

# 101 - Groupe opérant sur un ensemble. Exemples et applications.

## 1 Généralités

On se donne un groupe  $G$  et un ensemble non vide  $X$ .

**Définition 1.** Une *action de groupe* de  $G$  sur  $X$  est la donnée d'une application  $G \times X \rightarrow X$  ;  $(g, x) \mapsto g.x$  telle que :

1.  $\forall g, g' \in G, \forall x \in X, g.(g'.x) = (gg').x$ .
2.  $\forall x \in X, 1.x = x$ .

Il revient au même de se donner un homomorphisme  $\varphi : G \rightarrow \mathfrak{S}(X)$ . On fixe désormais une telle action de  $G$  sur  $X$ .

**Définition 2.** On dit que  $G$  opère *transitivement* sur  $X$  si  $\forall x, y \in X, \exists g \in G : g.x = y$ . On dit que  $G$  opère *fidèlement* sur  $X$  si l'homomorphisme  $\varphi$  est injectif.

**Définition 3.** La relation  $R$  définie sur  $X$  par  $xRy \iff \exists g \in G : y = g.x$  est une relation d'équivalence. Pour  $x \in X$ , la classe de  $x$  pour  $R$  est appelée *orbite* de  $x$  et notée  $G.x$ .

**Définition 4.** On appelle *stabilisateur* de  $x \in X$ , et note  $H_x$ , l'ensemble  $\{g \in G | g.x = x\}$ . C'est un sous-groupe (non distingué en général) de  $G$ . On dit que  $G$  opère *librement* sur  $X$  si le stabilisateur de tout élément est réduit au neutre.

**Théorème 1** (Formule des classes). *Pour tout  $x \in X$ , l'application  $\bar{g} \mapsto g.x$  de  $G/H_x$  dans  $G.x$  est une bijection. On a alors pour  $O$  un système de représentants d'orbites,*

$$|X| = \sum_{\bar{x} \in O} \frac{|G|}{|H_x|}$$

*En particulier le cardinal d'une orbite divise celui de  $G$ .*

**Théorème 2** (Formule de Burnside).

*Application.* Collier de perles [Cog], [Ale].

## 1.1 Exemples généraux

1.  $G$  agit transitivement et fidèlement sur lui-même par translation à gauche.

### Espace affine

2.  $G$  agit sur lui-même par conjugaison. L'ordre est un invariant sous cette action.

**Proposition 1** ([Ortiz p. 9]). *Soit  $p$  le plus petit facteur premier de  $|G|$  et  $H$  un sous-groupe d'ordre  $p$  et distingué dans  $G$ . Alors  $H$  est central.*

**Théorème 3** (Wedderburn). *Tout corps fini est commutatif.*

3.  $G$  agit sur l'ensemble de ses sous-groupes par conjugaison. **Sylow**
4. Soit  $H$  un sous-groupe de  $G$ ,  $G$  agit sur  $G/H$  par translation à gauche.

**Théorème 4.** *Soit  $G$  un groupe fini,  $p$  le plus petit facteur premier de  $|G|$  et  $H$  un sous-groupe d'indice  $p$  de  $G$ . Alors  $H \triangleleft G$  (action de  $G$  sur  $G/H$  par translation).*

## 2 Applications à l'étude des groupes finis

### 2.1 Groupe symétrique

**Théorème 5** (Cayley). *Tout groupe fini est isomorphe à un sous-groupe de  $\mathfrak{S}_n$ .*

Tout groupe de bijections d'un ensemble agit naturellement de manière transitive et fidèle sur cet ensemble. En particulier  $\mathfrak{S}_n$  agit naturellement sur  $[[1, n]]$ . Pour  $\sigma \in \mathfrak{S}_n$ , la partition de  $[[1, n]]$  selon ses orbites sous  $\langle \sigma \rangle$  donne la décomposition de  $\sigma$  en orbites à supports disjoints.

**Proposition 2.** *Le groupe  $\mathfrak{S}_n$  est engendré par les  $n-1$  permutations  $(i, i+1)$ . De plus, il faut au moins  $n-1$  permutations pour engendrer  $\mathfrak{S}_n$ .*

$\mathfrak{S}_n$  agit sur lui-même par conjugaison ; deux permutations sont dans la même orbite ssi les ensembles des longueurs des cycles apparaissent dans leurs décompositions en cycles à supports disjoints sont identiques.

*Remarque.* Le stabilisateur d'un point est isomorphe à  $\mathfrak{S}_{n-1}$ . La réciproque est liée au automorphismes de  $\mathfrak{S}_n$  :

**Proposition 3** (Perrin p. 30-33). *Un sous-groupe d'indice  $n$  de  $\mathfrak{S}_n$  est isomorphe à  $\mathfrak{S}_{n-1}$ . Si  $n \neq 6$ , il est égal au stabilisateur d'un point.*

### 2.2 Structure des groupes finis

**Proposition 4.** *On pose  $X^G = \{x \in X \mid \forall g \in G, g.x = x\}$  l'ensemble des points fixes de  $X$  sous  $G$ . Si  $G$  est un  $p$ -groupe et  $X$  est fini, alors  $|X| \equiv |X^G| \pmod{p}$ .*

*Application.* Le centre d'un  $p$ -groupe non trivial est non trivial. Ainsi, un groupe d'ordre  $p^2$  est abélien, et un  $p$ -groupe possède des éléments de tous les ordres divisant son ordre [FG].

**Théorème 6** (Sylow). *On pose  $|G| = p^\alpha m$ , avec  $p \wedge m = 1$  et  $\alpha \in \mathbf{N}^*$ . On note  $S_p(G)$  l'ensemble des  $p$ -sous-groupes de Sylow de  $G$ . Alors*

1.  $S_p(G) \neq \emptyset$ .
2. Si  $H$  est un  $p$ -sous-groupe de  $G$ , alors il est inclus dans un  $p$ -Sylow.
3. Les  $p$ -Sylow sont tous deux à deux conjugués.
4.  $|S_p(G)| \mid m$  et  $|S_p(G)| \equiv 1 \pmod{p}$ .

*Application.* Groupe d'ordre 255. Groupe d'ordre  $p^\alpha q$ ,  $p < q$ , simple [Per p. 37].

*Application.* Tout groupe d'ordre  $pq^2$ , avec  $p \neq q$  premiers, n'est pas simple.

**Définition 5.** Soient  $G$  et  $H$  deux groupes. Si  $G$  agit sur  $H$  par automorphismes (i.e.  $\varphi : G \rightarrow \text{Aut}(H)$ ), on définit le *produit semi-direct*  $H \rtimes G$  comme l'ensemble  $H \times G$  muni de la loi  $(h, g)(h', g') = (h(g.h'), gg')$ .

**Proposition 5.** *Soit  $G$  un groupe et  $H, K$  des sous-groupes de  $G$  tq  $H$  distingué dans  $G$ ,  $H \cap K = \{1\}$  et  $HK = G$ . Alors  $G$  est isomorphe au produit semi-direct  $H \rtimes K$ , avec l'action  $k.h = khk^{-1}$ . De plus, lpsse :*

- (i)  $G \approx H \rtimes K$
- (ii)  $K \triangleleft G$
- (iii) l'action  $\varphi$  est triviale.

*Application.* Soit  $G$  un groupe d'ordre  $pq$ , avec  $p$  et  $q$  premiers,  $p < q$ . Alors

- si  $p \nmid q - 1$ , alors  $G \approx \mathbf{Z}/pq\mathbf{Z}$ ,
- si  $p \mid q - 1$ , alors  $G \approx \mathbf{Z}/pq\mathbf{Z}$  ou  $G \approx \mathbf{Z}/q\mathbf{Z} \rtimes \mathbf{Z}/p\mathbf{Z}$ .

### 3 Actions de groupes de matrices

#### 3.1 Actions sur les espaces vectoriels

$GL_n$  agit naturellement (et fidèlement) sur  $\mathbf{R}^n$ . L'action a deux orbites :  $\{0\}$  et  $\mathbf{R}^{n*}$ .

$O_n(\mathbf{R})$  agit naturellement sur  $\mathbf{R}^n$ ; les orbites sont les sphères centrées en l'origine.

#### 3.2 Action par multiplication à gauche (ou à droite)

Changement de base à l'arrivée. Orbite sous l'action : même noyau. Opérations élémentaires et pivot de Gauss.

D'où des opérations de  $k$  (transvection), de  $k^*$  (dilatation), de  $\mathfrak{S}_n$  (permutation). **Action à droite : action sur les colonnes.**

Équivalence de matrices : changement de bases d'une application linéaire de  $E$  dans  $F$ .

### 3.3 Action par conjugaison (similitude)

Changement de base d'un endomorphisme. Invariants : déterminant, trace...

Invariant important : polynôme caractéristique.

Invariants de similitude, jordanisation si  $k$  alg. clos.

### 3.4 Action par congruence

Sur les matrices symétriques.

## 4 Actions de groupes et géométrie

### 4.1 Espaces affines

**Définition 6.** Un *espace affine* est un ensemble non vide  $\mathcal{E}$  sur lequel agit le groupe additif d'un espace vectoriel  $E$  de manière transitive et libre.  $E$  est appelé la *direction* de  $\mathcal{E}$ , et l'action est notée  $\vec{u}.M = M + \vec{u}$ .

**Proposition 6.**  $\forall M \in \mathcal{E}, \forall \vec{u} \in E, \exists ! N \in \mathcal{E} : N = M + \vec{u}$ . On note alors  $\overrightarrow{MN} = \vec{u}$

Isométries, parties dédoublables.

**En faire un peu plus...**

### 4.2 Action du groupe modulaire

On identifie  $\mathbf{C}$  à  $\mathbf{R}^2$ . On note  $\mathbf{P}$  le demi-plan de Poincaré :  $\mathbf{P} = \{z \in \mathbf{C} \mid \text{Im } z > 0\}$ . On considère le groupe modulaire  $\Gamma = PSl_2(\mathbf{Z}) = Sl_2(\mathbf{Z})/\{\pm I_2\}$ .

**Proposition 7.**  $\Gamma$  agit sur  $\mathbf{P}$  par homographies par  $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}.z = \frac{az+b}{cz+d}$ . Cette action est fidèle.

**Proposition 8.** Le domaine  $D = \{z \in \mathbf{P} \mid |z| \geq 1, |\text{Re } z| \leq 1/2\}$  est un domaine fondamental pour cette action, i.e. toute orbite sous  $\Gamma$  rencontre  $D$ , et deux points distincts de  $D$  dans une même orbite sont situés sur la frontière de  $D$ .

**Proposition 9.** Le groupe  $\Gamma$  est engendré par les matrices  $S = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  et

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

### 4.3 Groupe diédral [Cal]

**Définition 7.** Comme un groupe d'isométries de polygone.

**Proposition 10.** *Cardinal, générateurs, semi direct...*