note $\text{Sp}(a)$ l'ensemble des $\lambda \in \mathbb{C}$ tels que $a - \lambda 1_A$ ne soit pas inversible.

Exemples.

a. Munissons \mathbb{C}^n d'une norme (complexe) quelconque et considérons $M_n(\mathbb{C})$ comme espace $\mathcal{L}(\mathbb{C}^n)$; le spectre d'une matrice M est l'ensemble des valeurs propres de la matrice.

b. Soit K un espace compact métrique non vide; considérons l'espace de Banach $A = C(K)$; on a vu que $f - \lambda$ est inversible si et seulement si $f - \lambda$ ne s'annule pas, donc si et seulement si $\lambda \notin f(K)$; on a donc $\text{Sp}(f) = f(K)$.

Une application f d'un ouvert U de \mathbb{C} dans un espace de Banach F est dite holomorphe si elle est \mathbb{C} -dérivable en tout point $\lambda \in U$,

$$f'(\lambda) = \lim_{z \in \mathbb{C}, z \rightarrow 0} \frac{1}{z} (f(\lambda + z) - f(\lambda)).$$

Théorème 5.1.1. Soient A une algèbre de Banach unitaire complexe et $a \in A$; le spectre de a est une partie compacte non vide de \mathbb{C} , l'application $\lambda \rightarrow (a - \lambda 1_A)^{-1}$ est holomorphe sur $\mathbb{C} \setminus \text{Sp}(a)$ (et sa dérivée est continue).

Démonstration. La prochaine fois.

Cours n° 13, Mercredi 10 Novembre 1999.

On appelle *résolvante* de a l'application qui à chaque $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \text{Sp}(a)$ associe l'inverse $(a - \lambda 1_A)^{-1}$. On notera si $\lambda \notin \text{Sp}(a)$

$$R_\lambda(a) = (a - \lambda 1_A)^{-1}.$$

Si $|\lambda| > \|a\|$, on peut écrire $a - \lambda 1_A = -\lambda(1_A - a/\lambda)$, et $\|a/\lambda\| < 1$, ce qui montre que $a - \lambda 1_A$ est inversible dans ce cas. On voit donc que $\text{Sp}(a)$ est contenu dans le disque fermé du plan complexe centré en 0 et de rayon $\|a\|$. De plus, d'après le lemme 1

$$(R) \quad \text{si } |\lambda| > \|a\|, \quad \|R_\lambda(a)\| \leq \frac{1}{|\lambda| - \|a\|}.$$

Démonstration du théorème annoncé la dernière fois : on a vu que l'ensemble des éléments inversibles est ouvert dans A ; si $\lambda \notin \text{Sp}(a)$, l'élément $a - \lambda 1_A$ est inversible dans A , donc $(a - \lambda 1_A) - z 1_A$ est encore inversible si $|z| < \varepsilon$ suffisamment petit, ce qui signifie que $B(\lambda, \varepsilon) \subset \mathbb{C} \setminus \text{Sp}(a)$, donc $\mathbb{C} \setminus \text{Sp}(a)$ est ouvert et $\text{Sp}(a)$ est fermé dans \mathbb{C} . On a vu ci-dessus qu'il est borné.

Soit $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \text{Sp}(a)$; alors $a - \lambda 1_A$ est inversible; posons $b = R_\lambda(a)$; on sait que pour z assez petit, $a - (\lambda + z)1_A = (a - \lambda 1_A)(1_A - zb)$ est inversible et

$$R_{\lambda+z}(a) = (1_A - zb)^{-1}b = b + zb^2 + z^2b^3 + z^3b^4 + \dots$$

En écrivant $R_{\lambda+z}(a) = R_\lambda(a) + z(R_\lambda(a))^2 + c(z)$ on montre que $\|c(z)\| = O(|z|^2)$ lorsque $z \rightarrow 0$ (majorer la norme de la série par la série des normes), ce qui entraîne que l'application résolvante est dérivable (complexe) au point λ , avec $(R_\lambda(a))^2$ pour dérivée en ce point. On pourra même remarquer que la dérivée est continue : en effet $R_\lambda(a)$ est continue en λ puisque dérivable, et la dérivée est le carré de cette fonction continue.

Il reste à montrer que $\text{Sp}(a) \neq \emptyset$. Choisissons λ_0 hors du spectre; alors $R_{\lambda_0}(a)$ est non nul puisqu'inversible et on peut trouver une forme linéaire a^* continue sur A telle que $a^*(R_{\lambda_0}(a)) \neq 0$; l'application $g : \lambda \rightarrow a^*(R_\lambda(a))$ est une fonction holomorphe scalaire définie sur $\mathbb{C} \setminus \text{Sp}(a)$, telle que $g(\lambda_0) \neq 0$. Si $\text{Sp}(a)$ était vide, cette fonction serait entière; or d'après la relation (R) on voit que $g(\lambda) = a^*(R_\lambda(a))$ tend vers 0 quand $\lambda \rightarrow \infty$. Par le théorème de Liouville on aurait $g(\lambda) = 0$ pour tout $\lambda \in \mathbb{C}$, ce qui n'est pas vrai, donc $\text{Sp}(a) \neq \emptyset$.

Exemple.

Soit p un nombre réel tel que $1 \leq p < +\infty$, et soit $S \in \mathcal{L}(\ell_p)$ l'application qui à une suite $(x_n)_{n \geq 0}$ associe la suite $(y_n)_{n \geq 0}$ définie par $y_0 = 0$ et $y_n = x_{n-1}$ pour $n \geq 1$ (on décale d'un cran vers la droite, en introduisant un 0 à la place 0 ; en bon français, cet opérateur s'appelle *opérateur de décalage (à droite)*, ou *opérateur de shift* en langage mathématique usuel) ; l'application S est clairement isométrique. Comme $\|S\| = 1$, on a $\text{Sp}(S) \subset \{\lambda \in \mathbb{C} : |\lambda| \leq 1\}$.

Si y est un élément de ℓ_q (exposant conjugué de p) et si $x \in \ell_p$ on notera l'action de dualité de ℓ_q sur ℓ_p par

$$(y, x) = j_q(y)(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} y_n x_n.$$

Avec cette notation on va chercher à exprimer la transposée de S , considérée comme endomorphisme de ℓ_q . Soit T l'opération de décalage à gauche, définie par $T((y_n)_{n \geq 0}) = (y_{n+1})_{n \geq 0}$. On constate sans peine que $(T(y), x) = (y, S(x))$ pour tous $x \in \ell_p$, $y \in \ell_q$. L'application T "est" donc la transposée de S . Quand un opérateur V sur ℓ_p est inversible, il est clair que sa transposée est inversible dans $\mathcal{L}(\ell_q)$, ce qui entraîne que $\text{Sp}({}^tS) \subset \text{Sp}(S)$. Soit $\lambda \in \mathbb{C}$; si $|\lambda| < 1$, posons $y = (\lambda^n)_{n \geq 0}$; c'est un élément non nul de ℓ_q et ${}^tS(y) = \lambda y$. Il en résulte que ${}^tS - \lambda \text{Id}_{\ell_q}$ n'est pas inversible, donc le spectre de tS contient le disque unité ouvert, et il est contenu dans $\text{Sp}(S)$ qui est contenu dans le disque unité fermé ; puisque le spectre est fermé,

$$\text{Sp}(S) = \text{Sp}({}^tS) = \{\lambda \in \mathbb{C} : |\lambda| \leq 1\}.$$

5.2. Rayon spectral

La quantité

$$\rho(a) = \max\{|\lambda| : \lambda \in \text{Sp}(a)\}$$

s'appelle le *rayon spectral* de a .

Théorème 5.2.1. Soient A une algèbre de Banach unitaire complexe et $a \in A$; on a

$$\rho(a) = \limsup_{n \rightarrow \infty} \|a^n\|^{1/n} ;$$

En fait, la suite $\|a^n\|^{1/n}$ tend vers une vraie limite, donc $\rho(a) = \lim_n \|a^n\|^{1/n}$.

Démonstration. On démontre d'abord que $\rho(a) \leq \limsup_n \|a^n\|^{1/n}$; remarquons tout de suite que $\|a^n\|^{1/n} \leq \|a\|$ pour tout $n \geq 1$, donc ce que nous devons démontrer est un raffinement de l'estimation $\rho(a) \leq \|a\|$ que nous avons déjà vue ; on obtiendra ce raffinement en raffinant un peu les arguments déjà employés ; si $b \in A$ est tel que $\beta = \limsup_n \|b^n\|^{1/n} < 1$, choisissons t réel tel que $\beta < t < 1$; on aura alors $\|b^n\|^{1/n} < t$ pour n grand, donc $\|b^n\| \leq t^n$, donc la série $\sum_k b^k$ sera normalement convergente, donc convergente dans le Banach A , et la démonstration déjà vue nous dira que $1_A - b$ est inversible ; si on écrit comme avant $a - \lambda 1_A = -\lambda(1_A - a/\lambda)$, cet élément sera inversible dès que $b = a/\lambda$ vérifiera $\limsup_n \|b^n\|^{1/n} < 1$, ce qui donne $\limsup_n \|a^n\|^{1/n} < |\lambda|$. Ceci signifie que $\rho(a) \leq \limsup_n \|a^n\|^{1/n}$.

La deuxième inégalité demande de se rappeler le cours de fonctions holomorphes ; si $g(z) : B(0, R) \rightarrow \mathbb{C}$ est holomorphe ($R = +\infty$ admis), alors elle est développable en

série entière $\sum_{k=0}^{+\infty} b_k z^k$ dans cette boule ouverte ; il en résulte que pour tout r tel que $0 < r < R$ et tout $n \geq 0$

$$r^n b_n = \int_0^{2\pi} g(r e^{i\theta}) e^{-in\theta} \frac{d\theta}{2\pi},$$

ce qui donne les inégalités de Cauchy

$$|b_n| r^n \leq M(r) = \max\{|g(z)| : |z| = r\}.$$

Considérons la fonction $f(z) = (1_A - za)^{-1}$; elle est définie pour tout z tel que $1/z$ ne soit pas dans le spectre de a , ce qui est le cas lorsque $|z| < R = 1/\rho(a)$; de plus $z \rightarrow f(z)$ est holomorphe de $B(0, R)$ dans A . Soit r tel que $0 < r < R$; la fonction $z \rightarrow \|f(z)\|$ est continue sur le cercle de rayon r qui est compact, donc cette fonction est bornée par un certain $M_0(r)$; soit $a^* \in A^*$ telle que $\|a^*\| \leq 1$, et posons $g(z) = a^*(f(z))$. Alors g est holomorphe scalaire dans $B(0, R)$ donc développable en série entière $\sum_{k=0}^{+\infty} b_k z^k$; mais par ailleurs, pour z assez petit on a $f(z) = \sum_{k=0}^{+\infty} z^k a^k$, donc $g(z) = \sum_k z^k a^*(a^k)$; par l'unicité des coefficients de Taylor il résulte que $b_n = a^*(a^n)$ pour tout n , et les inégalités de Cauchy donnent $|a^*(a^n)| \leq M_0(r)/r^n$ (remarquer que $|g(z)| \leq \|f(z)\|$) ; en appliquant Hahn-Banach on aura $\|a^n\| \leq M_0(r)/r^n$, ce qui implique $\limsup_n \|a^n\|^{1/n} \leq 1/r$, d'où $\limsup_n \|a^n\|^{1/n} \leq \rho(a)$ en faisant tendre r vers $R = 1/\rho(a)$.

Pour le fait que la limite existe, voir le poly. ■

Exemple 5.2.1.

Posons $H = L_2([0, 1])$; pour $f \in H$ et $s \in [0, 1]$, on pose $V(f)(s) = \int_0^s f(t) dt$. En appliquant Cauchy-Schwarz au produit $1_{[0,s]} f$ on voit que $|V(f)(s)| \leq \sqrt{s} \|f\|_2$. Si $\|f\|_2 \leq 1$ on a donc $|V(f)(s)| \leq \sqrt{s} \|f\|_2 \leq 1$ pour tout réel $s \in [0, 1]$; on en déduit que $|V(V(f))(s)| = |\int_0^s V(f)(t) dt| \leq s$, puis par récurrence sur n , que $|V^{n+1}(f)(s)| \leq s^n/n! \leq 1/n!$ pour tout $s \in [0, 1]$ donc $\|V^{n+1}(f)\|_2 \leq 1/n!$; comme $\lim_n (n!)^{-1/n} = 0$, il s'ensuit que le rayon spectral de V est nul, donc $\text{Sp}(V) = \{0\}$.

Exercice proposé. Retrouver le spectre en trouvant explicitement la résolvante $R_\lambda(V)$ pour tout $\lambda \neq 0$ (exercice d'équations différentielles !).

Changement d'algèbre, homomorphismes

Un homomorphisme d'algèbres de Banach unitaires $\varphi : A \rightarrow B$ est une application linéaire continue telle que $\varphi(ab) = \varphi(a)\varphi(b)$ pour tous $a, b \in A$ et telle que l'image de 1_A soit 1_B . Si a est inversible dans A son image est inversible dans B et l'inverse est l'image de l'inverse. De plus $\varphi(a - \lambda 1_A) = \varphi(a) - \lambda 1_B$. Il en résulte que

$$\text{Sp}(\varphi(a)) \subset \text{Sp}(a).$$

On dira qu'on a un plongement isométrique de A dans B si φ est de plus isométrique. On écrira parfois $A \subset B$ dans ce cas. Même dans ce cas de plongement, il est possible qu'un élément non inversible dans A devienne inversible dans B .

Exemple-exercice. Soit A la sous-algèbre de $B = C(\mathbb{T})$ engendrée par les fonctions $(z^n)_{n \geq 0}$; montrer que la fonction z n'est pas inversible dans A (alors qu'elle le devient dans B ; indication : utiliser la norme L_2 et la base de Fourier).

Rappel. Un homomorphisme d'algèbres de Banach unitaires $\varphi : A \rightarrow B$ est une application linéaire continue telle que $\varphi(ab) = \varphi(a)\varphi(b)$ pour tous $a, b \in A$ et telle que l'image de 1_A soit 1_B . On a vu que si $\mathbb{K} = \mathbb{C}$, on a $\text{Sp}(\varphi(a)) \subset \text{Sp}(a)$ pour tout $a \in A$. On dit qu'on a un homomorphisme isométrique de A dans B si φ est de plus isométrique.

L'un des objectifs du chapitre est de construire un homomorphisme isométrique φ_T de $C(\text{Sp}(T))$ dans $\mathcal{L}(H)$ lorsque T est un opérateur autoadjoint sur un espace de Hilbert H . Cet homomorphisme sera difficile à visualiser dans le cas le plus général, mais il est peut-être utile de montrer le cas le plus évident, celui d'un espace de Hilbert de dimension finie. Si $H = \mathbb{C}^3$, considérons un endomorphisme hermitien T , c'est à dire qui peut se décrire par une matrice $M = U^* \Delta U$, où U est une matrice unitaire, Δ une matrice diagonale dont les coefficients diagonaux $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ sont réels, disons distincts pour fixer les idées.

Alors $K = \text{Sp}(T) = \{\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3\}$. Pour toute fonction f (continue !) sur K on considérera la matrice

$$\varphi_M(f) = U^* \begin{pmatrix} f(\lambda_1) & 0 & 0 \\ 0 & f(\lambda_2) & 0 \\ 0 & 0 & f(\lambda_3) \end{pmatrix} U.$$

Il est clair que φ_M est un homomorphisme d'algèbres unitaires de $C(K)$ dans $M_3(\mathbb{C})$.

Lemme. Soit φ un homomorphisme isométrique de $C(K)$ dans une algèbre de Banach B . Alors $f \in C(K)$ est inversible dans $C(K)$ si et seulement si $\varphi(f)$ est inversible dans B .

Démonstration. On a déjà dit que si f est inversible, alors $\varphi(f)$ est inversible. Supposons maintenant f non inversible dans $C(K)$; on a vu qu'il existe $s_0 \in K$ tel que $f(s_0) = 0$; posons $U_n = \{s \in K : |f(s)| < 2^{-n}\}$; c'est un ouvert qui contient s_0 ; soit h_n la fonction continue $\text{dist}(s, U_n^c)$; cette fonction est non nulle, mais nulle en dehors de U_n ; si $g_n = \|h_n\|^{-1} h_n$, on a une fonction de norme 1 nulle en dehors de U_n . Alors $\|fg_n\| \leq 2^{-n}$; posons $b = \varphi(f)$ et $x_n = \varphi(g_n)$; on a $\|x_n\| = 1$ et $\|bx_n\| \leq 2^{-n}$; il est impossible que b soit inversible : si b^{-1} existait dans B , la multiplication par b^{-1} serait continue, donc $b^{-1}(bx_n) = x_n$ tendrait vers 0, ce qui n'est pas le cas puisque $\|x_n\|_B = 1$.

Conséquence : pour tout homomorphisme isométrique φ de $C(K)$ (complexe) dans une algèbre de Banach unitaire complexe B , on aura

$$\text{Sp}(\varphi(f)) = \text{Sp}(f) = f(K)$$

pour toute $f \in C(K)$.

Démonstration. On sait déjà que $\text{Sp}(\varphi(f)) \subset \text{Sp}(f)$. Inversement, si $\lambda \in \text{Sp}(f) = f(K)$ la fonction $f - \lambda$ est non inversible dans $C(K)$, donc son image $\varphi(f) - \lambda 1_B$ est non inversible dans B , donc $\lambda \in \text{Sp}(\varphi(f))$.

Dans notre exemple matriciel ci-dessus, on avait bien

$$\text{Sp}(\varphi_M(f)) = f(K) = \{f(\lambda_1), f(\lambda_2), f(\lambda_3)\}.$$

Calcul fonctionnel polynomial

Cette section est purement algébrique. On considère d'abord une algèbre unitaire A sur $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} (quand on en viendra au spectre, on imposera $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ comme d'habitude). Soient

$$P = c_0 + c_1X + \cdots + c_nX^n$$

un polynôme de $\mathbb{K}[X]$ et $a \in A$; on pose

$$\varphi_a(P) = P(a) = c_01_A + c_1a + \cdots + c_na^n \in A.$$

Il est évident que $(P+Q)(a) = P(a)+Q(a)$ et $(\lambda P)(a) = \lambda P(a)$; l'application φ_a est donc linéaire ; si $Q = X^k$ on vérifie que $(PQ)(a) = P(a)Q(a)$ et on en déduit le cas général en décomposant Q en combinaison linéaire de monômes. On a obtenu :

Proposition. *Soient A une algèbre de Banach unitaire et $a \in A$; il existe un unique homomorphisme d'algèbres unitaires φ_a de $\mathbb{K}[X]$ dans A tel que $\varphi_a(X) = a$; cet homomorphisme est donné par $\varphi_a(P) = P(a)$.*

Remarque. Si P et Q sont deux polynômes, on a $P(a)Q(a) = (PQ)(a) = (QP)(a) = Q(a)P(a)$: tous les éléments de la forme $P(a)$ commutent (pour a fixé). Si $ab = ba$, on en déduit que $P(a)b = bP(a)$.

Lemme. *Si $a_1a_2 = a_2a_1$ est inversible dans A , alors a_1 est inversible dans A .*

Démonstration. Il existe un élément c tel que $c(a_1a_2) = 1_A = (a_1a_2)c$; on voit que a_1 est inversible à gauche et à droite : $1_A = a_1(a_2c)$ et $1_A = c(a_1a_2) = (ca_2)a_1$; il en résulte que $a_2c = ca_2$ est l'inverse de a_1 :

$$a_2c = (a_2c)(a_1a_2c) = a_2(ca_1a_2)c = a_2c.$$

Conséquence : si $c \in \mathbb{K}$, $c \neq 0$ et si $c(a - \mu_11_A) \cdots (a - \mu_k1_A)$ est inversible, alors chaque $a - \mu_j1_A$ est inversible.

Démonstration. Montrons le pour $a - \mu_11_A$ par exemple ; considérons le produit $a_2 = c(a - \mu_21_A) \cdots (a - \mu_k1_A)$; alors $a_1 = a - \mu_11_A$ et a_2 commutent, et a_1a_2 est inversible, donc a_1 est inversible.

Petit Théorème spectral. ($\mathbb{K} = \mathbb{C}$) Pour tout $a \in A$, on a

$$\text{Sp}(P(a)) = P(\text{Sp}(a)).$$

Démonstration. Posons $K = \text{Sp}(a)$, et supposons P non constant (ce cas particulier est évident). Puisqu'on est sur \mathbb{C} , on peut factoriser le polynôme $P - \lambda$

$$P - \lambda = c \prod_{i=1}^k (X - \mu_i)$$

avec $c \neq 0$ et $k = \deg P \geq 1$.

Supposons d'abord que $\lambda \notin P(K)$. On voit que $P(\mu_i) = \lambda$ pour chaque racine μ_i ; puisque $\lambda \notin P(K)$, chacun des μ_i est en dehors de K , donc chaque $a - \mu_i1_A$ est inversible, donc $P(a) - \lambda1_A = c \prod_i (a - \mu_i1_A)$ est inversible et $\lambda \notin \text{Sp}(P(a))$.

Supposons ensuite que $\lambda \in \text{Sp}(P(a))$; alors $P(a) - \lambda1_A$ est inversible, et égal au produit $c(a - \mu_11_A) \cdots (a - \mu_k1_A)$; on a vu que cela implique que chaque $a - \mu_j1_A$ est inversible ; si $z \in \mathbb{C}$ est tel que $\lambda = P(z)$, le polynôme $P - \lambda$ s'annule au point z , donc z est l'une des racines μ_i , donc $\lambda \notin P(K)$.

Retour à $\mathcal{L}(E)$

Soient E un espace de Banach et T un endomorphisme continu de E ; on a l'alternative suivante :

1. Il existe une constante $c > 0$ telle que $\|T(x)\| \geq c \|x\|$ pour tout $x \in E$.
2. Il n'existe pas de telle constante $c > 0$.

On va traduire chacune de ces deux possibilités.

Le cas **1** se produit si et seulement si T définit un isomorphisme de E sur l'image $T(E)$: si on a isomorphisme, il existe une application linéaire continue S de $T(E)$ dans E telle que $T(x) = y$ soit équivalent à $S(y) = x$ pour tous $x \in E$, $y \in T(E)$. Alors $\|S(y)\| \leq \|S\| \|y\|$ pour tout $y \in T(E)$ revient à dire que $\|T(x)\| \geq \|S\|^{-1} \|x\|$ pour tout $x \in E$. Inversement, si la constante $c > 0$ existe, on remarque d'abord que T est injectif ; on peut donc définir algébriquement une application linéaire S de $T(E)$ dans E telle que $T(x) = y$ si et seulement si $x = S(y)$; de plus, l'inégalité de norme $\|T(x)\| \geq c \|x\|$ signifie que $\|S\| \leq c^{-1}$, donc S est continu, et T est un isomorphisme de E sur $T(E)$.

Dans le cas **1** on obtient comme conséquence que $T(E)$ est un sous-espace fermé de E , puisqu'il est complet.

Dans le cas **2**, on peut dire pour tout $n \geq 0$ que la constante $c = 2^{-n}$ ne convient pas ; il existe donc un vecteur x_n tel que $\|T(x_n)\| < 2^{-n} \|x_n\|$, ce qui implique que $x_n \neq 0_E$; en multipliant par un scalaire, on se ramène à :

il existe une suite $(x_n) \subset E$ telle que $\|x_n\| = 1$ pour tout n mais $\|T(x_n)\| \rightarrow 0$.

Bien entendu cette propriété implique en retour qu'il n'existe pas de constante $c > 0$ telle que... donc cette propriété caractérise le cas **2**.

Supposons maintenant que T soit non inversible ; si on est dans le cas **1**, on sait que T définit un isomorphisme de E sur $T(E)$ qui est de plus fermé ; si on avait $T(E) = E$, l'opérateur T serait inversible. On a donc $T(E) \neq E$.

On peut donc dire : si T n'est pas inversible dans $\mathcal{L}(E)$, ou bien T définit un isomorphisme de E sur $T(E)$ et $T(E) \neq E$, ou bien il existe une suite $(x_n) \subset E$ de vecteurs de norme 1 telle que $T(x_n) \rightarrow 0$.

Proposition. Soient E un espace de Banach et $T \in \mathcal{L}(E)$; alors T est inversible si et seulement si tT est inversible dans $\mathcal{L}(E^*)$.

Démonstration. On a déjà dit que si T est inversible, alors tT est inversible (transposer la relation $TT^{-1} = T^{-1}T = \text{Id}_E$) ; supposons donc T non inversible.

Dans le cas **1**, on a $T(E)$ fermé et $T(E) \neq E$; d'après Hahn-Banach, on peut trouver une forme linéaire y^* non nulle telle que $y^* = 0$ sur $T(E)$, c'est à dire $y^*(T(x)) = 0$ pour tout $x \in E$; ceci donne $({}^tT)(y^*)(x) = 0$ pour tout x , c'est à dire $({}^tT)(y^*) = 0$, donc tT n'est pas injective, donc pas inversible.

Dans le cas **2**, on trouve une suite $(x_n) \subset E$ telle que $\|x_n\| = 1$ et (par exemple) $\|T(x_n)\| \leq 2^{-n}$; par Hahn-Banach on peut trouver une forme linéaire x_n^* de norme 1 telle que $x_n^*(x_n) = \|x_n\| = 1$; si tT était inversible, il existerait $y_n^* = ({}^tT)^{-1}(x_n^*)$ telle que $x_n^* = {}^tT(y_n^*)$ et alors

$$1 = x_n^*(x_n) = ({}^tT)(y_n^*)(x_n) = y_n^*(T(x_n)) \leq \|y_n^*\| \|T(x_n)\| \leq 2^{-n} \|y_n^*\|$$

montre que $\|y_n^*\| \geq 2^n$, donc $\|({}^tT)^{-1}\| \geq 2^n$ pour tout $n \geq 0$, ce qui est impossible ; on en déduit que tT est non inversible.

Corollaire. Soient E un espace de Banach complexe et $T \in \mathcal{L}(E)$; alors

$$\mathrm{Sp}({}^tT) = \mathrm{Sp}(T).$$

Démonstration. Il suffit de remarquer que ${}^tT - \lambda \mathrm{Id}_{E^*} = {}^t(T - \lambda \mathrm{Id}_E)$ est inversible si et seulement si $T - \lambda \mathrm{Id}_E$ est inversible.

Valeurs propres approchées

Lemme. Soient E un espace de Banach complexe, $T \in \mathcal{L}(E)$ et soit $\lambda \in \partial \mathrm{Sp}(T)$ (la frontière du spectre de T). Il existe une suite $(x_n) \subset E$ de vecteurs de norme 1 telle que $(T - \lambda \mathrm{Id}_E)(x_n)$ tende vers 0.

Démonstration. En posant $S = T - \lambda \mathrm{Id}_E$, on doit voir que S n'est pas dans le cas **1**. Puisque $\mathrm{Sp}(T)$ est fermé, sa frontière est contenue dans $\mathrm{Sp}(T)$, donc $\lambda \in \mathrm{Sp}(T)$ et $S = T - \lambda \mathrm{Id}_E$ n'est pas inversible. Si on était dans le cas **1**, on aurait $\|S(x)\| \geq c\|x\|$ pour un $c > 0$ et tout $x \in E$, et $S(E) \neq E$. On pourrait alors trouver $y \notin S(E)$; puisque λ est à la frontière du spectre, il existe une suite (λ_n) hors du spectre et qui tend vers λ ; alors $T - \lambda_n \mathrm{Id}_E = S - \mu_n \mathrm{Id}_E$ est inversible pour tout n (on a posé $\mu_n = \lambda_n - \lambda \rightarrow 0$). Il existe donc un vecteur $z_n \in E$ tel que $(S - \mu_n \mathrm{Id}_E)(z_n) = y$. Si (z_n) était bornée, on aurait $\mu_n z_n \rightarrow 0$ et y serait limite de la suite $(S(z_n)) \subset S(E)$, ce qui est impossible puisque $S(E)$ est supposé fermé et $y \notin S(E)$. Il existe alors une sous-suite (z'_n) telle que $\|z'_n\|$ tende vers $+\infty$; en posant $x_n = \|z'_n\|^{-1} z'_n$, on voit que $S(x_n) - \mu_n x_n = \|z'_n\|^{-1} y$ tend vers 0, donc $S(x_n) \rightarrow 0$, ce qui montre que S ne peut pas être dans le cas **1**.

Cours n° 15, Mercredi 17 Novembre 1999.

Rappels de quelques éléments qui seront utilisés aujourd'hui :

– Si φ est un homomorphisme isométrique d'algèbres de Banach unitaires complexes de $C(K)$ dans B , on a $\mathrm{Sp}(\varphi(f)) = \mathrm{Sp}(f) = f(K)$.

– Petit théorème spectral : $\mathrm{Sp}(P(a)) = P(\mathrm{Sp}(a))$.

– Lemme du bord du spectre : ($\mathbb{K} = \mathbb{C}$) Si $\lambda \in \partial \mathrm{Sp}(T)$, il existe une suite de vecteurs propres approchés $(x_n) \subset E$, vecteurs de norme un tels que $T(x_n) - \lambda x_n \rightarrow 0$.

Exemple de valeurs propres approchées ; le shift à droite S sur ℓ_2 : on sait que le spectre est le disque unité fermé, sa frontière est donc le cercle unité \mathbb{T} . Soit λ de module un un point de $\partial \mathrm{Sp}(S)$; on considère pour tout $n \geq 1$ le vecteur de norme 1 de ℓ_2

$$x_n = n^{-1/2}(1, \lambda, \lambda^2, \dots, \lambda^{n-1}, 0, \dots)$$

et on note que $\|S(x_n) - \lambda^{-1}x_n\| \leq 2n^{-1/2} \rightarrow 0$, ce qui donne des presque vecteurs propres pour $\lambda^{-1} \in \mathbb{T}$ (ça aurait été plus malin de construire le vecteur avec des λ^{-1} , mais je n'ai pas été malin).

Adjoint d'une application linéaire continue sur un Hilbert

On prend $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

Proposition. Soient E et F deux espaces hilbertiens et $T \in \mathcal{L}(E, F)$; il existe un unique $T^* \in \mathcal{L}(F, E)$ tel que pour tout $x \in E$ et tout $y \in F$ on ait $\langle T(x), y \rangle = \langle x, T^*(y) \rangle$.

Démonstration. Pour tout $y \in F$, l'application $x \rightarrow \langle T(x), y \rangle$ est linéaire et continue. Il existe donc un unique élément $T^*(y) \in E$ tel que pour tout $x \in E$ on ait $\langle T(x), y \rangle =$

$\langle x, T^*(y) \rangle$. Pour tout $x \in E$, l'application $y \rightarrow \langle T^*(y), x \rangle = \langle y, T(x) \rangle$ est linéaire d'où l'on déduit que T^* est linéaire. Pour tout $x \in E$ et tout $y \in F$ on a

$$|\langle x, T^*(y) \rangle| = |\langle T(x), y \rangle| \leq \|T(x)\| \|y\| \leq \|T\| \|x\| \|y\|;$$

or, pour $y \in F$ on a (par la proposition 4.2.1)

$$\|T^*(y)\| = \sup\{\langle x, T^*(y) \rangle : x \in E, \|x\| \leq 1\};$$

donc $\|T^*(y)\| \leq \|T\| \|y\|$. Donc T^* est continue et $\|T^*\| \leq \|T\|$. ■

Rapport avec tT . Désignons par h_E l'isomorphisme antilinéaire d'un espace de Hilbert E sur son dual E^* qui associe à chaque vecteur $x \in E$ la forme linéaire $h_E(x)(y) = \langle y, x \rangle$. Si E et F sont deux espaces de Hilbert et si $T \in \mathcal{L}(E, F)$, la transposée est linéaire de F^* dans E^* et elle est reliée à l'adjoint T^* par la formule

$$T^* = h_E^{-1} ({}^tT) h_F.$$

Définition. Soient E et F deux espaces hilbertiens et $T \in \mathcal{L}(E, F)$; l'unique $T^* \in \mathcal{L}(F, E)$ tel que pour tout $x \in E$ et tout $y \in F$ on ait $\langle T(x), y \rangle = \langle x, T^*(y) \rangle$ est appelé *adjoint* de l'opérateur T .

Exemples.

– cas matriciel : si on munit $E = F = \mathbb{C}^n$ de sa norme euclidienne usuelle et si $T \in \mathcal{L}(\mathbb{C}^n)$ est représenté dans la base canonique par une matrice $M = (m_{i,j})$, alors l'adjoint de T est représenté par la matrice M^* dont les coefficients sont $m_{i,j}^* = \overline{m_{j,i}}$.

– opérateur diagonal dans une base orthonormée, à coefficients (λ_n) : l'adjoint est l'opérateur diagonal de coefficients $(\overline{\lambda_n})$;

– multiplication par une fonction continue f sur $L_2(0,1)$: l'opérateur $M_f : g \in L_2 \rightarrow fg \in L_2$ admet pour adjoint l'opérateur de multiplication par la fonction complexe conjuguée \overline{f} .

– exercice proposé : opérateur $T_K \in \mathcal{L}(L_2(0,1))$ défini par un noyau $K(s,t) \in L_2([0,1]^2)$; l'adjoint est l'opérateur défini par $K^*(t,s) = \overline{K(s,t)}$.

Regroupons dans la proposition suivante quelques propriétés des adjoints :

Proposition. Soient E et F deux espaces hilbertiens; l'application $T \rightarrow T^*$ est antilinéaire et isométrique de $\mathcal{L}(E, F)$ sur $\mathcal{L}(F, E)$; pour tout $T \in \mathcal{L}(E, F)$ on a $(T^*)^* = T$ et $\|T^* \circ T\| = \|T\|^2$. Pour tout espace hilbertien H , tout $S \in \mathcal{L}(E, F)$ et tout $T \in \mathcal{L}(F, H)$ on a $(T \circ S)^* = S^* \circ T^*$.

Démonstration. Montrons que $\|T^* \circ T\| = \|T\|^2$. On a $\|T^* \circ T\| \leq \|T^*\| \|T\| \leq \|T\|^2$. De plus, pour tout $x \in E$, $\|x\| \leq 1$ on a $\|T(x)\|^2 = \langle T(x), T(x) \rangle = \langle x, T^* \circ T(x) \rangle \leq \|T^* \circ T\|$ grâce à l'inégalité de Cauchy-Schwarz. Donc

$$\|T\|^2 = \sup\{\|T(x)\|^2 : x \in H, \|x\| \leq 1\} \leq \|T^* \circ T\|.$$

Les autres propriétés sont laissées en exercice. ■

Définition. Soient E et F deux espaces hilbertiens ; un élément $U \in \mathcal{L}(E, F)$ est appelé *unitaire* si $U^* \circ U = \text{Id}_E$ et $U \circ U^* = \text{Id}_F$. Un élément $T \in \mathcal{L}(E)$ est appelé *normal* si $T^* \circ T = T \circ T^*$, *autoadjoint* si $T = T^*$. On dit aussi *hermitien* comme synonyme d'autoadjoint.

Exemples.

– matrice hermitienne : on retrouve la condition de premier cycle $m_{i,j} = \overline{m_{j,i}}$; en particulier si M est réelle symétrique. Matrice normale, unitaire : pas grand chose à ajouter.

– opérateur diagonal à coefficients (λ_n) : il est hermitien si et seulement si $\lambda_n \in \mathbb{R}$ pour tout n , unitaire si $|\lambda_n| = 1$; l'opérateur est toujours normal.

– multiplication par une fonction réelle f sur $L_2(0, 1)$: elle est hermitienne si et seulement si f est réelle, unitaire si et seulement si $|f| = 1$; la multiplication est toujours normale.

– Un opérateur à noyau est hermitien si $K(s, t) = \overline{K(t, s)}$ (en particulier quand il est réel symétrique). On verra plus tard qu'un opérateur à noyau n'est jamais unitaire.

– T^*T est toujours hermitien.

Polynômes et adjoints

Il résulte des propriétés des adjoints que $(T^k)^* = (T^*)^k$ pour tout entier $k \geq 0$. Si $P = \sum c_k X^k$ est un polynôme, on posera $\tilde{P} = \sum \bar{c}_k X^k$, et alors

$$(P(T))^* = \left(\sum c_k T^k \right)^* = \sum \bar{c}_k (T^*)^k = \tilde{P}(T^*).$$

ce qui montre que l'adjoint de $P(T)$ est $\tilde{P}(T^*)$. On notera que la fonction polynomiale $z \in \mathbb{C} \rightarrow \tilde{P}(z)$ n'est pas la fonction complexe conjuguée de la fonction $z \rightarrow P(z)$ (on a en fait $\tilde{P}(\bar{z}) = \overline{P(z)}$).

On voit que si P est un polynôme à coefficients réels, alors $P(T)$ est hermitien. Si T est normal, $P(T)$ est normal : en effet, T^* commute avec $P(T)$ puisque T^* commute avec T , puis $\tilde{P}(T^*)$ commute avec $P(T)$ pour la même raison.

Spectres

Proposition 5.2.1. Soit H un espace hilbertien complexe ; le rayon spectral de tout élément normal de $\mathcal{L}(H)$ est égal à sa norme.

Démonstration. Soit d'abord S hermitien. On a

$$\|S(x)\|^2 = \langle S(x), S(x) \rangle = \langle S^2(x), x \rangle \leq \|S^2(x)\| \|x\| \leq \|S^2\| \|x\|^2.$$

En prenant le sup sur x dans la boule unité on voit que $\|S\|^2 \leq \|S^2\|$, donc $\|S^2\| = \|S\|^2$; on remarque que S^k est hermitien pour tout k et on en déduit par récurrence $\|S^{2^n}\| = \|S\|^{2^n}$. La formule du rayon spectral termine l'histoire.

Supposons maintenant T normal. Alors $T^*T = S$ est hermitien et $S^n = (T^*T)^n = (T^*)^n T^n$ parce que T est normal,

$$\|T^n\|^2 = \|(T^*)^n T^n\| = \|(T^*T)^n\| = \|S^{2^n}\| = \|S\|^{2^n} = \|T\|^{2^n},$$

d'où le résultat.

Proposition. Soit H un espace hilbertien complexe ; le spectre de tout élément hermitien de $\mathcal{L}(H)$ est réel.

Démonstration. Soit β le max de $|b|$ pour $a + ib$ dans le spectre de T , et soit $\lambda = a + ib \in \text{Sp}(T)$ tel que $|b| = \beta$. Alors λ est point frontière du spectre, donc il existe une suite (x_n) de vecteurs de norme un telle que $T(x_n) - \lambda x_n$ tende vers 0. Alors

$$\langle T(x_n), x_n \rangle - \lambda \langle x_n, x_n \rangle = \langle T(x_n), x_n \rangle - \lambda$$

tend vers 0, et $\langle T(x_n), x_n \rangle = \langle x_n, T(x_n) \rangle$ est réel, donc λ est réel, $b = \beta = 0$ et tout le spectre est réel.

Le résultat essentiel est le suivant : si T est normal,

$$\|P(T)\| = \|P\|_{C(\text{Sp}(T))} = \max\{|P(\lambda)| : \lambda \in \text{Sp}(T)\}.$$

Soit $K = \text{Sp}(T)$. On a vu que le spectre de $P(T)$ est $P(K)$. Par ailleurs $P(T)$ est normal, donc

$$\|P(T)\| = \rho(P(T)) = \max\{|z| : z \in \text{Sp}(P(T))\} = \max\{|P(\lambda)| : \lambda \in K\}.$$

Calcul fonctionnel continu pour les opérateurs hermitiens

Soit K un compact de \mathbb{C} ; on notera z_K la fonction $z \in K \rightarrow z \in \mathbb{C}$.

Théorème 5.4.2. Soient H un espace hilbertien complexe et $T \in \mathcal{L}(H)$ autoadjoint ; il existe un et un seul homomorphisme d'algèbres de Banach unitaires complexes $\varphi_T : C(\text{Sp}(T)) \rightarrow \mathcal{L}(H)$ tel que $\varphi_T(z_{\text{Sp}(T)}) = T$. On notera $f(T) = \varphi_T(f)$.

De plus, φ_T est isométrique, $(f(T))^* = \overline{f}(T)$ et $f(T)$ commute avec tout opérateur S qui commute avec T (donc $f(T)$ est normal). On a

$$\text{Sp}(f(T)) = \text{Sp}(f) = f(\text{Sp}(T)).$$

Démonstration. On a vu que $K = \text{Sp}(T)$ est contenu dans \mathbb{R} . L'ensemble A des fonctions continues f sur K de la forme $f : s \rightarrow P(s)$ pour un $P \in \mathbb{C}[X]$ est dense dans $C(K)$ d'après le théorème de Weierstrass, et pour toute $f \in A$ l'élément $f(T)$ peut être défini de façon unique puisque si $f = P_1 = P_2$ sur K ,

$$\|P_1(T) - P_2(T)\| = \|P_1 - P_2\|_{C(K)} = 0.$$

(si le spectre K est un ensemble infini, la vérification précédente est inutile, puisque le polynôme formel $P_1 - P_2$ sera nul s'il a une infinité de racines ; mais le spectre de T pourrait être fini). On posera donc $f(T) = P(T)$, où P est n'importe quel polynôme qui représente la fonction f sur K .

On a une application isométrique de A dans $\mathcal{L}(H)$, qui se prolonge par densité en application linéaire isométrique. La suite la prochaine fois.