

## 219 - Problèmes d'extremums.

**Définition 1.** Maximum, minimum, extremum.

**Existence, unicité, calcul**

### 1 Cadre topologique

#### 1.1 Compacité

**Proposition 1.** *Continue sur compact atteint ses bornes.*

*Application.*

- équivalence des normes
- distance à un sev atteinte en dim finie
- d'Alembert-Gauss
- diagonalisation opérateurs symétriques
- théorème de point fixe pour une application "presque" contractante
- Triangle d'aire maximale inscrit dans un cercle [Pommelet]

#### 1.2 Convexité

**Définition 2.** Application convexe.

**Proposition 2.** *Convexe + majorée implique constante.*

**Proposition 3.**  *$f$  est convexe ssi  $\forall a, b, \lambda, (f + \lambda Id)|_{[a,b]}$  atteint son sup en  $a$  ou en  $b$ .*

**Proposition 4.** *Unicité minimum fonction convexe.*

**Proposition 5** (Inégalités de convexité).

- somme-puissance : Hölder, Minkowski, Cauchy-Schwarz.
- arithmético-géométrique
- FGN1 p. 285.

*Application.* Boîte de volume maximal.

**Théorème 1.** *Ellipsoïde de John.*

*Application.* Sous-groupes compacts de  $GL_n$ .

### 1.3 Théorème de projection dans un Hilbert

**Théorème 2.** Soient  $(H, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace de Hilbert et  $C$  un cvx fermé non vide de  $H$ . Alors pour tout  $x \in H$ , il existe  $p \in C$  tq  $\|x_p\| = \min_{y \in C} \|x - y\|$ . C'est la projection de  $x$  sur  $C$ . Si on note  $p_C$  l'application qui à  $x$  associe sa projection sur  $C$ , celle-ci est l'unique élément de  $C$  tel que  $\operatorname{Re}(\langle x - p_C(x), y - p_C(x) \rangle) \leq 0$  pour tout  $y \in C$ . De plus, l'application  $p_C$  est 1-lipsch.

**Corollaire 1.** Soit  $F$  un sev fermé de  $H$  Hilbert. Pour tout  $x \in H$ ,  $p_F(x)$  est l'unique  $p \in F$  tq  $p \in F$  et  $x - p \in F^\perp$ . De plus, l'application  $p_F : H \rightarrow F$  est linéaire, continue et surjective, et  $H$  se décompose en somme directe orthogonale  $H = F \oplus F^\perp$ . En particulier, un sev  $F$  est dense ssi  $F^\perp = \{0\}$ .

*Application.* Hahn-Banach géométrique.

**Théorème 3** (Inégalité isopérimétrique). Soit  $\gamma : [0, 1] \rightarrow \mathbf{C}$  une courbe de Jordan continue par morceaux de longueur  $L$  enfermant une surface  $S$ . Alors  $L^2 \geq 4\pi S$ , avec égalité si et seulement si  $\gamma$  définit un cercle parcouru une fois.

**Proposition 6.** Distance et matrice de Gram.

**Théorème 4** (Müntz).

## 2 Calcul différentiel

### 2.1 Sur un ouvert

**Proposition 7.** Extremum implique  $df(a) = 0$ .

**Corollaire 2** (Rolle).

*Application.* TAF.

*Application* (Théorème des quatre sommets, [BG]). Soit  $\Gamma$  un arc géométrique de Jordan convexe régulier de classe  $C^3$ . Alors  $\Gamma$  possède au moins quatre sommets, i.e. quatre points où la dérivée de la courbure s'annule.

**Théorème 5** (Sard).

**Définition 3.** La différentielle seconde de  $f$  en  $a$  est une forme bilinéaire ; sa matrice représentative est appelée *hessienne* de  $f$  en  $a$  et notée  $Hf(a)$ .

**Théorème 6** (Schwarz).  $d^2f(a)$  est une forme bilinéaire symétrique, autrement dit  $Hf(a)$  est symétrique.

**Théorème 7.** On note  $(s, t)$  la signature de  $Hf(a)$ . Alors :

- Si  $f$  admet un minimum local en  $a$ , alors  $df(a) = 0$  et  $Hf(a)$  est positive
- Si  $f$  admet un maximum local en  $a$ , alors  $df(a) = 0$  et  $Hf(a)$  est négative

Si de plus on suppose  $df(a) = 0$  :

- Si  $Hf(a)$  est définie positive ( $(s, t) = (2, 0)$ ), alors  $f$  admet un minimum local strict en  $a$
- Si  $Hf(a)$  est définie négative ( $(s, t) = (0, 2)$ ), alors  $f$  admet un maximum local strict en  $a$
- Si  $(s, t) = (1, 1)$ ,  $f$  n'est pas extrémale en  $a$ .

*Exemple.* La fonction  $f : (x, y) \mapsto x^2 - y^3$  possède un point critique en  $(0, 0)$  ; sa hessienne en 0 est positive (mais pas définie positive) bien que  $f$  n'admette pas de minimum en  $(0, 0)$ .

La fonction  $f : (x, y) \mapsto x^2 e^x + xy - \cos y$  possède un minimum local strict en 0.

*Application* (Principe du maximum, [Gou]). On note  $D$  le disque unité de  $\mathbf{R}^n$  et suppose que  $\overline{D} \subset \Omega$ . Si  $\Delta f = 0$  sur  $D$  ( $f$  harmonique), alors pour tout  $x \in D$ ,  $\min_{\|y\|=1} f(y) \leq f(x) \leq \max_{\|y\|=1} f(y)$ .

## 2.2 Sur un ouvert convexe

**Proposition 8.**  $f$  est convexe ssi sa hessienne est positive en tout point.

*Application* (Régression linéaire, [Rou p. 384]). Étant donnés  $n$  points  $(x_i, y_i)$  du plan  $\mathbf{R}^2$ , avec les  $x_i$  non tous égaux, il existe  $(\lambda, \mu) \in \mathbf{R}^2$  uniques tels que la somme  $\sum_{i=1}^n (\lambda x_i + \mu - y_i)^2$  soit minimale.

**Théorème 8** (Méthode de Newton).

**Théorème 9** (Méthode du gradient à pas optimal).

## 2.3 Problèmes sous contraintes

**Théorème 10** (Extremums liés).

*Application* (Gou p. 317).

*Application.* Inégalité arithmético-géométrique.

*Application.* Dvpt 21 pb d'extremums dans un triangle.

*Application.* Hadamard ?

*Application* (Ale p. 140). Sous-groupes  $SO_n$ .

## Références

Rouvière  
Gourdon  
Beck  
Brézis  
Allaire

Alessandri  
Pommelet  
FGN alg. 3/ana. 1