

IV. RÉDUCTIBILITÉ COMPLÈTE ET MODULES DE PLUS HAUT POIDS

SÉANCES DU 25 ET 26/10

13. Modules de plus haut poids

13.1. Sous-algèbres de Borel et décomposition triangulaire. — ⁽⁵⁾

Soient \mathfrak{g} une \mathbb{C} -algèbre de Lie de dimension finie semi-simple, \mathfrak{h} une sous-algèbre de Cartan, R le système de racines de $(\mathfrak{g}, \mathfrak{h})$, et R^+ l'ensemble de racines positives correspondant au choix d'une base Δ . On rappelle que les éléments de Δ sont appelés les *racines simples*.

On pose

$$\mathfrak{n}^+ = \bigoplus_{\alpha \in R^+} \mathfrak{g}_\alpha, \quad \mathfrak{n}^- = \bigoplus_{\alpha \in R^+} \mathfrak{g}_{-\alpha};$$

ce sont deux sous-algèbres de Lie *nilpotentes* (puisque $[\mathfrak{g}_\alpha, \mathfrak{g}_\beta] \subseteq \mathfrak{g}_{\alpha+\beta}$). On pose aussi

$$\mathfrak{b} = \mathfrak{h} \oplus \mathfrak{n}^+;$$

on a $[\mathfrak{h}, \mathfrak{n}^+] \subseteq \mathfrak{n}^+$, et donc \mathfrak{b} est une sous-algèbre de Lie *résoluble* de \mathfrak{g} . De plus, on a l'égalité $[\mathfrak{h}, \mathfrak{n}^+] = \mathfrak{n}^+$, car $[h_\alpha, x_\alpha] = 2x_\alpha$, pour tout $\alpha \in R^+$ et $x_\alpha \in \mathfrak{g}_\alpha$.

Définition 13.1. — On dit que \mathfrak{b} est une **sous-algèbre de Borel** de \mathfrak{g} .

Remarque 13.2. — La définition « officielle » est la suivante. On dit qu'une sous-algèbre de Lie \mathfrak{c} de \mathfrak{g} est une sous-algèbre de Borel si c'est une sous-algèbre de Lie *résoluble maximale*. On peut montrer que toutes les sous-algèbres de Borel sont conjuguées par $\text{Aut}(\mathfrak{g})$. D'autre part, on peut vérifier que notre \mathfrak{b} ci-dessus est bien une sous-algèbre résoluble *maximale*, donc une sous-algèbre de Borel au sens précédent. Par conjugaison, toutes les sous-algèbres de Borel sont de cette forme, donc sont obtenues en choisissant une sous-algèbre de

⁽⁵⁾**Une correction.** Dans la preuve du lemme 6.16 (Ch. II), remplacer la phrase après « Ceci prouve (†). » par la suivante : « D'autre part, comme $\text{ad } s$ est la partie semi-simple de $\text{ad } x$, il existe $R \in \mathbb{K}[X]$, sans terme constant, tel que $\text{ad } s = R(\text{ad } x)$. Alors, $\text{ad } x_f = P_f(\text{ad } s) = P_f(R(\text{ad } x))$ est un polynôme en $\text{ad } x$ sans terme constant. ».

Cartan \mathfrak{h} puis un ensemble de racines positives R^+ dans $R = R(\mathfrak{g}, \mathfrak{h})$. Pour tout cela, voir [BL7-8, § VIII.3, no. 3] ou [Hu, § 16].

Définition 13.3 (Décomposition triangulaire de \mathfrak{g}). — On obtient donc la décomposition suivante de \mathfrak{g} :

$$(\Delta_{\mathfrak{g}}) \quad \mathfrak{g} = \mathfrak{n}^- \oplus \mathfrak{h} \oplus \mathfrak{n}^+ = \mathfrak{n}^- \oplus \mathfrak{b},$$

appelée *décomposition triangulaire* (probablement parce que dans le cas où $\mathfrak{g} = \mathfrak{sl}_n$ et \mathfrak{h} = matrices diagonales de trace nulle, les sous-algèbres \mathfrak{n}^- et \mathfrak{n}^+ correspondent aux matrices triangulaires inférieures et supérieures).

Définition 13.4 (Décomposition triangulaire de $U(\mathfrak{g})$). — D'après le théorème de PBW, on déduit de $(\Delta_{\mathfrak{g}})$ que l'application de multiplication $(u^-, u^0, u^+) \mapsto u^- u^0 u^+$ induit un isomorphisme de \mathbb{C} -espaces vectoriels

$$(\Delta_U) \quad \phi : U(\mathfrak{n}^-) \otimes U(\mathfrak{h}) \otimes U(\mathfrak{n}^+) \xrightarrow{\sim} U(\mathfrak{g});$$

de plus, c'est clairement un isomorphisme de $U(\mathfrak{n}^-)$ -modules, où $U(\mathfrak{n}^-)$ agit par multiplication à gauche sur lui-même et sur $U(\mathfrak{g})$.

13.2. Vecteurs et modules de plus haut poids. —

Définition 13.5 (Les \mathfrak{b} -modules \mathbb{C}_{λ} , $\lambda \in \mathfrak{h}^*$). — Soit V un \mathfrak{b} -module de dimension finie. Comme \mathfrak{b} est résoluble, il résulte du théorème de Lie 5.8 qu'il existe une forme linéaire $\lambda \in \mathfrak{b}^*$, nulle sur l'algèbre dérivée $\mathcal{D}(\mathfrak{b})$, et un vecteur non nul $v \in V$, tels que

$$Xv = \lambda(X)v, \quad \forall X \in \mathfrak{b}.$$

Or, on a vu plus haut que $\mathcal{D}(\mathfrak{b}) = \mathfrak{n}^+$, et comme $\mathfrak{b} = \mathfrak{h} \oplus \mathfrak{n}^+$, alors $(\mathfrak{b}/\mathfrak{n}^+)^*$ s'identifie à \mathfrak{h}^* . Ceci conduit à la définition suivante. Pour tout $\lambda \in \mathfrak{h}^*$, on note \mathbb{C}_{λ} le \mathfrak{b} -module de dimension 1 sur lequel \mathfrak{n}^+ agit par 0 et \mathfrak{h} via λ . C'est un \mathfrak{b} -module simple, et d'après ce qui précède, tout \mathfrak{b} -module simple *de dimension finie* est de cette forme.

Définition 13.6 (Vecteurs primitifs). — Soit V un \mathfrak{g} -module arbitraire. On dit que $v \in V \setminus \{0\}$ est un *vecteur primitif de poids $\lambda \in \mathfrak{h}^*$* si

$$\mathfrak{n}^+ v = 0, \quad Hv = \lambda(H)v, \quad \forall H \in \mathfrak{h},$$

c.-à-d., si v est un vecteur de poids λ pour \mathfrak{h} , annulé par \mathfrak{n}^+ .

Soit maintenant V un \mathfrak{g} -module *de dimension finie*. Par restriction, V est un \mathfrak{b} -module donc contient au moins un vecteur primitif v_{λ} , de poids λ . Soit $\alpha \in R^+$. Alors, par restriction, V est aussi un module sur la sous-algèbre

$$\mathfrak{sl}_{\alpha} = \mathfrak{g}_{-\alpha} \oplus \mathbb{C}h_{\alpha} \oplus \mathfrak{g}_{\alpha} \subset \mathfrak{g},$$

qui est isomorphe à \mathfrak{sl}_2 . Comme $\mathfrak{g}_{\alpha} v_{\lambda} = 0$, il résulte du théorème 1.48 que

$$(*) \quad \lambda(h_{\alpha}) \in \mathbb{N}.$$

Comme $(\lambda, \alpha^\vee) = \lambda(h_\alpha)$, on obtient que λ appartient à l'ensemble P^+ ci-dessous :

$$(1) \quad P^+ = \{\lambda \in \mathfrak{h}^* \mid (\lambda, \alpha^\vee) \in \mathbb{N}, \quad \forall \alpha \in \Delta\}.$$

Remarque 13.7. — On peut montrer que, pour tout $\beta \in \mathbb{R}^+$, β^\vee s'écrit de façon unique

$$\beta^\vee = \sum_{\alpha \in \Delta} m_{\beta^\vee, \alpha^\vee} \alpha^\vee, \quad \text{avec } m_{\beta^\vee, \alpha^\vee} \in \mathbb{N}.$$

Il en résulte que l'on a aussi l'égalité

$$(2) \quad P^+ = \{\lambda \in \mathfrak{h}^* \mid (\lambda, \beta^\vee) \in \mathbb{N}, \quad \forall \beta \in \mathbb{R}^+\}.$$

Définition 13.8 (Poids dominants). — Les éléments de P^+ s'appellent les *poids dominants* (relativement au choix de \mathfrak{h} et Δ).

Définition 13.9 (Poids fondamentaux). — Notons $(\omega_\alpha)_{\alpha \in \Delta}$ la base de \mathfrak{h}^* duale de la base $(h_\alpha)_{\alpha \in \Delta}$ de \mathfrak{h} . Donc, pour tout $\alpha, \beta \in \Delta$, on a :

$$(\omega_\alpha, \beta^\vee) = \omega_\alpha(h_\beta) = \begin{cases} 1 & \text{si } \beta = \alpha; \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

Alors, les ω_α appartiennent à $\mathfrak{h}_{\mathbb{R}}^*$ (cf. § 8.1) et sont des poids dominants, appelés les *poids fondamentaux*, et tout poids dominant $\lambda \in P^+$ s'écrit de façon unique

$$\lambda = \sum_{\alpha \in \Delta} n_{\lambda, \alpha} \omega_\alpha,$$

avec $n_{\lambda, \alpha} = (\lambda, \alpha^\vee) \in \mathbb{N}$. (Donc, en langage savant, P^+ est le monoïde avec zéro librement engendré par les ω_α , $\alpha \in \Delta$.)

Remarque 13.10. — Soit $\rho = (1/2) \sum_{\beta \in \mathbb{R}^+} \beta$, la demi-somme des racines positives. Il résulte du lemme 11.5 que

$$\rho = \sum_{\alpha \in \Delta} \omega_\alpha.$$

Rappelons que si E est un espace vectoriel sur un corps \mathbb{K} de caractéristique nulle, un *réseau* de E est un sous-groupe engendré par une base de E sur \mathbb{K} .

Définition 13.11 (Réseaux des poids et des racines). — On appelle *réseau des poids* le sous-groupe de \mathfrak{h}^* engendré par les poids fondamentaux :

$$P = \bigoplus_{\alpha \in \Delta} \mathbb{Z} \omega_\alpha \subset \mathfrak{h}_{\mathbb{R}}^*.$$

On a donc

$$P = \{\lambda \in \mathfrak{h}^* \mid (\lambda, \alpha^\vee) \in \mathbb{Z}, \quad \forall \alpha \in \Delta\}.$$

Alors P contient le système de racines R , et l'on note Q le sous-réseau engendré par la base Δ , c.-à-d.,

$$Q = \bigoplus_{\alpha \in \Delta} \mathbb{Z}\alpha.$$

Enfin, on note Q^+ le sous-monoïde avec zéro engendré (librement) par Δ , c.-à-d.,

$$Q^+ = \bigoplus_{\alpha \in \mathbb{N}} \mathbb{N}\alpha.$$

Remarque 13.12. — On a $Q^+ \subset Q \subseteq P \subset \mathfrak{h}_{\mathbb{R}}^*$, mais **attention** Q^+ n'est **pas** contenu dans P^+ . (On pourra dessiner, par exemple, les cônes entiers P^+ et Q^+ pour les types A_2 et B_2 .)

Proposition 13.13. — Pour l'action adjointe de \mathfrak{h} sur $U(\mathfrak{g})$, $U(\mathfrak{n}^-)$ est un sous-module qui se décompose comme suit en somme directe d'espaces de poids :

$$U(\mathfrak{n}^-) = \bigoplus_{\gamma \in Q^+} U(\mathfrak{n}^-)_{-\gamma}.$$

De plus, pour tout $\gamma \in Q^+$, on a $\dim U(\mathfrak{n}^-)_{-\gamma} < \infty$, et $U(\mathfrak{n}^-)_0$ égale $\mathbb{C} \cdot 1$, donc est de dimension 1.

Démonstration. — Numérotons de façon arbitraire les racines positives :

$$R^+ = \{\beta_1, \dots, \beta_N\},$$

et notons Y_i un vecteur non nul de $\mathfrak{g}_{-\beta_i}$. Alors, d'après le théorème de PBW, les monômes

$$Y^\nu := Y_1^{\nu_1} \cdots Y_N^{\nu_N}, \quad \nu = (\nu_1, \dots, \nu_N) \in \mathbb{N}^N,$$

forment une base de $U(\mathfrak{n}^-)$. Pour tout $h \in \mathfrak{h}$, on a

$$[h, Y^\nu] = \sum_{i=1}^N Y_1^{\nu_1} \cdots [h, Y_i^{\nu_i}] \cdots Y_N^{\nu_N} = - \sum_{i=1}^N \nu_i \beta_i(h) Y^\nu.$$

Comme $R^+ \subset Q^+$, la première assertion en résulte.

Soit $\gamma = \sum_{\alpha \in \Delta} m_\alpha \alpha$, avec $m_\alpha \in \mathbb{N}$, un élément fixé de Q^+ . Pour $i = 1, \dots, N$, écrivons $\beta_i = \sum_{\alpha \in \Delta} n_{i,\alpha} \alpha$. Alors, pour $\nu \in \mathbb{N}^N$, l'égalité

$$\gamma = \sum_{i=1}^N \nu_i \beta_i$$

est équivalente aux égalités

$$\forall \alpha \in \Delta, \quad m_\alpha = \sum_{i=1}^N \nu_i n_{i,\alpha},$$

puisque Δ est une base de \mathfrak{h}^* . Pour chaque i , il existe au moins un $\alpha \in \Delta$ tel que $n_{i,\alpha} \geq 1$, et donc $\nu_i \leq m_\alpha$.

Ceci montre que les égalités ci-dessus ne sont vérifiées que pour un nombre fini de ν , d'où $\dim U(\mathfrak{n}^-)_{-\gamma} < \infty$. De plus, le poids 0 n'est obtenu que lorsque tous les ν_i sont nuls, c.-à-d., pour le monôme $Y^0 = 1$. La proposition est démontrée. \square

Revenons à notre \mathfrak{g} -module V de dimension finie, qui contient donc un vecteur primitif v_λ de poids $\lambda \in P^+$, et supposons de plus V *simple*. Alors, V est égal au sous-module $U(\mathfrak{g})v_\lambda$ engendré par v_λ . Comme de plus

$$U(\mathfrak{g}) = U(\mathfrak{n}^-)U(\mathfrak{b}) \quad \text{et} \quad U(\mathfrak{b})v_\lambda = \mathbb{C}v_\lambda,$$

on obtient que l'application

$$U(\mathfrak{n}^-) \longrightarrow V, \quad u \mapsto uv_\lambda,$$

est *surjective*. De plus, pour tout $\gamma \in Q^+$ et $u \in U(\mathfrak{n}^-)_{-\gamma}$, on a, pour tout $h \in \mathfrak{h}$,

$$huv_\lambda = (hu - uh)v_\lambda + uhv_\lambda = (\lambda - \gamma)(h)uv_\lambda.$$

Il en résulte que V se décompose en espaces de poids (pour \mathfrak{h}) comme suit :

$$V = \bigoplus_{\gamma \in Q^+} V_{\lambda-\gamma}, \quad V_\lambda = \mathbb{C}v_\lambda.$$

Par conséquent, λ est le plus haut (= plus grand) poids de V pour l'ordre partiel \leq sur \mathfrak{h}^* défini ci-dessous, et de plus l'espace de poids V_λ est de dimension 1, engendré par v_λ . On dit que v_λ est un vecteur de plus haut poids de V , et que V est un module de plus haut poids λ .

Définition 13.14. — On munit \mathfrak{h}^* de l'ordre partiel \leq défini par

$$\mu' \leq \mu \Leftrightarrow \mu - \mu' \in Q^+.$$

Définition 13.15. — Soit M un \mathfrak{g} -module de dimension arbitraire. Pour tout $\mu \in \mathfrak{h}^*$, on pose

$$M_\mu = \{m \in M \mid hm = \mu(h)m, \quad \forall h \in \mathfrak{h}\}.$$

Si $M_\mu \neq 0$, on dit que μ est un poids de M (et M_μ est l'espace de poids μ); on note $\Omega(M)$ l'ensemble des poids de M .

Si λ est un élément *maximal* de $\Omega(M)$ pour \leq et si $v_\lambda \in M_\lambda \setminus \{0\}$, on dit que v_λ est un vecteur *de plus haut poids*. Si M est **engendré** par un vecteur de plus haut poids λ , on dit que M est un module *plus haut poids* λ . Dans ce cas, on voit comme précédemment que

$$M = \bigoplus_{\gamma \in Q^+} M_{\lambda-\gamma} \quad \text{et} \quad M_\lambda = \mathbb{C}v_\lambda.$$

(Donc, dans ce cas, « le » vecteur de plus haut poids est unique à un scalaire près.)

Remarque 13.16. — Attention, si M est un \mathfrak{g} -module arbitraire de dimension infinie, $\Omega(M)$ peut être vide, ou sans élément maximal. Toutefois, on a obtenu la proposition suivante.

Proposition 13.17. — *Tout \mathfrak{g} -module simple de dimension finie V est un module de plus haut poids λ , pour un unique $\lambda \in P^+$.*

13.3. Modules de Verma. —

Définition 13.18. — Soit \mathfrak{a} une \mathbb{C} -algèbre de Lie abélienne de dimension finie. Un \mathfrak{a} -module M est dit semi-simple s'il est somme de ses espaces de poids M_μ , pour $\mu \in \mathfrak{a}^*$, c.-à-d., si l'on a

$$M = \bigoplus_{\mu \in \mathfrak{a}^*} M_\mu$$

(la somme est nécessairement directe).

Lemme 13.19. — *Soient M un \mathfrak{a} -module semi-simple et N un sous-module de M . Alors N est semi-simple :*

$$N = \bigoplus_{\mu \in \mathfrak{a}^*} N_\mu.$$

Démonstration. — Soit $x \in N \setminus \{0\}$. Il existe $\mu_1, \dots, \mu_n \in \mathfrak{a}^*$, deux à deux distincts, tels que

$$x = x_1 + \dots + x_n, \quad x_i \in M_{\mu_i} \setminus \{0\}.$$

Montrons par récurrence sur n que $x_i \in N$ pour tout i . C'est clair si $n = 1$, donc on peut supposer $n > 1$ et le résultat établi pour $n - 1$. Alors

$$P = \prod_{i=2}^n (\mu_i - \mu_1)$$

est un élément non nul, de degré $n - 1$, de l'algèbre symétrique $S(\mathfrak{a}^*)$. Comme le corps de base \mathbb{C} est infini, la fonction polynomiale $h \mapsto P(h)$ sur \mathfrak{a} n'est pas identiquement nulle, donc il existe $h \in \mathfrak{a}$ tel que $\mu_i(h) \neq \mu_1(h)$ pour $i = 2, \dots, n$.

Alors, N contient le vecteur

$$(h - \mu_1(h))x = \sum_{i=2}^n (\mu_i(h) - \mu_1(h)) x_i,$$

et d'après l'hypothèse de récurrence, on obtient $x_i \in N$ pour $i = 2, \dots, n$, d'où aussi $x_1 \in N$. \square

Définition 13.20. — Soit $\lambda \in \mathfrak{h}^*$. On définit le **module de Verma** :

$$M(\lambda) := U(\mathfrak{g}) \otimes_{U(\mathfrak{b})} \mathbb{C}_\lambda.$$

On note v_λ le vecteur $1 \otimes_{U(\mathfrak{b})} 1$. C'est un vecteur primitif de poids λ . En effet, pour tout $X \in \mathfrak{b}$, on a :

$$Xv_\lambda = X \otimes_{U(\mathfrak{b})} 1 = 1 \otimes_{U(\mathfrak{b})} X \cdot 1 = \lambda(X)1 \otimes_{U(\mathfrak{b})} 1 = \lambda(X)v_\lambda.$$

Donc $M(\lambda)$, étant engendré par v_λ , est un module de plus haut poids λ .

Puisque $U(\mathfrak{g}) \cong U(\mathfrak{n}^-) \otimes U(\mathfrak{b})$, on a un isomorphisme de $U(\mathfrak{n}^-)$ -modules

$$(\dagger) \quad U(\mathfrak{n}^-) \xrightarrow{\sim} M(\lambda), \quad u \mapsto uv_\lambda;$$

de plus on obtient, comme dans le paragraphe précédent, un isomorphisme de \mathfrak{h} -modules :

$$M(\lambda) \cong U(\mathfrak{n}^-) \otimes \mathbb{C}_\lambda,$$

où \otimes désigne le produit tensoriel sur \mathbb{C} . En effet, pour $\gamma \in \mathbb{Q}^+$, $u \in U(\mathfrak{n}^-)_{-\gamma}$ et $h \in \mathfrak{h}$, on a $uhv_\lambda = \lambda(h)uv_\lambda$ et $hu - uh = -\gamma(h)u$, d'où :

$$huv_\lambda = (\lambda - \gamma)(h)v_\lambda.$$

Par conséquent, on a obtenu la proposition suivante.

Proposition 13.21. — On a :

$$(*) \quad \begin{cases} M(\lambda) = \bigoplus_{\gamma \in \mathbb{Q}^+} M(\lambda)_{\lambda-\gamma}, & M(\lambda)_\lambda = \mathbb{C}v_\lambda. \\ \forall \gamma \in \mathbb{Q}^+, & \dim M(\lambda)_{\lambda-\gamma} = \dim U(\mathfrak{n}^-)_{-\gamma} < \infty. \end{cases}$$

En particulier, λ est l'unique plus haut poids de $M(\lambda)$.

De plus, $M(\lambda)$ est le module universel de plus haut poids λ , d'après le théorème suivant.

Théorème 13.22 (Propriété universelle de $M(\lambda)$). — Soit V un \mathfrak{g} -module et $x \in V \setminus \{0\}$ un vecteur **primitif** de poids λ . Il existe un unique morphisme de \mathfrak{g} -modules

$$\phi : M(\lambda) \longrightarrow V \quad \text{tel que} \quad \phi(v_\lambda) = x.$$

En particulier, si V est un module de plus haut poids λ , alors ϕ est surjectif.

Démonstration. — D'après la propriété universelle du produit tensoriel, on a un isomorphisme

$$\text{Hom}_{U(\mathfrak{g})}(U(\mathfrak{g}) \otimes_{U(\mathfrak{b})} \mathbb{C}_\lambda, V) \xrightarrow{\sim} \text{Hom}_{U(\mathfrak{b})}(\mathbb{C}_\lambda, V),$$

donné par $\psi \mapsto \psi(1)$. Or, l'hypothèse que x soit un vecteur primitif de poids λ équivaut à dire que le sous-module $U(\mathfrak{b})x$ égale $\mathbb{C}x$. Il existe donc un unique morphisme de $U(\mathfrak{b})$ -modules $f : \mathbb{C}_\lambda \xrightarrow{\sim} \mathbb{C}x$ tel que $f(1) = x$, et le théorème en découle. \square

Théorème 13.23 (Les modules simples $L(\lambda)$). — *Le \mathfrak{g} -module $M(\lambda)$ possède un unique sous-module maximal, et donc un unique quotient simple, noté $L(\lambda)$.*

Par conséquent, $L(\lambda)$ est l'unique \mathfrak{g} -module simple de plus haut poids λ .

Démonstration. — D'après le lemme 13.19, pour tout sous-module N de $M(\lambda)$, on a

$$N = \bigoplus_{\mu \leq \lambda} (N \cap M(\lambda)_\mu).$$

Comme, d'autre part, $M(\lambda)$ est engendré par l'espace de poids $M(\lambda)_\lambda = \mathbb{C}v_\lambda$, alors pour tout sous-module propre N on a $N \cap M(\lambda)_\lambda = (0)$ donc N est contenu dans l'espace vectoriel

$$M(\lambda)_{<\lambda} := \bigoplus_{\gamma \in \mathbb{Q}^+ \setminus \{0\}} M(\lambda)_{\lambda-\gamma}.$$

Par conséquent, la somme S de tous les sous-modules propres est contenue dans cet espace vectoriel, donc est un sous-module propre, et c'est donc *le plus grand* sous-module propre. Donc S est l'unique sous-module maximal de $M(\lambda)$, et $L(\lambda) := M(\lambda)/S$ est l'unique quotient simple de $M(\lambda)$.

Mieux, si V est un \mathfrak{g} -module simple engendré par un vecteur x de plus haut poids λ , alors d'après la propriété universelle de $M(\lambda)$, il existe un unique morphisme de \mathfrak{g} -modules

$$\phi : M(\lambda) \longrightarrow V,$$

tel que $\phi(v_\lambda) = x$. Comme V est simple, ϕ est surjectif, d'où $V \cong M(\lambda)/\text{Ker } \phi$ et $\text{Ker } \phi$ est un sous-module maximal de $M(\lambda)$. Donc $\text{Ker } \phi = S$, et $V \cong L(\lambda)$. Le théorème est démontré. \square

13.4. \mathfrak{g} -modules simples de dimension finie. —

Définition et proposition 13.24. — *Soit $\alpha \in \mathbb{R}^+$. Soit M un \mathfrak{g} -module qui est \mathfrak{h} -semi-simple :*

$$M = \bigoplus_{\mu \in \mathfrak{h}^*} M_\mu$$

et qui est \mathfrak{sl}_α -localement fini, c.-à-d., tout $v \in M$ est contenu dans un sous- \mathfrak{sl}_α -module de dimension finie. Alors, l'ensemble $\Omega(M)$ des poids de M est stable par s_α , c.-à-d.,

$$M_\mu \neq (0) \Leftrightarrow M_{s_\alpha \mu} \neq (0).$$

Démonstration. — Soit $\mu \in \Omega(M)$ et $x \in M_\mu \setminus \{0\}$. Soit $(e_\alpha, f_\alpha, h_\alpha)$ la base standard de \mathfrak{sl}_α et posons $\mu_\alpha = \mu(h_\alpha) = (\mu, \alpha^\vee)$.

Par hypothèse, x est contenu dans un sous- \mathfrak{sl}_α -module E de M , de dimension finie. D'après le théorème 3.8, il existe $n_1, \dots, n_r \in \mathbb{N}$ tels que :

$$(S) \quad E = \bigoplus_{s=1}^r V_\alpha(n_s),$$

où $V_\alpha(n)$ désigne le \mathfrak{sl}_α -module simple de dimension $n+1$. On peut donc écrire

$$x = x_1 + \dots + x_r, \quad \text{avec } x_i \in V_\alpha(n_i),$$

et les x_i non tous nuls. Comme la somme (S) est directe, l'égalité $h_\alpha x = \mu_\alpha x$ entraîne $h_\alpha x_s = \mu_\alpha x_s$ pour tout s . Fixons un indice s tel que $x_s \neq 0$, et soit v_0 un vecteur primitif de $V_\alpha(n_s)$. Alors les vecteurs

$$v_i := f_\alpha^i v_0, \quad i = 0, \dots, n_s$$

forment une base de $V_\alpha(n_s)$, et vérifient $h_\alpha v_i = n_s - 2i$. De plus, x_s est un multiple non nul de l'unique v_i tel que $n - 2i = \mu_\alpha$. Distinguons deux cas.

1) Si $\mu_\alpha \geq 0$, alors

$$f_\alpha^{\mu_\alpha} v_i = f_\alpha^{i+\mu_\alpha} v_0 \neq 0,$$

puisque $i + \mu_\alpha \leq 2i + \mu_\alpha = n_s$. Donc $f_\alpha^{\mu_\alpha} x$ est non nul, de poids

$$\mu - \mu_\alpha \alpha = \mu - (\mu, \alpha^\vee) \alpha = s_\alpha \mu.$$

Ceci prouve que $V_{s_\alpha \mu} \neq (0)$ dans ce cas.

2) Supposons $\mu_\alpha = -m$, avec $m < 0$. En utilisant l'automorphisme θ de \mathfrak{sl}_2 qui échange e et f et change h en $-h$, on peut récrire le théorème 1.48 sous la forme suivante :

Théorème 13.25. — Soit $V(n)$ l'unique \mathfrak{sl}_2 -module simple de dimension n . Alors $V(n)$ contient un vecteur w_0 de plus bas poids $-n$, annulé par f (et unique à un scalaire près), et les vecteurs

$$w_j := e^j w_0, \quad (\text{de poids } -n + 2j), \quad j = 0, \dots, n,$$

forment une base de $V(n)$.

Donc, lorsque $\mu_\alpha = -m < 0$, x_s est un multiple non nul de l'unique w_j tel que $-n_s + 2j = \mu_\alpha = -m$, c.-à-d., $n_s = m + 2j$. Alors

$$e_\alpha^m w_j = e_\alpha^{j+m} w_0 \neq 0,$$

puisque $j + m \leq 2j + m = n_s$. Donc $e_\alpha^m x$ est non nul, de poids

$$\mu + m\alpha = \mu - (\mu, \alpha^\vee) \alpha = s_\alpha \mu.$$

Ceci prouve que $V_{s_\alpha \mu} \neq (0)$ dans le 2ème cas. La proposition 13.24 est démontrée. \square

Remarque 13.26. — Ceci est la démonstration de [Dix, 7.2.4]. Pour une autre démonstration, utilisant l'automorphisme

$$(\exp \rho(e_\alpha))(\exp \rho(-f_\alpha))(\exp \rho(e_\alpha)) \in \text{GL}(E),$$

où $\rho : \mathfrak{sl}_\alpha \rightarrow \text{End}_{\mathbb{C}}(E)$ est la représentation de \mathfrak{sl}_α dans E , voir [Hu], § 21.2, points (5) et (6); ceci permet de montrer de plus que $\dim M_\mu = \dim M_{s_\alpha \mu}$.

Proposition 13.27. — Soit M un \mathfrak{g} -module et soit $\alpha \in \mathbb{R}^+$. Notons K_α le sous-espace de M formé des vecteurs m qui sont \mathfrak{sl}_α -finis (c.-à-d., contenus dans un sous- \mathfrak{sl}_α -module de dimension finie). Alors, K_α est un sous- \mathfrak{g} -module de M .

En particulier, si M est simple et si $K_\alpha \neq 0$, alors $K_\alpha = M$.

Démonstration. — Soit $v \in K_\alpha$. Il suffit de montrer que $Xv \in K_\alpha$ pour tout $X \in \mathfrak{g}$. Par hypothèse, v est contenu dans un sous- \mathfrak{sl}_α -module E de dimension finie. Notons $\mathfrak{g}E$ le sous-espace vectoriel engendré par les éléments Xe , pour $X \in \mathfrak{g}$ et $e \in E$; il est de dimension finie, car engendré par les éléments $X_j e_i$, où (X_j) , resp. (e_i) , est une base de \mathfrak{g} , resp. de E . De plus, $\mathfrak{g}E$ est un sous- \mathfrak{sl}_α -module, car pour $y \in \mathfrak{sl}_\alpha$ on a :

$$yXe = [y, X]e + X(ye) \in \mathfrak{g}E.$$

La proposition est démontrée. \square

Théorème 13.28. — Soit $\lambda \in \mathfrak{h}^*$. On a

$$\dim L(\lambda) < \infty \Leftrightarrow \lambda \in P^+.$$

Démonstration. — On a déjà vu l'implication \Rightarrow . Montrons la réciproque. Soit $\lambda \in P^+$. Soit v_λ le vecteur de plus haut poids de $M(\lambda)$, et notons \bar{v}_λ son image dans $L(\lambda)$. Notons $\Omega(L(\lambda))$ l'ensemble des poids de $L(\lambda)$. D'après la proposition 13.21, $\Omega(L(\lambda))$ est contenu dans $\lambda - \mathbb{Q}^+$, et l'on a :

$$(1) \quad \forall \mu \in \Omega(L(\lambda)), \quad \dim L(\lambda)_\mu < \infty.$$

Pour tout $\alpha \in \Delta$, posons $n_\alpha = (\lambda, \alpha^\vee) \in \mathbb{N}$, et

$$w_\alpha = f_\alpha^{n_\alpha+1} v_\lambda.$$

Soit $\beta \in \mathbb{R}^+$ tel que

$$\lambda - (n_\alpha + 1)\alpha + \beta \leq \lambda.$$

Alors $\beta \leq (n_\alpha + 1)\alpha$, et ceci entraîne que $\beta = \alpha$. Ceci montre déjà que

$$\mathfrak{g}_\beta w_\alpha = (0), \quad \forall \beta \in \mathbb{R}^+ \setminus \{\alpha\}.$$

De plus, d'après un calcul déjà fait (voir (3) après le corollaire 1.46), on a

$$e_\alpha w_\alpha = (n_\alpha + 1) f_\alpha^{n_\alpha} (h_\alpha - n_\alpha) v_\lambda = 0.$$

Ceci montre que w_α est un vecteur primitif de $M(\lambda)$, de poids

$$\lambda - (n_\alpha + 1)\alpha.$$

Donc w_α engendre un sous-module propre de $M(\lambda)$, donc est contenu dans l'unique sous-module maximal S de $M(\lambda)$.

Par conséquent, dans le quotient $L(\lambda) = M(\lambda)/S$, le \mathfrak{sl}_α -module engendré par $\overline{v_\lambda}$ a pour base les vecteurs

$$f_\alpha^i \overline{v_\lambda}, \quad i = 0, \dots, n_\alpha,$$

donc est de dimension finie. Il résulte alors des propositions 13.27 et 13.24 que $\Omega(L(\lambda))$ est stable par s_α , pour tout $\alpha \in \Delta$, donc est stable par W , d'après le théorème 11.8, point (3).

Soit $\nu \in \Omega(L(\lambda))$. D'après la démonstration du point (1) du théorème 11.8, il existe $w \in W$ tel que $\mu := w(\nu)$ vérifie

$$(*) \quad (\mu, \alpha) \geq 0, \quad \forall \alpha \in \Delta,$$

c.-à-d., μ appartient à l'adhérence $\overline{C^+}$ de la chambre dominante $C^+ = C^+(\Delta)$. (Prendre $w \in W$ tel que $(w(\nu), \rho)$ soit maximum.) D'après ce qui précède, μ appartient à $\Omega(\lambda)$ donc vérifie

$$\mu = \lambda - \sum_{\alpha \in \Delta} m_\alpha \alpha,$$

pour certains $m_\alpha \in \mathbb{N}$. Alors,

$$(\mu, \mu) = (\lambda, \lambda) - \sum_{\alpha \in \Delta} m_\alpha (\lambda + \mu, \alpha)$$

et comme $\lambda \in P^+$ et $\mu \in \overline{C^+}$, ceci est $\leq (\lambda, \lambda)$ (et on a l'égalité seulement si $\mu = \lambda$).

Comme $\lambda - Q^+$ est un sous-ensemble discret de $\mathfrak{h}_{\mathbb{R}}^*$, son intersection avec la boule fermée de centre 0 et de rayon $\|\lambda\| = \sqrt{(\lambda, \lambda)}$ est un ensemble fini F . Comme tout poids de $L(\lambda)$ est W -conjugué, d'après ce qui précède, à un élément de F , on obtient que $\Omega(L(\lambda))$ est aussi un ensemble fini (puisque W est fini). Enfin, comme chaque espace de poids de $L(\lambda)$ est de dimension finie (d'après (1) plus haut), on obtient finalement que $\dim L(\lambda) < \infty$. Le théorème est démontré. \square

14. Réductibilité complète

14.1. Produits tensoriels et modules d'homomorphismes. — Dans ce paragraphe, soient k un corps et \mathfrak{g} une k -algèbre de Lie arbitraires. Soient M, N deux \mathfrak{g} -modules.

Définition 14.1. — Le produit tensoriel $M \otimes_k N$ est un \mathfrak{g} -module, pour l'action définie par :

$$\forall x \in \mathfrak{g}, m \in M, n \in N, \quad x \cdot (m \otimes n) = xm \otimes n + m \otimes xn.$$

La vérification, facile, est laissée au lecteur.

Définition 14.2. — L'espace $\text{Hom}_k(M, N)$ des applications k -linéaires $M \rightarrow N$ est un \mathfrak{g} -module, pour l'action définie par :

$$\forall x \in \mathfrak{g}, \phi \in \text{Hom}_k(M, N), m \in M, \quad (x \cdot \phi)(m) = x\phi(m) - \phi(xm).$$

Alors, les k -morphisms \mathfrak{g} -invariants

$$\text{Hom}_k(M, N)^{\mathfrak{g}} = \{\phi \in \text{Hom}_k(M, N) \mid \phi \circ x = x \circ \phi, \quad \forall x \in \mathfrak{g}\}$$

sont précisément les morphismes de \mathfrak{g} -modules $M \rightarrow N$, c.-à-d., on a :

$$\text{Hom}_k(M, N)^{\mathfrak{g}} = \text{Hom}_{\mathfrak{g}}(M, N).$$

Remarque 14.3. — En particulier, pour $N =$ le module trivial k , on retrouve la structure de \mathfrak{g} -module sur l'espace dual M^* , introduite dans la définition 1.17.

Rappelons que l'application naturelle

$$\theta : M^* \otimes N \longrightarrow \text{Hom}_k(M, N),$$

qui à tout tenseur $\sum_{i=1}^r f_i \otimes n_i$ associe l'application k -linéaire

$$m \mapsto \sum_{i=1}^r f_i(m) n_i$$

est *injective*, et son image est formée des applications linéaires $\phi : M \rightarrow N$ de *rang fini* (c.-à-d., telles que $\dim_k \phi(M) < \infty$). En particulier, si M ou N est de dimension finie sur k , alors θ est un isomorphisme de k -espaces vectoriels.

Remarque 14.4. — Supposons $\dim_k M < \infty$ et $N = M$. Soient (e_1, \dots, e_n) une base de M et (e_1^*, \dots, e_n^*) la base duale de M^* . Alors

$$(\ddagger) \quad \theta\left(\sum_{i=1}^n e_i^* \otimes e_i\right) = \text{id}_M.$$

Lemme 14.5. — L'application $\theta : M^* \otimes_k N \rightarrow \text{Hom}_k(M, N)$ est un morphisme de \mathfrak{g} -modules, donc un isomorphisme de \mathfrak{g} -modules si M ou N est de dimension finie.

En particulier, si $\dim_k M < \infty$ et $N = M$ et si (e_1, \dots, e_n) est une base de M et (e_1^*, \dots, e_n^*) la base duale de M^* , alors l'élément

$$\sum_{i=1}^n e_i^* \otimes e_i \in M^* \otimes M$$

est \mathfrak{g} -invariant et ne dépend pas de la base choisie.

Démonstration. — Le premier point est une vérification facile, laissée au lecteur. Pour le second point, l'élément en question est l'image inverse, par l'isomorphisme θ , de l'élément $\text{id}_M \in \text{End}_k(M)$, d'où le résultat. \square

14.2. Élément de Casimir d'une \mathbb{C} -algèbre de Lie semi-simple. — Désormais, soit \mathfrak{g} une \mathbb{C} -algèbre de Lie semi-simple de dimension finie. On a vu (Théorème 6.18) que la forme de Killing $K = K_{\mathfrak{g}}$ est non-dégénérée.

Soit (x_i) une base de \mathfrak{g} et (y_i) la base duale pour la forme de Killing (c.-à-d., $K(x_i, y_j) = \delta_{ij}$).

Proposition 14.6. — K induit un isomorphisme de \mathfrak{g} -modules $\mathfrak{g} \xrightarrow{\sim} \mathfrak{g}^*$.

Par conséquent, l'élément

$$\sum_i x_i \otimes y_i \in \mathfrak{g} \otimes \mathfrak{g}$$

est \mathfrak{g} -invariant, et ne dépend pas du choix de la base.

Démonstration. — Comme K est non-dégénérée, l'application linéaire

$$K^{\#} : \mathfrak{g} \longrightarrow \mathfrak{g}^*, \quad x \mapsto K(x, -)$$

est bijective. De plus, comme K est \mathfrak{g} -invariante, on a, pour tout $x, y, z \in \mathfrak{g}$,

$$K^{\#}([x, y])(z) = K([x, y], z) = -K(y, [x, z]) = (x \cdot K^{\#}(y))(z).$$

On a donc $K^{\#}(x \cdot y) = x \cdot K^{\#}(y)$, et $K^{\#}$ est un isomorphisme de \mathfrak{g} -modules.

La seconde assertion découle alors du lemme 14.5. \square

Théorème 14.7. — L'élément

$$C = \sum_i x_i y_i \in U(\mathfrak{g})$$

est central (c.-à-d., $uC = Cu$ pour tout $u \in U(\mathfrak{g})$) et ne dépend pas de la base choisie. On l'appelle l'élément de Casimir de $U(\mathfrak{g})$ (ou simplement de \mathfrak{g}).

Démonstration. — On considère $U := U(\mathfrak{g})$ comme \mathfrak{g} -module pour l'action adjointe, c.-à-d., $X \cdot u = Xu - uX$, pour $X \in \mathfrak{g}$, $u \in U$. Alors l'application

$$\phi : \mathfrak{g} \otimes \mathfrak{g} \longrightarrow U, \quad x \otimes y \mapsto xy,$$

est un morphisme de \mathfrak{g} -modules. En effet, pour $X, x, y \in \mathfrak{g}$, on a

$$\begin{aligned} \phi(X \cdot (x \otimes y)) &= \phi([X, x] \otimes y + x \otimes [X, y]) \\ &= [X, x]y + x[X, y] = [X, xy]. \end{aligned}$$

D'après la proposition 14.6, l'élément $\sum_i x_i \otimes y_i$ est \mathfrak{g} -invariant et ne dépend pas de la base choisie, donc il en est de même pour son image par ϕ . Donc C commute à tout $X \in \mathfrak{g}$, donc à tout $u \in U$ puisque U est engendrée par \mathfrak{g} comme \mathbb{C} -algèbre. Le théorème est démontré. \square

Proposition 14.8. — *Pour tout $\lambda \in \mathfrak{h}^*$, C agit sur le module simple $L(\lambda)$ par le scalaire*

$$(\lambda, \lambda) + \sum_{\beta \in \mathbb{R}^+} (\lambda, \beta).$$

En particulier, si $\lambda \in \mathbb{P}^+ \setminus \{0\}$, ceci est un réel > 0 .

Démonstration. — Pour tout $\beta \in \mathbb{R}^+$, on choisit un vecteur non nul $E_\beta \in \mathfrak{g}_\beta$, puis $F_\beta \in \mathfrak{g}_{-\beta}$ tel que $K(E_\beta, F_\beta) = 1$. Puis, soit $(h_i)_{i=1}^\ell$ une base arbitraire de \mathfrak{h} , et $(h^i)_{i=1}^\ell$ la base duale pour $K|_{\mathfrak{h}}$ (c.-à-d., $K(h_i, h^j) = \delta_{ij}$). Alors, les bases

$$(E_\beta, F_\beta, h_i), \quad (F_\beta, E_\beta, h^i)$$

sont duales l'une de l'autre, et donc l'élément de Casimir est

$$C = \sum_{\beta \in \mathbb{R}^+} (E_\beta F_\beta + F_\beta E_\beta) + \sum_{i=1}^\ell h_i h^i.$$

D'après le lemme 8.10, on a $[E_\beta, F_\beta] = H_\beta$, où $K(H_\beta, -) = \beta$. Donc

$$C = 2 \sum_{\beta \in \mathbb{R}^+} F_\beta E_\beta + \sum_{\beta \in \mathbb{R}^+} H_\beta + \sum_{i=1}^\ell h_i h^i.$$

Par conséquent, C agit sur le vecteur de plus haut poids $v_\lambda \in L(\lambda)$ par le scalaire

$$\chi_\lambda(C) := \sum_{\beta \in \mathbb{R}^+} \lambda(H_\beta) + \sum_{i=1}^\ell \lambda(h_i) \lambda(h^i).$$

Comme C est central dans $U(\mathfrak{g})$, et $L(\lambda) = U(\mathfrak{g})v_\lambda$, alors C agit sur $L(\lambda)$ par le scalaire $\chi_\lambda(C)$.

De plus, on a $\lambda(H_\beta) = (\lambda, \beta)$. D'autre part, notons H_λ l'élément de \mathfrak{h} tel que $K(H_\lambda, -) = \lambda$, et écrivons

$$H_\lambda = \sum_{i=1}^\ell z_{\lambda, i} h_i.$$

Alors $z_{\lambda, i} = K(H_\lambda, h^i) = \lambda(h^i)$ et

$$(\lambda, \lambda) = \lambda(H_\lambda) = \sum_{i=1}^\ell z_{\lambda, i} \lambda(h_i) = \sum_{i=1}^\ell \lambda(h_i) \lambda(h^i).$$

Comme $2\rho = \sum_{\beta \in \mathbb{R}^+} \beta$, on obtient donc que

$$\chi_\lambda(C) = (\lambda, \lambda) + \sum_{\beta \in \mathbb{R}^+} (\lambda, \beta) = (\lambda, \lambda + 2\rho).$$

Si $\lambda \in P^+ \setminus \{0\}$, alors $\lambda \in \mathfrak{h}_{\mathbb{R}}^* \setminus \{0\}$ donc $(\lambda, \lambda) \in \mathbb{R}_+^*$, et, d'autre part, pour tout $\beta \in \mathbb{R}^+$, on a

$$(\lambda, \beta) = \frac{(\beta, \beta)}{2} (\lambda, \beta^\vee) \in \mathbb{R}_+.$$

Ceci prouve la proposition. □

14.3. Deux propriétés de \mathfrak{g} . — Les deux propriétés suivantes de \mathfrak{g} seront utiles dans le paragraphe suivant. (Elles auraient pu être énoncées bien avant, dans le chapitre III.)

Proposition 14.9. — 1) On a $\mathfrak{g} = \mathcal{D}(\mathfrak{g})$; par conséquent, l'unique \mathfrak{g} -module de dimension 1 est le module trivial \mathbb{C} .

2) Si $\mathfrak{g}' \neq 0$ est une algèbre de Lie quotient de \mathfrak{g} , alors \mathfrak{g}' est semi-simple, donc contient au moins une sous-algèbre isomorphe à \mathfrak{sl}_2 ; en particulier, $\dim \mathfrak{g}' \geq 3$.

Démonstration. — On a $\mathfrak{g} = \bigoplus_{i=1}^n \mathfrak{g}_i$, avec chaque \mathfrak{g}_i simple et $[\mathfrak{g}_i, \mathfrak{g}_j] = (0)$ pour $i \neq j$; les \mathfrak{g}_i sont les idéaux minimaux de \mathfrak{g} .

1) On a $[\mathfrak{g}_i, \mathfrak{g}_i] = \mathfrak{g}_i$, pour tout i , d'où $[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] = \mathfrak{g}$. Si K est un \mathfrak{g} -module de dimension 1, alors \mathfrak{g} y agit par un caractère, c.-à-d., un élément $\lambda \in \mathfrak{g}^*$ nul sur $\mathcal{D}(\mathfrak{g})$. Comme $\mathcal{D}(\mathfrak{g}) = \mathfrak{g}$, on a $\lambda = 0$ et K est le module trivial \mathbb{C} .

2) Soient \mathfrak{a} un idéal propre de \mathfrak{g} , et $\mathfrak{g}' = \mathfrak{g}/\mathfrak{a}$. D'après la proposition 6.4, $\mathfrak{a} = \bigoplus_{i \in I} \mathfrak{g}_i$, pour un certain sous-ensemble propre I de $\{1, \dots, n\}$, et donc

$$\mathfrak{g}' \cong \bigoplus_{j \notin I} \mathfrak{g}_j$$

est semi-simple. Enfin, on a vu que toute \mathbb{C} -algèbre de Lie semi-simple contient au moins une sous-algèbre $\mathfrak{sl}_\alpha \cong \mathfrak{sl}_2$. La proposition est démontrée. □

14.4. Le théorème de complète réductibilité. — On peut maintenant démontrer le théorème de complète réductibilité (ou semi-simplicité) de Weyl. Il a d'abord été démontré de façon analytique (intégration sur les groupes compacts et astuce unitaire) par Hermann Weyl en 1926. La première démonstration algébrique a été donnée par Casimir et van der Waerden en 1935.

Théorème 14.10. — *Tout \mathfrak{g} -module V de dimension finie est semi-simple, donc somme directe de modules simples $L(\lambda)$, pour $\lambda \in P^+$.*

Démonstration. — Il suffit de montrer que toute suite exacte de \mathfrak{g} -modules de dimension finie :

$$(1) \quad 0 \longrightarrow N \longrightarrow E \xrightarrow{\pi} Q \longrightarrow 0$$

est **scindée**, c.-à-d. :

(*) il existe un \mathfrak{g} -morphisme $\sigma : Q \rightarrow E$ tel que $\pi \circ \sigma = \text{id}_Q$.

En effet, ceci entraîne que $E \cong N \oplus Q$, et ceci entraîne l'assertion du théorème par récurrence sur $\dim V$. En effet, V contient un sous-module simple S , et le scindage de la suite exacte

$$0 \longrightarrow S \longrightarrow V \longrightarrow V/S \longrightarrow 0$$

entraîne $V \cong S \oplus (V/S)$, et on peut appliquer l'hypothèse de récurrence à V/S .

1ère réduction. La suite exacte (1) étant donnée, on obtient d'abord la suite exacte de \mathfrak{g} -modules ci-dessous :

$$(2) \quad 0 \longrightarrow \text{Hom}_{\mathbb{C}}(Q, N) \longrightarrow \text{Hom}_{\mathbb{C}}(Q, E) \xrightarrow{\pi_*} \text{End}_{\mathbb{C}}(Q) \longrightarrow 0,$$

où $\pi_*(\phi) = \pi \circ \phi$. Considérant le sous- \mathfrak{g} -module trivial $\mathbb{C} \text{id}_Q \subseteq \text{End}_{\mathbb{C}}(Q)$ et son image inverse F par π_* , on obtient la suite exacte de \mathfrak{g} -modules :

$$0 \longrightarrow \text{Hom}_{\mathbb{C}}(Q, N) \longrightarrow F \xrightarrow{\pi_*} \mathbb{C} \text{id}_Q \longrightarrow 0,$$

dont le scindage implique celui de (2). En effet, s'il existe $\tau : \mathbb{C} \text{id}_Q \rightarrow F$ tel que

$$\text{id}_Q = \pi_*(\tau(\text{id}_Q)) = \pi \circ \tau(\text{id}_Q),$$

alors $\sigma = \tau(\text{id}_Q)$ appartient à $\text{Hom}_{\mathbb{C}}(Q, E)^{\mathfrak{g}} = \text{Hom}_{\mathfrak{g}}(Q, E)$ et est un scindage de (2). Donc il suffit de montrer que toute suite exacte de \mathfrak{g} -modules de dimension finie de la forme :

$$(3) \quad 0 \longrightarrow N \longrightarrow F \longrightarrow \mathbb{C} \longrightarrow 0$$

est scindée.

2ème réduction. Il suffit de montrer que toute suite exacte

$$(4) \quad 0 \longrightarrow S \longrightarrow F \longrightarrow \mathbb{C} \longrightarrow 0$$

est scindée ; ceci implique le scindage de toute suite exacte (3), en procédant par récurrence sur $\dim N$. En effet, soit S un sous-module simple de N . Alors, d'une part, (3) donne la suite exacte

$$(3') \quad 0 \longrightarrow N/S \longrightarrow F/S \longrightarrow \mathbb{C} \longrightarrow 0,$$

qui est scindée par hypothèse de récurrence (car $\dim(N/S) < \dim N$). Donc il existe un sous-module \tilde{S} de F contenant S et tel que $\tilde{S}/S \cong \mathbb{C}$ et

$$F/S = (N/S) \bigoplus (\tilde{S}/S).$$

En particulier, $\tilde{S} \cap N = S$. D'autre part, on a la suite exacte

$$0 \longrightarrow S \longrightarrow \tilde{S} \longrightarrow \mathbb{C} \longrightarrow 0,$$

qui est scindée par (4). Donc \tilde{S} contient un sous-module $K \cong \mathbb{C}$ tel que $\tilde{S} = S \oplus K$. Alors

$$K \cap N = K \cap \tilde{S} \cap N = K \cap S = (0),$$

et donc $F = K \oplus N$ et (3) est scindée par tout isomorphisme $\sigma : \mathbb{C} \xrightarrow{\sim} K$. Ceci montre qu'il suffit de scinder toute suite exacte (4).

Remarque 14.11. — Si l'on connaît le formalisme des Ext, l'argument précédent revient à dire que de la nullité de

$$\mathrm{Ext}_{\mathfrak{g}}^1(N/S, \mathbb{C}) \quad \text{et} \quad \mathrm{Ext}_{\mathfrak{g}}^1(S, \mathbb{C})$$

on a déduit la nullité de $\mathrm{Ext}_{\mathfrak{g}}^1(N, \mathbb{C})$, ce qui résulte bien sûr de la suite exacte (longue)

$$\cdots \longrightarrow \mathrm{Ext}_{\mathfrak{g}}^1(N/S, \mathbb{C}) \longrightarrow \mathrm{Ext}_{\mathfrak{g}}^1(N, \mathbb{C}) \longrightarrow \mathrm{Ext}_{\mathfrak{g}}^1(S, \mathbb{C}) \longrightarrow \cdots$$

(Le foncteur $\mathrm{Hom}_{\mathfrak{g}}(-, \mathbb{C})$ est *contravariant*.)

Il reste donc à montrer que toute suite exacte

$$(5) \quad 0 \longrightarrow L(\lambda) \longrightarrow E \longrightarrow \mathbb{C} \longrightarrow 0,$$

où $\lambda \in P^+$, est scindée. Notons ρ la représentation de \mathfrak{g} , et de $U(\mathfrak{g})$, dans E .

Si $\lambda \neq 0$, alors $\chi := \chi_\lambda(C)$ est non nul, et la matrice de $\rho(C)$ est de la forme

$$\rho(C) = \left(\begin{array}{c|c} \chi \mathrm{id}_{L(\lambda)} & * \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right).$$

Par conséquent, l'espace propre E_0 de C pour la valeur propre 0 est de dimension 1, et l'on a

$$E = L(\lambda) \oplus E_0$$

comme \mathbb{C} -espaces vectoriels. Comme C est central, E_0 est un sous- \mathfrak{g} -module de E , de dimension 1. Donc, d'après la proposition 14.9, $\mathbb{C} \cong E_0$, et le choix d'un tel isomorphisme fournit un scindage de (5).

Enfin, supposons $\lambda = 0$. Alors, on a une suite exacte

$$(6) \quad 0 \longrightarrow \mathbb{C} \longrightarrow E \longrightarrow \mathbb{C} \longrightarrow 0,$$

et $\dim E = 2$. Alors, puisque $\mathfrak{g} = \mathcal{D}(\mathfrak{g})$, d'après la proposition 14.9, on a

$$\rho(\mathfrak{g}) \subseteq \mathcal{D}(\mathfrak{gl}(E)) \cong \mathfrak{sl}_2.$$

D'autre part, comme E contient le sous-module trivial \mathbb{C} , alors $\rho(\mathfrak{g})$ est contenue dans la sous-algèbre de Lie \mathfrak{b}_2 des matrices triangulaires de trace nulle :

$$\mathfrak{b}_2 = \left\{ \left(\begin{array}{cc} a & b \\ 0 & -a \end{array} \right) \mid a, b \in \mathbb{C} \right\}.$$

Comme $\dim \mathfrak{b}_2 = 2$, il résulte de la proposition 14.9 que $\rho(\mathfrak{g}) = 0$, c.-à-d., que E est le module trivial $\mathbb{C} \oplus \mathbb{C}$. Ceci achève la preuve du théorème 14.10. \square

Remarque 14.12. — Pour une variante du dernier argument de la démonstration, voir [Dix, Lemme 1.6.1].

TABLE DES MATIÈRES

I. Algèbres de Lie et représentations, le cas de $\mathfrak{sl}_2(\mathbb{C})$

<i>Séances du 25 et 27/9</i>	1
1. Algèbres de Lie et représentations	1
1.1. Algèbres de Lie	1
1.2. Représentations	4
1.3. Dérivations et opérateurs différentiels	7
1.4. Représentations de $\mathfrak{sl}_2(\mathbb{K})$	9
1.5. Algèbres enveloppantes	11
1.6. Représentations de $\mathfrak{sl}_2(\mathbb{K})$	14
2. Généralités sur les modules	17
2.1. Modules simples et suites de composition	17
2.2. Modules semi-simples et socles	18
3. Semi-simplicité des $\mathfrak{sl}_2(\mathbb{K})$ -modules de dimension finie	19
3.1. Élément de Casimir	19
3.2. Le théorème de semi-simplicité	21

II. Algèbres de Lie résolubles ou semi-simples

<i>Séances du 2, 4 et 5/10</i>	25
4. Algèbres de Lie résolubles	25
4.1. Série dérivée	25
4.2. Algèbres de Lie nilpotentes	29
5. Théorèmes d'Engel et de Lie	31
5.1. Théorème d'Engel et applications	31
5.2. Théorème de Lie et conséquences	34
6. Forme de Killing et algèbres de Lie semi-simples	36
6.1. Algèbres de Lie semi-simples	36
6.2. Formes invariantes et forme de Killing	37

6.3. Critères de résolubilité et de semi-simplicité de Cartan	40
7. Décomposition de Jordan et dérivations	43
7.1. Dérivations	43
7.2. Décomposition de Jordan	45
III. \mathbb{C}-algèbres de Lie semi-simples et systèmes de racines	
<i>Séances du 9, 11 et 12/10</i>	49
8. \mathbb{C} -algèbres de Lie semi-simples	49
8.0. Sous-algèbres torales maximales et espaces de poids	49
8.1. Passage à un \mathbb{R} -espace euclidien	56
8.2. Le système de racines $R \subset \mathfrak{h}_{\mathbb{R}}^*$	58
8.3. Le cas de $\mathfrak{sl}_2(\mathbb{C})$	59
9. Systèmes de racines	59
9.1. Définitions	59
9.2. Systèmes de racines de rang 2	60
9.3. Bases d'un système de racines	63
9.4. Matrices de Cartan, graphes de Coxeter, diagrammes de Dynkin	65
10. Classification des graphes admissibles	66
10.1. Premières réductions	66
10.2. Fin de la classification des graphes admissibles	68
10.3. Classification des diagrammes de Dynkin connexes	71
11. Groupe de Weyl et classification des systèmes de racines	72
III. \mathbb{C}-algèbres de Lie semi-simples (suite)	
<i>Séances du 18 et 19/10</i>	73
11. Groupe de Weyl et classification des systèmes de racines	74
11.1. Groupe de Weyl et conjugaison des bases	74
11.2. Isomorphismes de systèmes de racines	77
11.3. Fin de la classification des systèmes de racines	77
12. Classification des \mathbb{C} -algèbres de Lie semi-simples	78
12.1. Sous-algèbres de Cartan	78
12.2. Le système de racines de \mathfrak{g}	80
12.3. Théorème d'existence et d'unicité	80
12.4. Type $A_{n-1} = \mathfrak{sl}_n(\mathbb{C})$	81
12.5. Types B et D : groupes orthogonaux	82
12.6. Type C : groupes symplectiques	86
IV. Réductibilité complète et modules de plus haut poids	
<i>Séances du 25 et 26/10</i>	89
13. Modules de plus haut poids	89
13.1. Sous-algèbres de Borel et décomposition triangulaire	89
13.2. Vecteurs et modules de plus haut poids	90

13.3. Modules de Verma	94
13.4. \mathfrak{g} -modules simples de dimension finie	96
14. Réductibilité complète	99
14.1. Produits tensoriels et modules d'homomorphismes	99
14.2. Élément de Casimir d'une \mathbb{C} -algèbre de Lie semi-simple	101
14.3. Deux propriétés de \mathfrak{g}	103
14.4. Le théorème de complète réductibilité	103
Bibliographie	iv

Bibliographie

- [Bl] A. Blanchard, Les corps non commutatifs, P.U.F., 1972.
- [BA1-3] N. Bourbaki, Algèbre, Chapitres 1 à 3, 1981.
- [BA8] N. Bourbaki, Algèbre, Chap. 8, 1958.
- [BL1] N. Bourbaki, Groupes et algèbres de Lie, Chap. 1, 1971.
- [BL4-6] N. Bourbaki, Groupes et algèbres de Lie, Chap. 4–6, 1968.
- [BL7-8] N. Bourbaki, Groupes et algèbres de Lie, Chap. 7-8, 1975.
- [BS] M. Brion, G. Schwarz, Théorie des invariants & Géométrie des variétés quotients, Hermann, 2000.
- [BtD] Th. Bröcker, T. tom Dieck, Representations of compact Lie groups, Springer 1985 (3rd printing, 2003).
- [Bu] D. Bump, Lie groups, Springer, 2004.
- [CR] C. W. Curtis, I. Reiner, Representation theory of finite groups and associative algebras, John Wiley & Sons, 1962.
- [Dix] J. Dixmier, Algèbres enveloppantes, Gauthier-Villars, 1974
- [DK] J. J. Duistermaat, J. A. C. Kolk, Lie groups, Springer, 2000.
- [Fa] J. Faraut, Analyse sur les groupes de Lie, Calvage & Mounet, 2005.
- [Go] R. Godement, Introduction à la théorie des groupes de Lie, Publ. Math. Paris VII, 1982, et Springer, 2004.
- [Hel] S. Helgason, Differential geometry, Lie groups, and symmetric spaces, Academic Press 1978, ninth printing Amer. Math. Soc. 2001.
- [Her] I. N. Herstein, Noncommutative rings, Carus Math. Monogr., 1968, nouveau tirage, 1994.
- [Hu] J. E. Humphreys, Introduction to Lie algebras and representation theory, Springer-Verlag, 1972, third printing, revised, 1980.
- [Jac] N. Jacobson, Lie algebras, Wiley, 1962, Dover, 1979.
- [Jac80] N. Jacobson, Basic Algebra II, Freeman & Co., 1980.
- [Ka] V. Kac, Infinite-dimensional Lie algebras, Birkhäuser 1983, 3rd edition, Cambridge Univ. Press, 1990.
- [Kna] A. W. Knap, Lie groups beyond an introduction, Birkhäuser, 1996, 2nd edition, 2002.
- [Laf] J. Lafontaine, Introduction aux variétés différentielles, Presses Univ. Grenoble, 1996.
- [La] S. Lang, Algebra, Addison-Wesley, 1965. Traduction française de la 3ème édition : *Algèbre*, Dunod, 2004.
- [Le] D. Leborgne, Calcul différentiel et géométrie, P.U.F., 1982.
- [Ma] P. Malliavin, Géométrie différentielle intrinsèque, Hermann, 1972.
- [MT] R. Mneimné, F. Testard, Introduction à la théorie des groupes de lie classiques, Hermann, 1986, nouveau tirage 2005.

- [Mn] R. Mneimné, Réduction des endomorphismes (Tableaux de Young, cône nilpotent, représentations des algèbres de Lie semi-simples), Calvage & Mounet, 2006.
- [Pe] E. Petracci, Universal representations of Lie algebras by coderivations, Bull. Sci. Math. 127 (2003), no. 5, 439-465.
- [Po] P. Polo, Algèbre et théorie de Galois, cours de M1 2005/06 à l'Université Paris 6, www.math.jussieu.fr/~polo
- [Pic] G. Pichon, Groupes de Lie : représentations linéaires et applications, Hermann, 1973.
- [Pie] R. S. Pierce, Associative algebras, Springer, 1982.
- [Se] J.-P. Serre, Algèbres de Lie semi-simples complexes, Benjamin, 1966, Complex semisimple Lie algebras, Springer, 2001.
- [Va] V. S. Varadarajan, Lie groups, Lie algebras, and their representations, Prentice-Hall 1974, Springer 1984.
- [Wa] F. W. Warner, Foundations of differentiable manifolds and Lie groups, Scott & Foresman, 1971, Springer, 1983.