

l'équation $f + Rf = 0$ ($f \in \mathfrak{E}$) a pour seule solution $f = 0$, le problème de Dirichlet a une solution unique pour g et h arbitraires. Il est facile d'étendre la théorie au cas⁽³⁾ où l'on ajoute à r un opérateur différentiel ip' , où p' satisfait aux mêmes conditions que p sauf à celle d'être positif. Il faut seulement remplacer R par $R + iA$ où A est une transformation linéaire bornée et hermitienne définie par $p'(f, f) = p_i(Af, f)$, ($f, Af \in \mathfrak{E}$).

ANALYSE MATHÉMATIQUE. — *Sur une notion de produit tensoriel topologique d'espaces vectoriels topologiques, et une classe remarquable d'espaces vectoriels liée à cette notion.* Note (*) de M. ALEXANDRE GROTHENDIECK, présentée par M. Arnaud Denjoy.

La théorie dont nous énumérons ci-après quelques résultats, a été inspirée par la théorie des noyaux-distributions de L. Schwartz, et permet de donner, même pour les espaces tels que (\mathfrak{C}) et (\mathfrak{S}) considérés par cet auteur, des propriétés topologiques nouvelles.

Notations. — \mathfrak{C} est le corps complexe; tous les espaces vectoriels topologiques envisagés sont localement convexes et séparés; si E est un espace vectoriel topologique, E' désigne son dual, E_f et E'_f (resp. E_τ et E'_τ) désignent E et E' munis de leur topologie faible [resp. de la topologie $\tau(E, E')$ et $\tau(E', E)$, voir (1)]. Si F est un autre espace vectoriel topologique, $\mathfrak{L}(E, F)$ désigne l'espace des applications linéaires continues de E dans F , $\mathfrak{B}(E, F)$ l'espace des formes bilinéaires sur $E \times F$ continues par rapport à chaque variable, $B(E, F)$ le sous-espace formé des formes bilinéaires continues.

1. *Définitions générales.* — Soient E, F deux espaces vectoriels topologiques, leur produit tensoriel algébrique usuel $E \otimes F$ est en dualité naturelle avec $\mathfrak{B}(E, F)$, ou avec $B(E, F)$ (cette dernière dualité est déjà séparée). Il existe sur $E \otimes F$ une topologie localement convexe et une seule telle que, quel que soit l'espace localement convexe G , dans l'isomorphisme vectoriel classique entre l'espace de toutes les applications bilinéaires de $E \times F$ dans G et l'espace de toutes les applications linéaires de $E \otimes F$ dans G , aux applications bilinéaires continues correspondent exactement les applications linéaires continues. Cette topologie est aussi la topologie de la convergence uniforme sur les parties équicontinues de $B(E, F)$. Muni de cette topologie, $E \otimes F$ est appelé *produit tensoriel topologique* de E et F , et son complété, noté $\widehat{E \otimes F}$, est appelé *produit tensoriel topologique complété* de E et F . Son dual est donc $B(E, F)$.

(3) Pour les équations à coefficients constants, ce cas a été traité par une autre méthode par M. J. Leray (*Sém. Bourbaki*, Mai 1951).

(*) Séance du 3 décembre 1951.

(1) J. DIEUDONNÉ et L. SCHWARTZ, *Annales de Grenoble*, 1, 1949.

Une notion analogue est obtenue en prenant sur $E \otimes F$ la topologie, plus fine, de la convergence uniforme sur les parties de $\mathfrak{B}(E, F)$ qui sont « équicontinues par rapport à chaque variable »; on obtient ainsi le *produit tensoriel topologique strict*, son complété sera noté $\widehat{E \otimes F}$. Son dual est donc $\mathfrak{B}(E, F)$. Les deux notions précédentes coïncident si E et F sont tous les deux des espaces (\mathcal{F}) , [alors $\widehat{E \otimes F}$ est aussi un espace (\mathcal{F})] ou tous les deux des duals forts d'espaces (\mathcal{F}) distingués; mais non par exemple quand E est un espace (\mathcal{F}) non normable, et F son dual fort.

On a en tous cas une application linéaire continue naturelle $\widehat{E \otimes F} \rightarrow \widehat{E \otimes F}$. Si E et F sont complets, on a une application linéaire continue naturelle de $\widehat{E \otimes F}$, et par suite de $\widehat{E \otimes F}$ dans $\mathfrak{L}(F', E)$ muni de la topologie de la convergence uniforme sur les parties équicontinues de F' . Les opérateurs qui sont images d'éléments de $\widehat{E \otimes F}$ sont appelés *opérateurs à trace* [car si $F = E'$, alors sur $\widehat{E \otimes E'}$, dont le dual $\mathfrak{B}(E, E')$ s'identifie aussi à $\mathfrak{L}(E_f, E_f)$, on peut considérer la forme linéaire « trace », définie par l'opérateur identique $1 \in \mathfrak{L}(E_f, E_f)$]. Les opérateurs à trace dans E constituent exactement le champ naturel de validité de la théorie de Fredholm, dont je donnerai ailleurs un exposé détaillé. Je me bornerai à signaler ici qu'on peut dans des cas très généraux (en particulier si E est un espace de Banach) définir le déterminant de Fredholm d'un opérateur à trace u , c'est une fonction entière dont les zéros sont les valeurs propres de u . Elle est de genre 1 au plus, et de genre zéro si E est un Hilbert ou si u est produit de deux opérateurs à trace.

2. *Cas des espaces (\mathcal{F}) .* — Si E et F sont des espaces (\mathcal{F}) , alors tout $u \in \widehat{E \otimes F}$ est de la forme $u = \sum_i \lambda_i x_i \otimes y_i$, où (x_i) et (y_i) sont des suites dans E resp. F tendant vers zéro, et où $\sum_i |\lambda_i| \leq 1$, et réciproquement. Les x_i, y_i peuvent être pris resp. dans deux compacts fixes, si l'on suppose que u varie dans une partie compacte de $\widehat{E \otimes F}$. Les formes linéaires sur $\mathfrak{B}(E, F)$ définies par les $u \in \widehat{E \otimes F}$ sont exactement celles qui sont continues pour la topologie de la convergence uniforme sur le produit de deux compacts; si G est un espace de Banach, les formes linéaires continues sur $\mathfrak{L}(E, G)$ muni de la topologie de la convergence compacte, s'identifie à $\widehat{E \otimes G'}$.

3. *Espaces nucléaires.* — En général, E et F étant des espaces complets, l'application linéaire naturelle de $\widehat{E \otimes F}$ dans $\mathfrak{L}(F', E)$ muni de la topologie de la convergence uniforme sur les parties équicontinues de F' , n'est ni sur, ni un isomorphisme vectoriel topologique dans. On dit que l'espace complet E est *nucléaire*, si quel que soit l'espace complet F , l'application linéaire ci-dessus

est un isomorphisme (topologique) sur. Comme exemples, indiquons les espaces (\mathfrak{C}) et (\mathfrak{S}) de L. Schwartz [voir ⁽²⁾] et les espaces de fonctions holomorphes sur un ouvert du plan complexe. Pour que l'espace complet E soit nucléaire, il faut et il suffit que pour toute partie équicontinue convexe cerclée A' de E' , existe une suite (x'_i) dans E' tendant fortement vers zéro, une suite (ρ_i) de formes linéaires sur l'espace vectoriel $\mathfrak{C}.A'$, uniformément bornées sur A' et une suite sommable de nombres positifs $\lambda_i > 0$, telles que pour $x' \in A'$ on ait

$$x' = \sum_i \lambda_i \rho_i(x') x'_i.$$

Cela implique qu'il existe une partie équicontinue convexe cerclée fermée $B' \supset A'$ telle que A' soit partie relativement compacte de $\mathfrak{C}.B'$ pour la topologie définie par la « boule » B' ; ou, ce qui revient au même, que pour tout voisinage convexe cerclé U de zéro dans E , existe un voisinage V de zéro, précompact pour la topologie définie par le seul voisinage U . A fortiori, les parties bornées de E sont relativement compactes, en particulier E est réflexif, Si E est un espace (\mathfrak{F}) nucléaire, E' fort est nucléaire. Si F est un sous-espace vectoriel fermé d'un espace nucléaire E , alors F et E/F sont nucléaires.

On en conclut que si A' est une partie convexe cerclée de E'/F^0 , et ϕ l'application canonique de E' sur E'/F^0 , alors il existe une application linéaire ψ de $\mathfrak{C}.A'$ dans E' telle que $\psi(A')$ soit bornée, et $\phi \circ \psi =$ identité. Si E est un espace (\mathfrak{F}) nucléaire, l'énoncé analogue vaut aussi dans E/F lui-même. Le produit vectoriel topologique d'une famille d'espaces nucléaires est nucléaire. Enfin, signalons que tout opérateur compact dans un espace (\mathfrak{F}) nucléaire est opérateur à trace. On peut montrer que son déterminant de Fredholm a des propriétés très spéciales, impliquant entre autres qu'il est de genre zéro.

ANALYSE MATHÉMATIQUE. — Sur les matrices peu différentes d'une matrice triangulaire. Note (*) de M. ALEXANDRE OSTROWSKI, présentée par M. Henri Villat.

Bornes pour les déterminants et les racines fondamentales portant sur les bornes des modules des éléments situés au-dessous et au-dessus de la diagonale principale.

1. I. Soit $A = (a_{\mu\nu})$ ($\mu, \nu = 1, \dots, n$) une matrice telle que l'on ait

$$(1) \quad |a_{\mu\nu}| \leq m \quad (\mu > \nu), \quad |a_{\mu\nu}| \leq M \quad (\mu < \nu).$$

⁽²⁾ L. SCHWARTZ, *Act. Sc. et Ind.*, n° 1122, Hermann, Paris.

(*) Séance du 26 novembre 1951.