

Différentielle, formules de Taylor : à retenir (J-Y D)

Soient E, E_1, \dots, E_l et F, F_1, \dots, F_m, G des \mathbb{R} -espaces vectoriels normés de dimension finie. On fixe des bases $\mathcal{B} = (u_1, \dots, u_p)$ de E et $\mathcal{C} = (v_1, \dots, v_q)$ de F .

Définition-Proposition

On considère une application $f: \underset{\text{ouvert de } E}{U} \longrightarrow F$ et $a \in U$.

(a) On dit que f est *différentiable en a* s'il existe $l \in \mathcal{L}(E, F)$ tel que

$$f(a+h) = f(a) + l(h) + o(\|h\|). \quad \leftarrow [\text{signifie ici : } \lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ h \neq 0}} \frac{f(a+h) - f(a) - l(h)}{\|h\|} = 0]$$

Dans ce cas, on note $(Df)(a) := l$ (unique) et obtient : \leftarrow [on notera parfois « Df_a » à la place de « $(Df)(a)$ »]

f est continue en a et $\underbrace{((Df)(a))(h)}_{\text{noté } (Df)(a) \cdot h} = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} \underbrace{\frac{f(a+th) - f(a)}{t}}_{\text{« dérivée directionnelle » notée } \partial_h f(a)}$ pour tout $h \in E$, \leftarrow [$(Df)(a) \cdot h = h f'(a)$ si $E = \mathbb{R}$]

puis on appelle *dérivées partielles de f en a* les vecteurs $\frac{\partial f}{\partial x_j}(a) := \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} \frac{f(a+tu_j) - f(a)}{t}$ quand $1 \leq j \leq p$.

(b) On dit que f est *différentiable* si elle est différentiable en tout point de U .

Dans ce cas, on appelle *différentielle de f* l'application $Df: x \in U \mapsto Df(x) \in \mathcal{L}(E, F)$.

On définit par récurrence l'ensemble des applications n -fois différentiables de U dans F ($n \in \mathbb{N}$).

On dit que f est de classe C^n quand f est n -fois différentiable et $D^n f$ est continue.

Exemple

Toute application linéaire (continue) $l: E \rightarrow F$ est différentiable et $(Dl)(a) = l$ pour tout $a \in E$.

Proposition signifie que $\tilde{f}: (x_1, \dots, x_p) \mapsto (f_1(x), \dots, f_q(x))$ est diff. en (a_1, \dots, a_p) , où $x = x_1 u_1 + \dots + x_p u_p$ et $a = a_1 u_1 + \dots + a_p u_p$

a) Si une application $f: \underset{\text{ouvert de } E}{U} \longrightarrow F$ est différentiable en un point a de U , elle vérifie :

$$\underbrace{\text{Mat}_{\mathcal{B}, \mathcal{C}} \text{ can. } D\tilde{f}}_{(Df)(a)}(a) = \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(a) \right)_{\substack{1 \leq i \leq q \\ 1 \leq j \leq p}} \quad \text{où } f(x) \begin{array}{c} f_1(x) \\ \vdots \\ f_q(x) \end{array} \Big|_{/\mathcal{C}} \quad \text{et} \quad \boxed{\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(a) := \frac{d}{dt} f_i(a + tu_j)|_{t=0}}$$

D'où : $\boxed{(Df)(a) \cdot h = ((h_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + \dots + h_p \frac{\partial}{\partial x_p})f)(a)}$ pour $h = h_1 u_1 + \dots + h_p u_p \in E$.

complément au cours { (b) Une application $f: \underset{\text{ouvert de } E_1 \times \dots \times E_l}{U} \longrightarrow F_1 \times \dots \times F_m$ est différentiable en $a = (a_1, \dots, a_l) \in E_1 \times \dots \times E_l$ si et seulement si f_1, \dots, f_m sont différentiables en a .
 Dans ce cas, on a : $(Df)(a) \cdot h = \begin{pmatrix} \partial_1 f_1(a) & \dots & \partial_l f_1(a) \\ \vdots & & \vdots \\ \partial_1 f_m(a) & \dots & \partial_l f_m(a) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h_1 \\ \vdots \\ h_l \end{pmatrix}$ pour $h = \begin{pmatrix} h_1 \\ \vdots \\ h_l \end{pmatrix} \in E_1 \times \dots \times E_l$
 où $\partial_j f_i(a)$ est la différentielle en a_j de l'application $x_j \mapsto f_i(a_1, \dots, a_{j-1}, x_j, a_{j+1}, \dots, a_l)$.

(c) Soient $f: \underset{\text{ouvert de } E}{U} \longrightarrow F$ différentiable en $a \in U$ et $g: \underset{\text{ouvert de } F \text{ contenant } f(U)}{V} \longrightarrow G$ différentiable en $f(a)$.

L'application $g \circ f$ est différentiable en a , avec :

$$\boxed{D(g \circ f)(a) = Dg(f(a)) \circ (Df)(a)}$$
 ce qui donne matriciellement $\frac{\partial \overbrace{z_i}^{\text{coordonnées de } z = g(y)}}{\partial \underbrace{x_j}_{\text{coordonnées dans } E}} = \sum_{k=1}^q \underbrace{\frac{\partial z_i}{\partial y_k}}_{\text{coordonnées de } y = f(x)} \frac{\partial \overbrace{y_k}^{\text{coordonnées de } y = f(x)}}{\partial x_j}$

(en se plaçant aux points adéquats) pour $1 \leq i \leq r$ et $1 \leq j \leq p$.

Proposition

On considère une application $f: \underset{\text{ouvert de } E}{U} \longrightarrow F$, $a \in U$, et $n \geq 1$.

(a) On suppose que f est différentiable et que $D^2 f(a)$ est définie.

Dans ce cas : $\frac{\partial}{\partial x_j}(\frac{\partial f}{\partial x_i})(a) = \frac{\partial}{\partial x_i}(\frac{\partial f}{\partial x_j})(a)$ pour tous $i, j \in \{1, \dots, p\}$ (« théorème de Schwarz »).

(b) On a : $\boxed{f \text{ est de classe } C^n \text{ si et seulement si } f \text{ a } p^n \text{ dérivées partielles } n^e \text{ continues}}$ \leftarrow [cf. $n = 1$]

Proposition

On se donne une application m -linéaire $\pi: F_1 \times \cdots \times F_m \rightarrow G$ (« produit »).

$$(y_1, \dots, y_m) \mapsto y_1 \cdot \dots \cdot y_m$$

Si des applications $f_k: \underset{\text{ouvert de } E}{U} \rightarrow F_k$ avec $1 \leq k \leq m$ sont différentiables en a , alors l'application $f_1 \cdot \dots \cdot f_m: U \rightarrow G$ est différentiable en a , et pour tout $h \in E$ on a :

$$D(f_1 \cdot \dots \cdot f_m)(a) \cdot h = (D(f_1)(a) \cdot h) \cdot f_2(a) \cdot \dots \cdot f_m(a) + \cdots + f_1(a) \cdot \dots \cdot f_{m-1}(a) \cdot (D(f_m)(a) \cdot h).$$

Exemple (généralisable au cas de la différentielle n^e)

Soient $f: \underset{\text{ouvert de } E}{U} \rightarrow F$ deux fois différentiable, $a \in U$ et $h, k \in E$.

On calcule $(D^2 f(a) \cdot h) \cdot k$ en différentiant $Df(x) \cdot k$ au point $x = a$ et prenant la valeur en h :
 $(D^2 f(a) \cdot h) \cdot k = ((h_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + \cdots + h_p \frac{\partial}{\partial x_p})(k_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + \cdots + k_p \frac{\partial}{\partial x_p})f)(a)$ pour $h = \sum_{j=1}^p h_j u_j \in E$ et $k = \sum_{j=1}^p k_j u_j \in E$.

Proposition (« inégalité des accroissements finis ») ← [il n'y a pas de « théorème des accroissements finis » ici]

Soient $f: \underset{\text{ouvert de } E}{U} \rightarrow F$ différentiable, $a \in U$ et $h \in E$.

Si $[a, a+h] \subseteq U$, on a : $\|f(a+h) - f(a)\| \leq \sup_{0 \leq t \leq 1} \|Df(a+th)\| \times \|h\| \leq +\infty$.

Ainsi, quand pour tous $a, b \in U$ il existe une application continue $\gamma: [0, 1] \rightarrow U$ telle que $\gamma(0) = a$ et $\gamma(1) = b$, on a : f est constante si et seulement si $Df = 0$. ← [$\frac{f(\gamma(t)) - f(\gamma(t_0))}{t - t_0} = 0$ si $\{t - t_0 > 0 \text{ petit}\} \text{ et } Df = 0$]

Remarque (« gradient » ∇f d'une fonction réelle f différentiable)

Soient $f: \underset{\text{ouvert de } \mathbb{R}^p}{U} \rightarrow \mathbb{R}$ différentiable. On note : $\nabla f(x) = (\frac{\partial f}{\partial x_1}(x), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_p}(x))$ pour $x \in U$.

Si $[a, b] \subseteq U$, il existe $c \in [a, b]$ tel que : $f(b) - f(a) = \nabla f(c) \cdot (b - a)$. ← [Étudier $g: t \in [0, 1] \mapsto f((1-t)a + tb)$]

Théorème (« convergence uniforme + différentiabilité »)

Soient $f_n: \underset{\text{ouvert convexe de } E}{U} \rightarrow F$, $n \in \mathbb{N}$, des applications différentiables telles qu'il existe $x_0 \in U$ pour lequel la suite $(f_n(x_0))_{n \geq 0}$ converge, et telles que la suite $(Df_n)_{n \geq 0}$ converge uniformément.

Alors $(f_n)_{n \geq 0}$ converge uniformément sur toute partie bornée B de U , vers une fonction différentiable f telle que : $Df(x) \cdot h = (\lim_{n \rightarrow +\infty} Df_n(x)) \cdot h = \lim_{n \rightarrow +\infty} (Df_n(x) \cdot h)$ pour $x \in U$ et $h \in E$.

Théorème (« théorème de Taylor-Young »)

Soient $f: \underset{\text{ouvert de } E}{U} \rightarrow F$ $n - 1$ -fois différentiable ($n \geq 1$), et $a \in U$ tel que $D^n f(a)$ est définie.

On a : $f(a+h) = f(a) + \frac{(Df)(a)}{1!} \cdot h + \cdots + \frac{D^n f(a)}{n!} \cdot h^n + o(\|h\|^n)$ (avec unicité du DL_n (*)),

où $D^n f(a) \cdot h^n := (\underbrace{\dots (D^n f(a) \cdot h) \dots}_{\text{application } n\text{-linéaire symétrique de } E \text{ dans } F}) \cdot h = \left(\underbrace{(h_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + \cdots + h_p \frac{\partial}{\partial x_p})^n f}_{\text{à développer par la formule du binôme}} \right)(a)$ quand $h \underset{\mathcal{B}}{\begin{matrix} | \\ h_1 \\ \vdots \\ h_p \end{matrix}} \in E$.

Théorème (« inégalité de Taylor-Lagrange »)

← [il n'y a pas de « théorème de Taylor-Lagrange » ici]

Soient $f: \underset{\text{ouvert de } E}{U} \rightarrow F$ $n + 1$ -fois différentiable ($n \geq 0$), $a \in U$ et $h \in E$.

Si $[a, a+h] \subseteq U$: $\left\| f(a+h) - \left(f(a) + \frac{(Df)(a)}{1!} \cdot h + \cdots + \frac{D^n f(a)}{n!} \cdot h^n \right) \right\| \leq \underbrace{\sup_{0 \leq t \leq 1} \left\| \frac{D^{n+1} f(a+th)}{(n+1)!} \right\|}_{\leq +\infty} \times \|h\|^{n+1}$.

Théorème (« formule de Taylor avec reste intégral »)

Soient $f: \underset{\text{ouvert de } E}{U} \rightarrow F$ de C^{n+1} ($n \geq 0$), $a \in U$ et $h \in E$.

Si $[a, a+h] \subseteq U$: $f(a+h) = f(a) + \frac{(Df)(a)}{1!} \cdot h + \cdots + \frac{D^n f(a)}{n!} \cdot h^n + \int_0^1 \frac{(1-t)^n}{n!} D^{n+1} f(a+th) \cdot h^{n+1} dt$.

(*) Si $P, Q \in \mathbb{C}_n[X_1, \dots, X_p]$ vérifient $f(a+h) = P(h) + o(\|h\|^n)$ et $f(a+h) = Q(h) + o(\|h\|^n)$, alors $P = Q$.