

226 - Comportement d'une suite réelle ou vectorielle définie par une itération $u_{n+1} = f(u_n)$. Exemples

1 Généralités, convergence et exemples classiques

On fixe un ensemble E , un sous-ensemble X de E et une fonction $f : X \rightarrow E$ telle que $f(X) \subset X$.

1.1 Points fixes

Proposition 1. *On suppose que E est un espace topologique et que f est continue, et prend une suite (u_n) vérifiant pour tout n $u_{n+1} = f(u_n)$. Si la suite (u_n) converge vers une limite $l \in X$, alors $f(l) = l$.*

Théorème 1 (Picard). *Soit (X, d) un espace métrique complet et $f : X \rightarrow X$ une application contractante. Alors f possède un unique point fixe l et pour tout $x_0 \in X$, la suite (u_n) définie par $u_0 = x_0$ et pour tout $n \in \mathbf{N}$, $u_{n+1} = f(u_n)$ converge vers l ; la vitesse de convergence vérifie alors $d(l, u_n) \leq \frac{k^n}{1-k} d(u_1, u_0)$.*

Application. Cauchy-Lipschitz.

Proposition 2. *Une application continue $f : K \rightarrow K$, avec K compact métrisable telle que pour tout couple de points distincts (x, y) de K , $d(f(x), f(y)) < d(x, y)$, admet un unique point fixe a . De plus, pour tout $x_0 \in K$ la suite $(f^n(x_0))_n$ converge vers a .*

Exemple. La fonction $f = [-\pi, \pi] \rightarrow [-1, 1]$; $x \mapsto \sin x$ possède un unique point fixe (en l'occurrence 0).

Théorème 2. *Soit (X, d) un espace métrique complet et L un espace topologique. Soit $f : L \times E \rightarrow E$ continue telle que $\forall \lambda \in L$, $f(\lambda, \cdot)$ est contractante de rapport k (indépendant de λ). Pour tout λ on note a_λ le point fixe de $f(\lambda, \cdot)$, alors l'application $\lambda \rightarrow a_\lambda$ est continue.*

Application. Continuité des solutions des EDO par rapport aux paramètres, inversion locale, fonctions implicites.

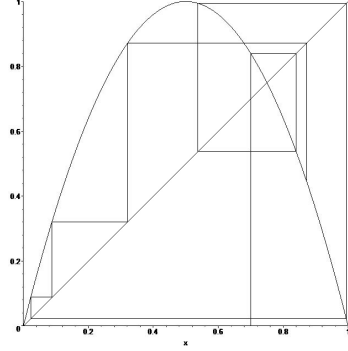
1.2 Cas réel

Soit I un segment de \mathbf{R} , $f : I \rightarrow \mathbf{R}$ telle que $f(I) \subset I$ et une suite $(u_n) \in I^{\mathbf{N}}$ vérifiant $u_{n+1} = f(u_n)$ pour tout $n \in \mathbf{N}$.

Proposition 3. *Si f est croissante, alors (u_n) est monotone.*

Exemple. La suite définie par $u_0 \in \mathbf{R}_+^*$ et $u_{n+1} = \ln(1 + u_n)$ est croissante et ne converge pas vers une limite finie, donc elle tend vers $+\infty$.

Proposition 4. *Si $f(x) - x$ garde un signe constant, alors (u_n) est monotone.*



Proposition 5. *Si f est décroissante, alors les suite (u_{2n}) et (u_{2n+1}) sont monotones et de sens de variation différents.*

Exemple. Pour $f : [0, 1] \rightarrow [0, 1]$, $x \mapsto \sqrt{1-x}$, pour toute donnée initiale $u_0 \in [0, 1]$, la suite (u_n) converge vers $(-1 + \sqrt{5})/2$. Pour $u_0 \in \{0, 1\}$, la suite est 2-périodique.

Spécificités du cas réel : un ordre compatible avec la structure de \mathbf{R} .

Proposition 6 ([FGN1 p. 86]). *Si $f : [0, 1] \rightarrow [0, 1]$ est continue et $f(u_n) = u_{n+1}$, alors (u_n) converge ssi $u_{n+1} - u_n \rightarrow 0$.*

Exemples classiques [Gou]

1. Suites arithmético-géométriques. Ce sont les suites $(u_n)_{n \in \mathbf{N}}$ définies par la donnée de $u_0 \in \mathbf{R}$ et la relation de récurrence $u_{n+1} = \lambda u_n + a$, avec $\lambda \in \mathbf{R} \setminus \{-1\}$ et $a \in \mathbf{R}$. On se ramène alors au cas des suites géométriques en posant $v_n = u_n + \frac{a}{\lambda-1}$, ce qui donne la relation $v_{n+1} = \lambda v_n$.
2. Suites homographiques [Gou p 195]. Ce sont les suites $(u_n)_{n \in \mathbf{N}}$ définies par la donnée de $u_0 \in \mathbf{R}$ et la relation de récurrence $u_{n+1} = f(u_n)$, avec $f(x) = \frac{ax+b}{cx+d}$, avec $a, b, c, d \in \mathbf{R}$ ($c \neq 0$) et $u_0 \in \mathbf{R}$ tel que la suite soit définie sur \mathbf{N} . Une manière plus élégante de définir cette suite est de la définir comme allant du projectif réel de dimension 1 dans lui-même. On pose alors $f(\infty) = a/c$ et $f(-d/c) = \infty$. On résout alors dans \mathbf{C} l'équation du 2nd ordre $h(x) = x$.
 - Si elle admet deux solutions distinctes α et β , alors $\forall n \in \mathbf{N}$,

$$\frac{u_n - \alpha}{u_n - \beta} = k^n \frac{u_0 - \alpha}{u_0 - \beta} \quad \text{avec} \quad k = \frac{a - \alpha c}{a - \beta c}$$

– Si elle admet une racine double α , alors $\forall n \in \mathbf{N}$,

$$\frac{1}{u_n - \alpha} = \frac{1}{u_0 - \alpha} + kn \quad \text{avec} \quad k = \frac{c}{a - \alpha c}$$

Au voisinage d'un point fixe... [Rou]

On suppose que f est une fonction C^1 possédant un point fixe l .

1^{er} cas : $|f'(l)| < 1$.

Alors $|f'(x)| \leq k < 1$ sur un voisinage $J \subset I$ de l ; pour tout $u_0 \in J$ la suite (u_n) définie par u_0 et $u_{n+1} = f(u_n)$ converge vers l . Le point fixe est dit *attractif*.

Si $f'(l) \neq 0$, alors pour tout $u_0 \in J \setminus \{l\}$, $|u_{n+1} - l| \underset{+\infty}{\sim} |f'(l)| |u_n - l|$. Si f est C^2 , $f'(l) = 0$ et $f''(l) \neq 0$ (point critique non dégénéré), alors pour tout $u_0 \in J \setminus \{l\}$, $|u_{n+1} - l| \underset{+\infty}{\sim} \frac{|f''(l)|}{2} |u_n - l|^2$; c'est dans ce second cas que la convergence est la plus rapide.

2nd cas : $|f'(l)| > 1$.

Alors $|f'(x)| \geq k > 1$ sur un voisinage $J \subset I$ de l ; pour tout $u_0 \in J$ la suite $f^n(u_0)$ ne converge pas vers l . Le point fixe est dit *répulsif*. Pour approcher un tel point fixe, on considère la fonction f^{-1} , qui est bien définie sur J .

Si $|f'(l)| = 1$, on peut si c'est possible regarder le signe de la première dérivée n -ième non nulle de f en l , avec $n \geq 2$. Celui-ci permettra d'étudier la position relative de la courbe par rapport à la première bissectrice, et donc d'avoir un critère de convergence locale. Néanmoins la convergence sera d'autant plus lente que n sera grand.

Exemple. Soit la suite $(u_n)_{n \in \mathbf{N}}$ définie par $u_0 > 0$ et $u_{n+1} = th(u_n)$. Asymptotiquement, $u_n \sim \sqrt{\frac{3}{2n}}$: la convergence est très lente.

1.3 Cas vectoriel

Soit X un fermé de \mathbf{R}^d , $f : X \rightarrow \mathbf{R}$ telle que $f(X) \subset X$ et une suite $(u_n) \in X^{\mathbf{N}}$ vérifiant $u_{n+1} = f(u_n)$ pour tout $n \in \mathbf{N}$.

L'étude de toute suite récurrente $(u_n) \in (\mathbf{R}^d)^{\mathbf{N}}$ d'ordre p , vérifiant $u_{n+p} = f(u_n, u_{n+1}, \dots, u_{n+p-1})$ pour $f : X \subset (\mathbf{R}^d)^p \rightarrow \mathbf{R}^d$ se ramène à celle d'une suite récurrente d'ordre 1 en posant la suite $(U_n) \in ((\mathbf{R}^d)^p)^{\mathbf{N}}$ et la fonction $F : (\mathbf{R}^d)^p \rightarrow (\mathbf{R}^d)^p$ définies par :

$$U_n = \begin{pmatrix} u_n \\ u_{n+1} \\ \vdots \\ u_{n+p-1} \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad F \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_{p-1} \\ x_p \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_2 \\ x_3 \\ \vdots \\ x_p \\ f(x_1, x_2, \dots, x_p) \end{pmatrix}$$

On a alors $U_{n+1} = F(U_n)$ pour tout n .

Un cas particulier est celui des suites linéaires récurrentes d'ordre n , définies par $u_{n+p} = a_1 u_{n+p-1} + a_2 u_{n+p-2} + \dots + a_p u_n$. On pose alors l'équation caractéristique associée $x^p = a_1 x^{p-1} + \dots + a_p$. Si on note r_1, \dots, r_q ses racines, et $\alpha_1, \dots, \alpha_q$ leurs multiplicités, l'ensemble des suites (u_n) solutions de l'équation de récurrence sera l'ensemble des suites de la forme $u_n = P_1(n)r_1^n + \dots + P_q(n)r_q^n$, avec pour tout i P_i un polynôme de degré strictement inférieur à α_i .

2 Applications à l'analyse numérique

2.1 Méthode de Newton [Rou p.152]

Soit $f \in C^2([a, b], \mathbf{R})$, telle que $f' > 0$ sur $[a, b]$ et que $f(a) < 0 < f(b)$. Le but de la méthode de Newton est de résoudre l'équation $f(c) = 0$ (un tel c existe et est unique). Cela revient à chercher un point fixe de $F : x \mapsto x - \frac{f(x)}{f'(x)}$; l'avantage de cette fonction F est que sa dérivée en le point fixe est nulle : la convergence est alors au moins quadratique.

Proposition 7. *Il existe un voisinage $J \subset [a, b]$ de c tel que F soit contractante sur J . Alors $\forall x_0 \in J, F^n(x_0) \rightarrow c$ et $\exists K > 0$ tel que $|F^{n+1}(x_0) - c| \leq K|x_n - c|^2$*

Exemple. Approximation de la racine carrée : $f : \mathbf{R}_+ \rightarrow \mathbf{R}_+, x \mapsto x^2 - y$ admet un unique zéro $a = \sqrt{y}$ que l'on peut approcher par la méthode de Newton. Prenant $x_0 \geq a$, on a une majoration de l'erreur : $0 \leq x_n - a \leq 2a \left(\frac{x_0 - a}{2a}\right)^{2^n}$.

2.2 Méthode d'Euler [Dem p.123]

Soit à approcher une solution de l'équation différentielle (E) $y' = f(t, y)$, avec $f : U \rightarrow \mathbf{R}^m$ une application continue, où $U = [t_0, t_0 + T] \times V$ est un ouvert de $\mathbf{R} \times \mathbf{R}^m$.

On se donne alors une subdivision $t_0 < t_1 < \dots < t_N = t_0 + T$. Partant d'une donnée initiale y_0 , on calcule pour tout $1 \leq n \leq N$ la suite définie par $y_{n+1} = y_n + (t_{n+1} - t_n)f(t_n, y_n)$, ce qui correspond pour tout n à une approximation linéaire de la solution de (E) passant par le point (t_n, y_n) . On définit alors la fonction y comme étant la fonction affine par morceaux passant par ces points.

Proposition 8. *Soit (y_p) une suite de telles approximations de solutions de (E), telles que $\sup\{\|y'_p(t) - f(t, y_p(t))\| \mid t \in [t_0, t_0 + T] \setminus \{t_1 \dots t_{N-1}\}\} \rightarrow_{p \rightarrow \infty} 0$. Si y_p converge uniformément sur $[t_0, t_0 + T]$ vers une fonction y , alors y est une solution de (E).*

Exemple. On considère (E) $y' = ry, r \in \mathbf{R}$. On veut approcher les solutions de (E) avec un pas $1/n$. On a alors $y_k = (1 + r/n)^k y_0$. En prenant $k = n$, on retrouve la formule $(1 + r/n)^n \rightarrow_{n \rightarrow \infty} e^r$.

En appliquant le théorème d'Ascoli à une suite d'approximations dont le pas tend vers 0, on peut obtenir un résultat d'existence de solutions aux équations différentielles :

Théorème 3 (Ascoli-Peano-Arzela). *Choisissons $(t_0, y_0) \in U$ une condition initiale et des réels $r_0 > 0$, $T > 0$ tels que $C \doteq [t_0 - T, t_0 + T] \times B(y_0, r_0) \subset U$ et que $T \sup_{(t,y) \in C} \|f(t, y)\| < r_0$. Alors il existe une solution de (E) (pas forcément unique) avec condition initiale (t_0, y_0) définie sur $[t_0 - T, t_0 + T]$.*

3 Étude qualitative et chaos

L'exemple de l'application tente

On considère l'application

$$f : [0, 1] \rightarrow [0, 1]$$

$$x \mapsto \begin{cases} 2x & \text{si } x \leq 1/2 \\ -2x + 2 & \text{si } x > 1/2 \end{cases}$$

On considère donc la suite $(u_n)_{n \in \mathbf{N}}$ définie par $u_0 = x \in [0, 1]$ et $u_{n+1} = f(u_n)$ pour tout n . On décompose x en base 2 : $x = \sum_{k=1}^{\infty} x_k/2^k$. On montre alors que la dynamique de f est chaotique, c'est à dire que l'ensemble des $x \in [0, 1]$ engendrant une suite périodique est dense, qu'il existe une orbite dense et que $\forall \varepsilon > 0$, $\forall x \in [0, 1]$, $\exists x' \in [0, 1] : |x - x'| \leq \varepsilon : \forall p \in \mathbf{N} \exists n \geq p : |f^n(x) - f^n(x')| \geq 1/2$ (c'est la sensibilité aux conditions initiales).

Théorème 4 (Sarkovskii[F-G1]). *Soit $f : [0, 1] \rightarrow [0, 1]$ une application continue ayant un point périodique de période 3. Alors il existe des points périodiques de toutes les périodes entières.*

On se fixe désormais une mesure μ sur \mathbf{R}^n et un sous-ensemble borélien X de \mathbf{R}^n de mesure 1.

Définition 1. Soit T une application mesurable de X dans X . On dit que T *préserve la mesure* si pour tout mesurable A de X , $\mu(T^{-1}A) = \mu(A)$. On dit que T est *ergodique* si pour tout sous-ensemble mesurable A de X vérifiant $T^{-1}A = A$, $\mu(A) \in \{0, 1\}$.

Théorème 5 (Poincaré, [C-L1, p.180]). *Soit $T : X \rightarrow X$ une application préservant la mesure et B un sous-ensemble de X , mesurable et de mesure non nulle. Alors pour presque tout point $x \in B$, il existe $k \in \mathbf{N}^*$ tel que $T^k x \in B$.*

Exemple. Si on reprend l'application tente, alors pour presque tout point $x \in [0, 1]$, l'orbite de x passera une infinité de fois au voisinage de x (mais ce n'est pas vrai pour tous les points, par exemple 1).

Théorème 6 (Birkhoff, [C-L1, p177]). Soit $f \in L^1(X)$, et T préservant la mesure. Alors la moyenne $1/n \sum_{k=0}^{n-1} f(T^k x)$ converge presque partout vers une limite $F(x)$ appartenant à $L^1(X)$ vérifiant $\int_X F = \int_X f$. Si de plus T est ergodique, alors F est constante.

Exemple. – Soit b un entier supérieur ou égal à 2. Un nombre $x \in [0, 1[$ est dit normal si les chiffres de son écriture en base b apparaissent tous avec la même fréquence. Alors presque tout $x \in [0, 1[$ est normal.

– La fréquence de l'occurrence d'un chiffre k parmi les premiers chiffres des puissances de deux successives est égale à $\log_{10}(1 + 1/k)$.

Références et développements

[Rou] Rouvière

[Dem] Demailly

[C-L1] Chambert-Loir, Analyse 1

[F-Gi] Francinou-Gianella, Analyse i

[F-G1'] Francinou-Gianella, Algèbre 1

[Gou] Gourdon, Analyse

[G-T] Gonnord-Tosel, Topologie et analyse fonctionnelle

– Méthode de Newton (Rou) +206, 218?, 223, 224, 232

– Méthode d'Euler (Dem) +221, 223, 224, 238b

– Fonction tente (F-G1) +206

– Critère de Kitai (G-T) +205

– Applications arithmétiques : nombres normaux et premiers chiffres des puissances de 2 (F-G1') +202, 246

– Théorème de Sarkovskii (F-G1) +204, 206