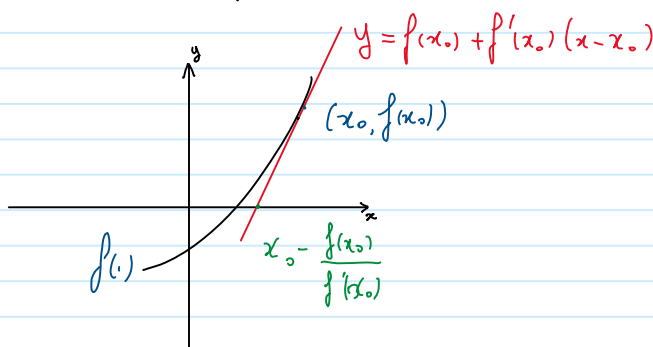


§3 Méthode de Newton.

Rappel: Soit $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ strictement croissante, continue, $f(a) < 0$ et $f(b) > 0$. On cherche à calculer numériquement l'unique point de zéro α de f sur $]a, b[$.

Méthode de Newton: On suppose que f est de classe C^2 et $f'(x) \neq 0$.

Considérons la fonction $\varphi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$



On commence par $x_0 \in]a, b[$ et on pose $x_n = \varphi^n(x_0)$.

Étude de la fonction φ . On a $\varphi(a) = a - \frac{f(a)}{f'(a)} > a$ et $\varphi(b) = b - \frac{f(b)}{f'(b)} < b$.

Cependant, cela ne garantit pas que $\varphi([a, b]) \subset [a, b]$

On a
$$\varphi'(x) = 1 - \frac{f'(x)^2 - f(x)f''(x)}{f'(x)^2} = \frac{f(x)f''(x)}{f'(x)^2}$$

Hypothèse: $f' \neq 0$ sur $[a, b]$. On note $M = \sup_{x \in I} \left| \frac{f''(x)}{f'(x)} \right|$

Lemme 1 Soit $u = \frac{f}{f'}$. On a $|u(x)| \leq \frac{1}{M} (e^{M|x-\alpha|} - 1)$

Preuve $u'(x) = 1 - \frac{f''(x)}{f'(x)} u(x)$. Donc $|u'(x)| \leq 1 + M|u(x)|$

Soit $v(x) = u(x)e^{-Mx}$. On a $v'(x) = (u'(x) - Mu(x))e^{-Mx} \leq e^{-Mx}$ ($x > \alpha$)

Comme $v(\alpha) = u(\alpha) = 0$, $v(x) = \int_{\alpha}^x v'(t) dt \leq \frac{1}{M} (e^{-Mx} - e^{-M\alpha})$

Cela montre que $u(x) \leq \frac{1}{M} (e^{M(x-\alpha)} - 1)$ pour $x \geq \alpha$.

Si $x < \alpha$, $u(x) < 0$. Donc $u'(x) \leq 1 - Mu(x)$.

Soit $w(x) = u(x)e^{Mx}$. $w'(x) = (u'(x) + Mu(x))e^{Mx} \leq e^{Mx}$ ($x \leq \alpha$)

Comme $w(\alpha) = u(\alpha) = 0$, $w(x) = -\int_{\alpha}^x w'(t) dt \geq -\int_{\alpha}^x e^{Mt} dt = \frac{1}{M} (e^{Mx} - e^{M\alpha})$

Cela montre que $u(x) \geq \frac{1}{M} (1 - e^{M(x-\alpha)})$ *

Lemme 2 Soit $h = \min(b-a, \frac{1}{M})$. Pour tout $x \in [\alpha-h, \alpha+h]$ on a $|\varphi(x) - \alpha| \leq M|x-\alpha|^2$

Preuve Pour tout $t \in [0, 1]$, $e^t \leq (e-1)t + 1 \leq 2t + 1$. Donc $|u(x)| \leq 2|x-\alpha|$ et $|\varphi'(x)| \leq 2M|x-\alpha|$
 $\frac{1}{M} \left| \frac{f''(x)}{f'(x)} \right|$

On en déduit que $|q(x) - \alpha| \leq M|x - \alpha|^2$

Conclusion Si on commence par un point x_0 tel que $|x_0 - \alpha| \leq \frac{1}{M}$, alors $|x_n - \alpha| \leq (M|x_0 - \alpha|)^{2^n}$.

La vitesse de convergence est **très rapide (double exponentielle)!**

§4 Méthode de la sécante

La méthode de Newton demande une connaissance sur f' . Dans certaines situations f' est impossible à expliciter et difficile à calculer.

Idée : remplacer f' par le taux d'accroissement de f sur un petit intervalle.

On suppose donnés deux points de départ x_0 et x_1 avec $x_0 < x_1$, $f(x_0) < 0$ et $f(x_1) > 0$.

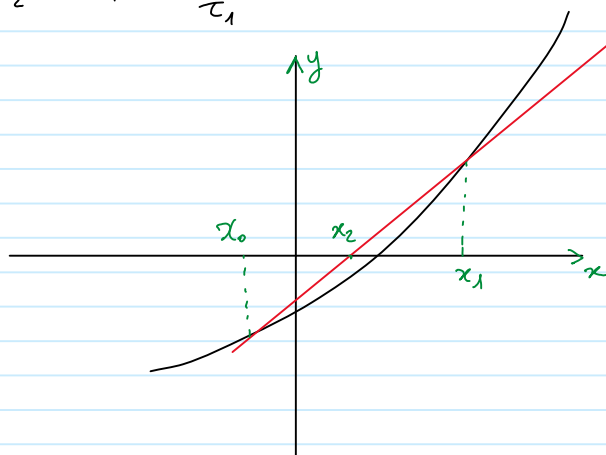
Le **taux d'accroissement** de f sur $[x_0, x_1]$ est $\tau_1 = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}$

L'équation de la sécante traversant le graphe de f aux points $(x_0, f(x_0))$, $(x_1, f(x_1))$ est

$$y = \tau_1(x - x_1) + f(x_1)$$

L'abscisse de l'intersection de la sécante avec l'axe Ox est

$$x_2 = x_1 - \frac{f(x_1)}{\tau_1}$$



On itère ce procédé en posant

$$\tau_n = \frac{f(x_n) - f(x_{n-1})}{x_n - x_{n-1}} \quad x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{\tau_n}$$

Remarque Si x_{n-1} et x_n sont trop proches, il n'est plus efficace d'approximer la dérivée par le taux d'accroissement. En pratique, si $f(x_n)$ est calculé numériquement avec une erreur d'arrondi de l'ordre ε , alors l'erreur absolue du calcul de τ_n est d'ordre $\varepsilon/|x_n - x_{n-1}|$. Il est donc peu efficace si $|x_n - x_{n-1}| < \sqrt{\varepsilon}$. (On prend juste $\tau_n = \tau_{n-1}$)

CHAPITRE III Approximation de fonctions

§1 Méthode d'interpolation

Notation On fixe $(a, b) \in \mathbb{R}^2$, $a < b$. On désigne par $C^0([a, b])$ l'espace vectoriel des fonctions continues sur $[a, b]$.

Pour tout $n \in \mathbb{N}$, soit $\mathbb{R}[T]_n$ l'espace vectoriel des polynômes de degré $\leq n$.

On a une application linéaire injective $\mathbb{R}[T] \rightarrow C^0([a, b])$
 $P \mapsto ((t \in [a, b]) \mapsto P(t))$

$C^0([a, b])$ est muni de la norme sup $\|\cdot\|_{\text{sup}}$

$$\forall f \in C^0([a, b]), \quad \|f\|_{\text{sup}} = \sup_{t \in [a, b]} |f(t)|.$$

Soient x_0, \dots, x_n des points distincts de $]a, b[$. Pour tout $i \in \{0, \dots, n\}$, soit P_i la forme linéaire sur $C^0([a, b])$ qui envoie $f \in C^0([a, b])$ sur $f(x_i)$

Pour tout $i \in \{0, \dots, n\}$, soit $P_i \in \mathbb{R}[T]_n$ défini par

$$P_i(T) = \prod_{j \neq i} \frac{T - x_j}{x_i - x_j}$$

On a $P_i(x_i) = 1$ et $P_i(x_j) = 0$ pour $j \neq i$.

Problème d'interpolation Soit $f \in C^0([a, b])$. On cherche $P \in \mathbb{R}[T]_n$ tel que $f(x_i) = P(x_i)$ quel que soit $i \in \{0, \dots, n\}$.

Théorème Le problème d'interpolation admet une solution et une seule, donnée par la formule $P = f(x_0)P_0 + \dots + f(x_n)P_n$

Preuve Par définition, P est une solution au problème d'interpolation.

Si Q est une autre solution, alors $P - Q$ s'annule en x_0, \dots, x_n . Comme $P - Q$ est de degré $\leq n$, on a $P = Q$. *

Estimation d'erreur

Lemme Supposons que g est une fonction $n+1$ fois dérivable sur $]a, b[$ telle que $g(x_0) = \dots = g(x_n) = 0$. Alors il existe $\xi \in]a, b[$ tel que $g^{(n)}(\xi) = 0$

Preuve On raisonne par récurrence sur n . Si $n=1$, le lemme résulte du théorème de Rolle.

Supposons que le lemme est démontré pour $n-1$. Sans perte de généralité, on suppose que

$x_0 < x_1 < \dots < x_n$. Par le théorème de Rolle, il existe $y_i \in]x_{i-1}, x_i[$, $i \in \{1, \dots, n\}$, tels que $g'(y_i) = \dots = g'(y_n) = 0$. Par l'hypothèse de récurrence, on obtient le résultat. *

Théorème On suppose que f est $(n+1)$ fois dérivable sur $]a, b[$.

Par tout $x \in]a, b[$, il existe $\xi \in]a, b[$ tel que

$$f(x) - P(x) = \frac{1}{(n+1)!} \omega(x) f^{(n+1)}(\xi)$$

où $\omega(x) = (x-x_0) \dots (x-x_n)$

Preuve Si $x \in \{x_0, \dots, x_n\}$, alors le théorème est trivial : on peut prendre n'importe quel

$\xi \in]a, b[$. Dans la suite, on suppose que $x \notin \{x_0, \dots, x_n\}$

Soit g la fonction sur $[a, b]$ définie par

$$g(t) = \omega(x) (f(t) - P(t)) - \omega(t) (f(x) - P(x)). \text{ Par définition, } g(x) = 0$$

De plus, $g(x_i) = 0$ pour tout $i \in \{0, \dots, n\}$. Donc il existe $\xi \in]a, b[$ tel que

$g^{(n+1)}(\xi) = 0$. Un calcul direct montre que

$$g^{(n+1)}(t) = \omega(x) f^{(n+1)}(t) - (n+1)! (f(x) - P(x)).$$

D'où le résultat.

Corollaire $\|f - P\|_{\text{sup}} \leq \frac{1}{(n+1)!} \|\omega\|_{\text{sup}} \cdot \|f^{(n+1)}\|_{\text{sup}}$

Remarque La majoration d'erreur contient

$\|\omega\|_{\text{sup}}$ qui dépend du choix des points d'interpolation

$\|f^{(n+1)}\|_{\text{sup}}$ qui dépend de la fonction f .