

Chapitre 10

Dérivées partielles d'ordre 2 et extrema

10.1 Dérivées partielles secondes

Les dérivées partielles secondes (ou dérivées partielles d'ordre 2) sont les dérivées partielles des dérivées partielles.

Notation :

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}, \frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2}.$$

Théorème 10.1.1 (Schwarz). *Soit $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction de plusieurs variables. Si f admet des dérivées partielles secondes continues, alors :*

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}.$$

Définition 10.1.2. La fonction de plusieurs variables, $f : U \rightarrow \mathbb{R}$, est de classe C^2 si et seulement si ses dérivées partielles secondes existent et sont continues.

10.2 Formes quadratiques

Cas de deux variables : On appelle fonction quadratique de deux variables, toute fonction de la forme :

$$q(x_1, x_2) = rx_1^2 + 2sx_1x_2 + tx_2^2.$$

En écriture matricielle :

$$q(x_1, x_2) = (x_1, x_2) \begin{pmatrix} r & s \\ s & t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

En général, dans le cas de n variables :

$$q(x) = {}^t x S x ,$$

où S est une matrice $n \times n$ symétrique (${}^t S = S$).

Discussion du signe (cas de deux variables).

Pour : $q(x_1, x_2) = r x_1^2 + 2s x_1 x_2 + t x_2^2$, $\Delta = s^2 - rt$.

Si $\Delta < 0$, alors $q(x_1, x_2)$ est strictement du signe de s pour $(x_1, x_2) \neq (0, 0)$.

Si $\Delta > 0$, alors $q(x_1, x_2)$ change de signe.

10.3 Formule de Taylor à l'ordre 2

Théorème 10.3.1 (Cas de deux variables). *Soit f une fonction de deux variables de classe C^2 sur U . Pour (a_1, a_2) intérieur à U , on a :*

$$f(a_1 + h_1, a_2 + h_2) = f(a_1, a_2) + \text{grad}f(a_1, a_2) \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \end{pmatrix} + \frac{1}{2}q(h_1, h_2) + (h_1^2 + h_2^2)o(1) .$$

où : $q(h_1, h_2) = r h_1^2 + 2s h_1 h_2 + t h_2^2$, $r = \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}$, $s = \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}$, $t = \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2}$.

Théorème 10.3.2 (Cas général). *Soit f une fonction de plusieurs variables de classe C^2 sur U . En un point a intérieur à U , on a :*

$$f(a + h) = f(a) + \text{grad}f(a) \cdot h + \frac{1}{2} {}^t h \cdot H_f(a) \cdot h + \|h\|^2 o(1) .$$

où : $H_f(a)$ est la matrice des dérivées partielles secondes.

10.4 Application aux extrema

Cas de deux variables :

Soit $a = (a_1, a_2)$ un point critique d'une fonction de deux variables de classe C^2 ;

$$r = \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}, s = \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}, t = \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2}, \Delta = s^2 - rt.$$

Si $\Delta < 0$, alors f a un extremum en a .

Si $\Delta > 0$, alors f a un *point selle* en a .

Fin du cours du 10/04

10.5 Preuve de la formule de Taylor

On montre le résultat plus précis suivant :

Théorème 10.5.1. *Soit f une fonction de plusieurs variables de classe C^2 sur U . Si le segment $[a, a + h]$ est dans U , il existe c sur ce segment tel que :*

$$f(a + h) = f(a) + \text{grad}f(a) \cdot h + \frac{1}{2} {}^t h \cdot H_f(c) \cdot h .$$

où : $H_f(c)$ est la matrice des dérivées partielles secondes en c .

10.6 Exemples de détermination d'extrema